

Algoritmi e Strutture Dati (Mod. B)

Programmazione Dinamica (Parte I)

Numeri di Fibonacci

Definizione ricorsiva (o induttiva)

- $F(1) = F(0) = 1$
- $F(n) = F(n-1) + F(n-2)$

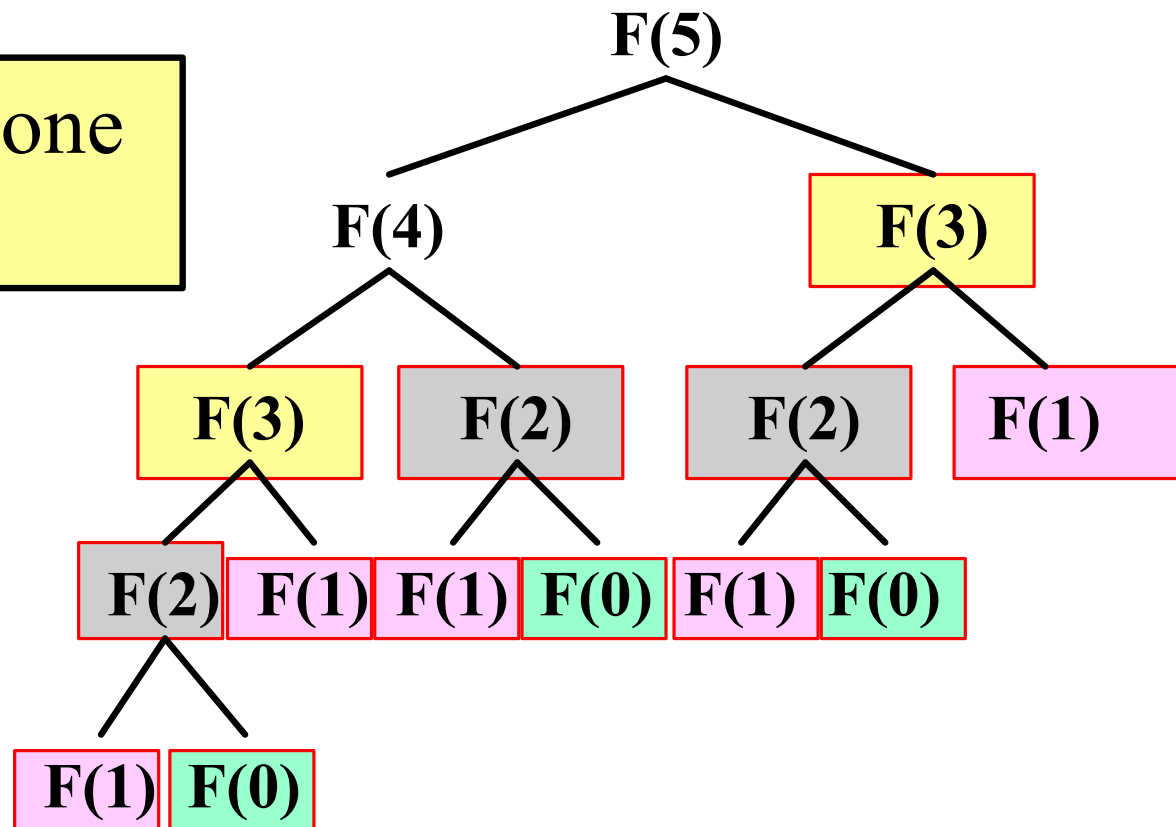
Algoritmo ricorsivo

```
Fib(n: intero)
  if n = 0 or n = 1
    then return 1
  else return Fib(n-1) + Fib(n-2)
```

Tempo di esecuzione dell'algoritmo

$$T(n) = \begin{cases} O(1) & \text{se } n \leq 1 \\ T(n-1) + T(n-2) & \text{se } n \geq 2 \end{cases}$$

Tempo di esecuzione
è $O(2^n)$



Algoritmo II

```
Fib(n:intero)  
  f[0] = 1  
  f[1] = 1  
  for i=2 to n  
    f[i] = f[i-1] + f[i-2]  
  return f[n]
```

Un array *f*[] di
dimensione *n*.

La complessità in tempo è $O(n)$.

La complessità in spazio è $O(n)$.

n	0	1	2	3	4	5	6	7
<i>f</i> []	1	1	2	3	5	8	13	21

Algoritmo II

```
Fib(n:intero)  
  f[0] = 1  
  f[1] = 1  
  for i=2 to n  
    f[i] = f[i-1] + f[i-2]  
  return f[n]
```

Un array *f*[] di
dimensione *n*.

La complessità in tempo è $O(n)$.

La complessità in spazio è $O(n)$.

n	0	1	2	3	4	5	6	7
<i>f</i> []	1	1	2	3	5	8	13	21

Algoritmo II

```
Fib(n:intero)  
  f[0] = 1  
  f[1] = 1  
  for i=2 to n  
    f[i] = f[i-1] + f[i-2]  
  return f[n]
```

Un array *f*[] di
dimensione *n*.

La complessità in tempo è $O(n)$.

La complessità in spazio è $O(n)$.

n	0	1	2	3	4	5	6	7
<i>f</i> []	1	1	2	3	5	8	13	21

Algoritmo II

```
Fib(n:intero)
  f[1] = f[2] = 1
  for i=2 to n
    f[0] = f[1]
    f[1] = f[2]
    f[2] = f[0] + f[1]
  return f[2]
```

Un array $f[]$ di
dimensione **2**.

La complessità
in spazio è **$O(1)$** .

La complessità in tempo è **$O(n)$** .

n	0	1	2	3	4	5	6	7
f[0]	-	-	1	1	2	3	5	8
f[1]	1	1	1	2	3	5	8	13
f[2]	1	1	2	3	5	8	13	21

Programmazione Dinamica

- Strategia sviluppata intorno agli anni '50 nel campo dei *problemi di ottimizzazione*
- Applicazione nei casi in cui:
 - ci sia più di una soluzione al problema
 - alle soluzioni è associabile un indice di “*bontà*” (ad esempio: costo, preferenza, etc.)
 - si vuole determinare la soluzione con *indice ottimo* (la *soluzione ottima* del problema, rispetto all'indice di “bontà”)

Programmazione Dinamica

- Caratterizzare la struttura di una *soluzione ottima*
- Definire ricorsivamente il valore di una *soluzione ottima*
 - La *soluzione ottima* ad un problema contiene le *soluzioni ottime* ai sottoproblemi

- *Calcolare* il valore di una *soluzione ottima* “*bottom-up*” (cioè calcolando prima le soluzioni ai casi più semplici)
 - Si usa una tabella per memorizzare le soluzioni dei sottoproblemi
 - Evitare di ripetere il lavoro più volte: non ricalcolare le soluzioni di sottoproblemi già calcolate.
- *Costruire* la (una) *soluzione ottima*.

Catena di moltiplicazione tra matrici

Problema: Data una sequenza di matrici *compatibili 2 a 2 al prodotto* $A_1, A_2, A_3, \dots, A_n$, *vogliamo calcolare il loro prodotto.*

La moltiplicazione di matrici si basa sulla *moltiplicazione scalare* come operazione elementare.

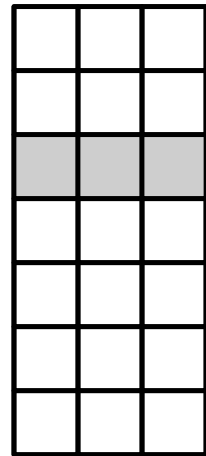
Vogliamo calcolare il prodotto impiegando il numero minore possibile di moltiplicazioni

Il prodotto di matrici *non è commutativo...*

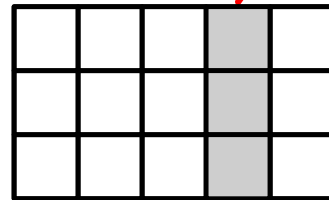
...ma è associativo $[(A_1 \cdot A_2) \cdot A_3 = A_1 \cdot (A_2 \cdot A_3)]$

Moltiplicazione tra matrici

$$P[i, j] = \sum_{k=1}^c A[i, k] \times B[k, j]$$

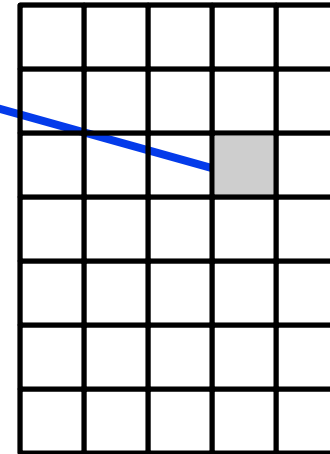


$A: 7 \times 3$



$B: 3 \times 5$

=



$P: 7 \times 5$

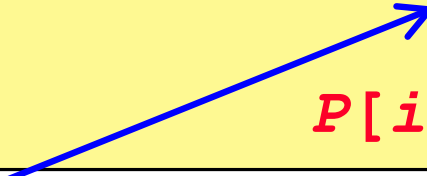
$A: r \times c$

$B: p \times q$ (ma deve valere $c=p$)

$A \times B: r \times q$: richiede $r \times c \times q$ ($r \times p \times q$) moltiplicazioni scalari

Moltiplicazione tra 2 matrici

```
Prod-Matrici (A[r, c], B[p, q], P[r, q] : matrice)
  if c ≠ p
    then ERRORE "dimensioni non compatibili"
    return
  else for i=1 to r do
    for j=1 to q do
      sum = 0
      for k=1 to c do
        sum = sum + A[i, k] * B[k, j]
      P[i, j] = sum
```



$$P[i, j] = \sum_{k=1}^c A[i, k] \times B[k, j]$$

Tempo di esecuzione = $O(r \cdot c \cdot q)$

$O(n^3)$



Catena di moltiplicazione tra matrici

- 3 matrici: **A** **B** **C**
- Dimensioni: **100'1** , **1'100** , **100'1**

	<i>Num Moltiplicazioni</i>	<i>Memoria</i>
• $((A B) C)$		
$(A B)$	$100'1'100 = 10000$	10000
$((A B) C)$	$100'100'1 = 10000$	100
	<hr/>	<hr/>
	20000	10100
• $(A (B C))$		
$(B C)$	$1'100'1 = 100$	1
$(A (B C))$	$100'1'1 = 100$	100
	<hr/>	<hr/>
	200	101

Catena di moltiplicazione tra matrici

- 4 matrici: **A** **B** **C** **D**
- **Dimensioni:** **50'10, 10'40, 40'30, 30'5**

- **$((((A B) C) D))$: 87500 moltiplicazioni**

$(A B)$	$50'10'40 = 20000$
$((A B) C)$	$50'40'30 = 60000$
$((A B) C) D$	$50'30'5 = 7500$
	<hr/>
	87500

Catena di moltiplicazione tra matrici

- 4 matrici: **A** **B** **C** **D**
- **Dimensioni:** **50'10**, **10'40**, **40'30**, **30'5**

- **$(((A B) C) D)$: 87500 moltiplicazioni**
- **$((A (B C)) D)$: 34500 moltiplicazioni**
- **$((A B)(C D))$: 36000 moltiplicazioni**
- **$(A ((B C) D))$: 16000 moltiplicazioni**
- **$(A (B (C D)))$: 10500 moltiplicazioni**

Critério di scelta

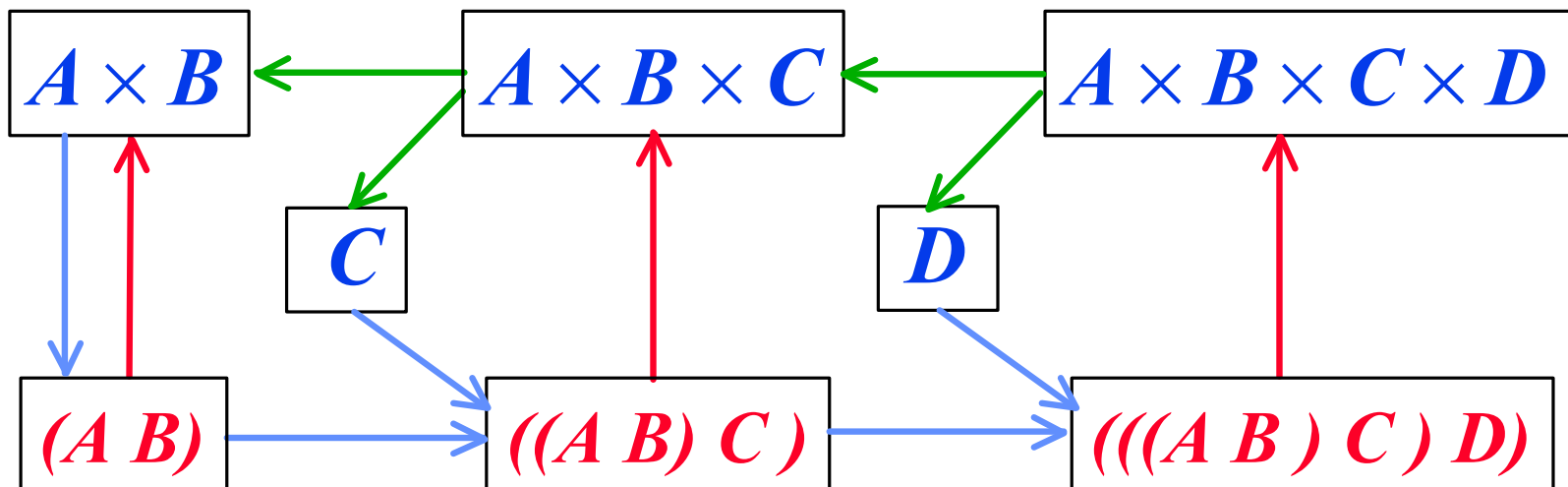
- Determinare il *numero di moltiplicazioni* scalari necessari per i prodotti tra le matrici *in ogni “parentesizzazione”*
- Scegliere la parentesizzazione che richiede il *numero minimo di moltiplicazioni* (*critério di ottimalità*)
- Ma quante sono le parentesizzazioni possibili?
 - per $n = 3$ sono 2
 - per $n = 4$ sono 5
 - per $n > 4$ quante sono?

Definizione di parentesizzazione

Definizione: Un prodotto di matrici $A_1 \cdot A_2 \cdot A_3 \cdot \dots \cdot A_n$ si dice completamente parentesizzato se:

- consiste di una unica matrice ($n = 1$) oppure
- per qualche $1 \leq k \leq n-1$, è il prodotto, delimitato da parentesi, tra i prodotti *completamente parentesizzati*

$$A_1 \cdot A_2 \cdot A_3 \cdot \dots \cdot A_k \quad \text{e} \quad A_{k+1} \cdot A_2 \cdot A_3 \cdot \dots \cdot A_n$$

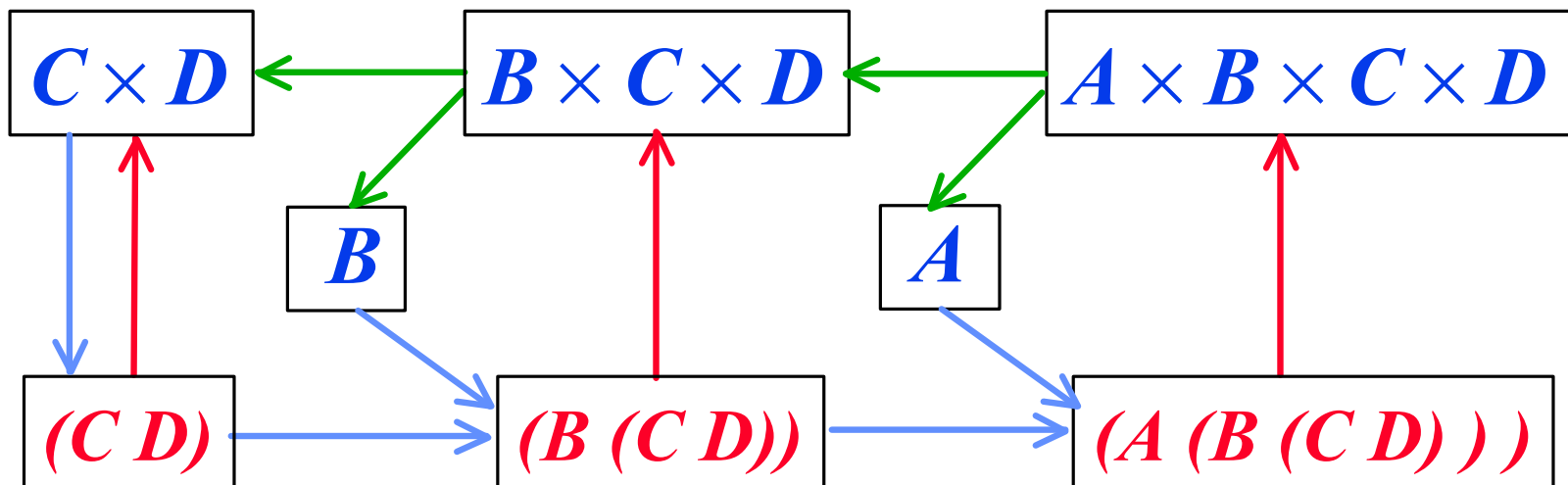


Definizione di parentesizzazione

Definizione: Un prodotto di matrici $A_1 \cdot A_2 \cdot A_3 \cdot \dots \cdot A_n$ si dice completamente parentesizzato se:

- consiste di una unica matrice ($n = 1$) oppure
- per qualche $1 \leq k \leq n-1$, è il prodotto, delimitato da parentesi, tra i prodotti *completamente parentesizzati*

$$A_1 \cdot A_2 \cdot A_3 \cdot \dots \cdot A_k \quad \text{e} \quad A_{k+1} \cdot A_2 \cdot A_3 \cdot \dots \cdot A_n$$

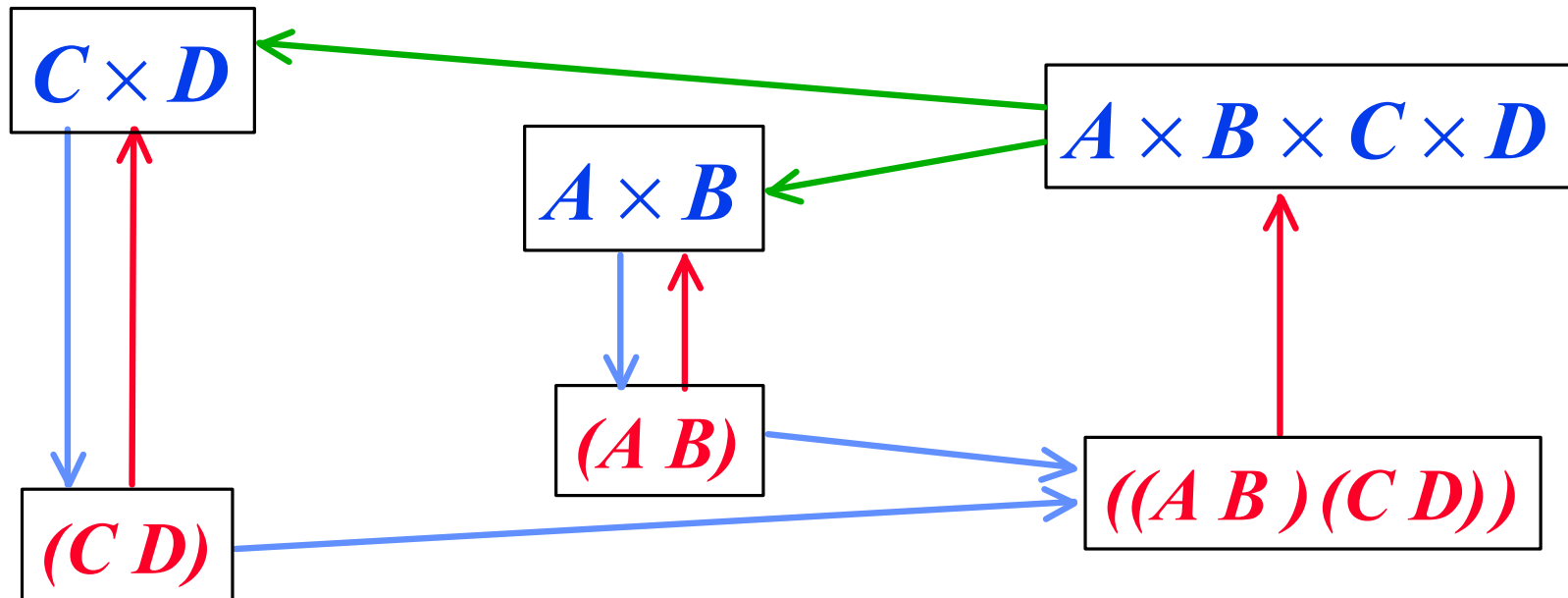


Definizione di parentesizzazione

Definizione: Un prodotto di matrici $A_1 \cdot A_2 \cdot A_3 \cdot \dots \cdot A_n$ si dice completamente parentesizzato se:

- consiste di una unica matrice ($n = 1$) oppure
- per qualche $1 \leq k \leq n-1$, è il prodotto, delimitato da parentesi, tra i prodotti *completamente parentesizzati*

$$A_1 \cdot A_2 \cdot A_3 \cdot \dots \cdot A_k \quad \text{e} \quad A_{k+1} \cdot A_2 \cdot A_3 \cdot \dots \cdot A_n$$



Quanti modi ci sono di parentesizzare?

- $A_1, A_2, A_3, \dots, A_n$
- Sia $P(n)$ il *numero di modi* per calcolare il prodotto di n matrici.
- Supponiamo che l'ultima moltiplicazione sia
 - $(A_1, A_2, \dots, A_k) \cdot (A_{k+1}, \dots, A_n) \quad 1 \leq k \leq n-1$

- per ogni scelta di k per (A_1, A_2, \dots, A_k) ci sono $P(n-k)$ possibili parentesizzazioni della seconda porzione (A_{k+1}, \dots, A_n) e
- per ogni scelta di k di (A_{k+1}, \dots, A_n) ci sono $P(k)$ possibili parentesizzazioni della prima porzione (A_1, A_2, \dots, A_k) .

Quanti modi ci sono di parentesizzare?

- $A_1, A_2, A_3, \dots, A_n$
- Sia $P(n)$ il *numero di modi* di calcolare il prodotto di n matrici.
- Supponiamo che l'ultima moltiplicazione sia
 - $(A_1, A_2, \dots, A_k) \cdot (A_{k+1}, \dots, A_n) \quad 1 \leq k \leq n-1$

• Dunque, fissato un k , ci sono $P(k) \cdot P(n-k)$ modi.

$$P(n) = \sum_{1 \leq k \leq n-1} P(k) \cdot P(n-k) \quad P(1) = 1$$

n	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
$P(n)$	1	1	2	5	14	42	132	429	1430	4862

Quanti modi ci sono di parentesizzare?

Dunque, fissato un k , ci sono $P(k) \cdot P(n-k)$ modi.

$$P(n) = \begin{cases} 1 & \text{se } n = 1 \\ \sum_{k=1}^{n-1} P(k)P(n-k) & \text{altrimenti} \end{cases}$$

Questa è una equazione di ricorrenza

n	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
$P(n)$	1	1	2	5	14	42	132	429	1430	4862

Quanti modi ci sono di parentesizzare?

Dunque, fissato un k , ci sono $P(k) \cdot P(n-k)$ modi.

$$P(n) = \begin{cases} 1 & \text{se } n = 1 \\ \sum_{k=1}^{n-1} P(k)P(n-k) & \text{altrimenti} \end{cases}$$

Questa è una equazione di ricorrenza...

... la cui soluzione è la sequenza dei *numeri catalani*

$$P(n) = C(n-1)$$

$$C(n) = \frac{1}{n+1} \binom{2n}{n} = \Omega\left(\frac{4^n}{n^{3/2}}\right)$$

Quanti modi ci sono di parentesizzare?

$$P(n) = \begin{cases} 1 & \text{se } n = 1 \\ \sum_{k=1}^{n-1} P(k)P(n-k) & \text{altrimenti} \end{cases}$$

Questa è una equazione di ricorrenza...

... la cui soluzione è la sequenza dei *numeri catalani*

$$P(n) = C(n-1)$$

$$C(n) = \frac{1}{n+1} \binom{2n}{n} = \Omega\left(\frac{4^n}{n^{3/2}}\right)$$

Quindi: “enumerare tutte le possibilità, calcolare il numero di moltiplicazioni” e “scegliere la parentesizzazione a costo minore” *non è praticabile* (il numero di possibilità è *esponenziale*)!

Soluzione con programmazione dinamica

- ① **Caratterizzare** la *struttura* di una *soluzione ottima*
- ② **Definire** *ricorsivamente* il valore di una *soluzione ottima*
- ③ **Calcolare** il *valore di una soluzione* **ottima**
“*bottom-up*” (dal basso verso l’alto)
- ④ **Cotruzione** di una soluzione ottima.

Vediamo ora *una ad una* le *4 fasi* del processo di sviluppo

Notazione

Denoteremo nel seguito con:

c_0 : numero di righe della matrice A_1

c_{i-1} : numero di righe della prima matrice A_i

c_i : numero di colonne della matrice A_i

$A_{1\dots n}$: sia una parentesizzazione che il risultato del prodotto $A_1 \cdot A_2 \cdot \dots \cdot A_n$

$A_{l\dots r}$: sia una parentesizzazione che il risultato del prodotto $A_l \cdot \dots \cdot A_r$

① **Caratterizzare della soluzione ottima**

- Una soluzione al problema della parentesizzazione ottima di n matrici *divide il problema* nei due *sottoproblemi*:
 - il prodotto delle prime k matrici $A_{1\dots k}$ e
 - il prodotto delle rimanenti $n-k$ matrici $A_{k+1\dots n}$ (per qualche k).
- La *soluzione finale* ($A_{1\dots n}$) è il risultato del prodotto delle due matrici $A_{1\dots k}$ e $A_{k+1\dots n}$.

① *Caratterizzare della soluzione ottima*

- La *soluzione finale* ($A_{1\dots n}$) è il risultato del prodotto delle due matrici $A_{1\dots k}$ e $A_{k+1\dots n}$.
- Il *costo di una soluzione* (i.e. del prodotto $A_{1\dots n}$) è allora la *somma*:
 - “costo del prodotto $A_{1\dots k}$ ”, più
 - “costo del prodotto $A_{k+1\dots n}$ ”, più
 - “costo del prodotto finale” tra le due matrici, cioè $c_0 c_k c_n$.

$$c[A_{1\dots n}] = c[A_{1\dots k}] + c[A_{k+1\dots n}] + c_0 c_k c_n$$

① *Caratterizzare della soluzione ottima*

- La *soluzione finale* ($A_{1\dots n}$) è il risultato del prodotto delle due matrici $A_{1\dots k}$ e $A_{k+1\dots n}$.
- Il *costo* del prodotto $A_{1\dots n}$ è la *somma* del costo del prodotto di $A_{1\dots k}$ più il costo di $A_{k+1\dots n}$, più il costo del prodotto finale tra le due matrici risultanti, cioè $c_0 c_k c_n$.

Ma come devono essere fatte le soluzioni ai due sottoproblemi $A_{1\dots k}$ e $A_{k+1\dots n}$ per garantire che la *soluzione complessiva* ($A_{1\dots n} = A_{1\dots k} \cdot A_{k+1\dots n}$) sia anch'essa *ottima*?

① **Caratterizzare della soluzione ottima**

- Quello che ci serve che valga è che la *struttura delle soluzioni ai sottoproblemi* sia *analoga* a quella del *problema complessivo*.
- Cioè che *soluzioni ottime ai sottoproblemi* permettano di costruire la *soluzione ottima al problema complessivo*.

Teorema: Se $A_{1\dots n} = A_{1\dots k} \dot{'} A_{k+1\dots n}$ è una *parentesizzazione ottima* del prodotto $A_1 \dot{'} A_2 \dot{'} \dots \dot{'} A_n$, allora $A_{1\dots k}$ e $A_{k+1\dots n}$ sono *parentesizzazioni ottime* dei prodotti $A_1 \dot{'} \dots \dot{'} A_k$ e $A_{k+1} \dot{'} \dots \dot{'} A_n$, rispettivamente.

① Caratterizzare della soluzione ottima

Teorema: Se $A_{1\dots n} = A_{1\dots k} \cdot A_{k+1\dots n}$ è una *parentesizzazione ottima* del prodotto $A_1 \cdot A_2 \cdot \dots \cdot A_n$, allora $A_{1\dots k}$ e $A_{k+1\dots n}$ sono *parentesizzazioni ottime* dei prodotti $A_1 \cdot \dots \cdot A_k$ e $A_{k+1} \cdot \dots \cdot A_n$, rispettivamente.

Dimostrazione: Supponiamo che $A_{1\dots n} = A_{1\dots k} \cdot A_{k+1\dots n}$ sia una *parentesizzazione ottima* del problema $A_1 \cdot A_2 \cdot \dots \cdot A_n$ ma che almeno uno tra $A_{1\dots k}$ e $A_{k+1\dots n}$ non sia una *parentesizzazione ottima* del *rispettivo sottoproblema*.

Il costo $c[A_{1\dots n}] = c[A_{1\dots k}] + c[A_{k+1\dots n}] + c_0 c_k c_n$

Supponiamo che esista una *parentesizzazione migliore* $A'_{1\dots k}$ delle stesse prime k matrici (cioè $c[A'_{1\dots k}] < c[A_{1\dots k}]$).

Allora basterebbe sostituire $A'_{1\dots k}$ al posto $A_{1\dots k}$ per ottenere anche una *parentesizzazione migliore* per $A_{1\dots n}$.

① **Caratterizzare della soluzione ottima**

Teorema: Se $A_{1\dots n} = A_{1\dots k} \cdot A_{k+1\dots n}$ è una *parentesizzazione ottima* del prodotto $A_1 \cdot A_2 \cdot \dots \cdot A_n$, allora $A_{1\dots k}$ e $A_{k+1\dots n}$ sono *parentesizzazioni ottime* dei prodotti $A_1 \cdot \dots \cdot A_k$ e $A_{k+1} \cdot \dots \cdot A_n$, rispettivamente.

Questo teorema fornisce la *caratterizzazione della struttura della soluzione ottima*.

Ci dice che *ogni soluzione ottima* al problema della parentesizzazione *contiene al suo interno* le *soluzioni ottime dei due sottoproblemi*.

L'esistenza di *sottostrutture ottime nella soluzione ottima* di un problema è una delle *caratteristiche* che vanno ricercate *per decidere* se la tecnica di *Programmazione Dinamica è applicabile*.

② *Definizione del valore di una soluzione ottima*

Il secondo passo consiste nel *definire ricorsivamente* il *valore della soluzione ottima* (alla parentesizzazione) *in termini* delle *soluzioni ottime* (alle parentesizzazioni) *dei sottoproblemi*.

Notazione

- Sia $C(l,r)$ il *numero ottimo di moltiplicazioni* necessario per calcolare il prodotto

$$A_{l \dots r} \text{ dove } 1 \leq l \leq r \leq n$$

- Definiamo $C(l,n)$ ricorsivamente come segue:

- *Caso Base:*

$$C(l,r) = 0 \text{ se } l = r$$

② *Definizione del valore di una soluzione ottima*

- **Definiamo $C(l,r)$ ricorsivamente come segue:**

- *Caso Base:*

$$C(l,r) = 0 \quad \text{se} \quad l = r$$

- *Caso Induttivo*

Supponiamo che l'ultima moltiplicazione sia

$A_{l\dots k} \cdot A_{k+1\dots r}$ **dove $l \leq k \leq r-1$ allora**

$$C(l,r) = C(l,k) + C(k+1,r) + c_{l-1} c_k c_r$$

② *Definizione del valore di una soluzione ottima*

- *Caso Base:*

$$C(l,r) = 0 \text{ se } l = r$$

- *Caso Induttivo*

$A_{l\dots k} \wedge A_{k+1\dots l}$ dove $l \leq k \leq r-1$ allora

$$C(l,r) = C(l,k) + C(k+1,r) + c_{l-1} c_k c_r$$

- **Ma per risolvere il nostro problema ci interessa sapere **per quale valore** di k si ottiene il valore minimo per $C(l,r)$**

② Definizione del valore di una soluzione ottima

- *Caso Base:*

$$C(l,r) = 0 \text{ se } l = r$$

- *Caso Induttivo*

$$A_{l\dots k} \text{ e } A_{k+1\dots l} \quad \text{dove } l \geq k \geq r-1$$

$$C(l,r) = C(l,k) + C(k+1,r) + c_{l-1} c_k c_r$$

Ma non conosciamo il valore di k ...

... quindi dobbiamo tentarli tutti!

$$C(l,r) = \min_{l \leq k < r} \{ C(l,k) + C(k+1,r) + c_{l-1} c_k c_r \}$$

③ *Calcolo del valore di una soluzione ottima*

Il terzo passo consiste nel *calcolare* il *valore della soluzione ottima* (alla parentesizzazione) *in termini* delle *soluzioni ottime* (alle parentesizzazioni) *dei sottoproblemi*.

③ *Calcolo del valore di una soluzione ottima*

A partire dall'equazione sotto (risultato del passo 2), sarebbe facile definire un *algoritmo ricorsivo* che calcola il *costo minimo* $C(l,n)$ di $A_{1\dots n}$

$$C(l,r) = \begin{cases} 0 & \text{se } l \geq r \\ \min_{l \leq k < r} \{C(l,k) + C(k+1,r) + c_{l-1}c_kc_r\} & \text{se } l < r \end{cases}$$

Vedremo che tale approccio porta ad un *algoritmo di costo esponenziale*, non migliore della *enumerazione esaustiva*.

L \ R	1	2	3	4	5	6
1	●	○				
2	-	●				
3	-	-	0			
4	-	-	-	0		
5	-	-	-	-	0	
6	-	-	-	-	-	0

$C(l,r) = 0$ se $l = r$,

$C(l,r) = \min_{1 \leq k < r} \{ C(l,k) + C(k+1,r) + c_{l-1}c_kc_r \}$ altrimenti

$$\begin{aligned}
 C(1,2) &= \min_{1 \leq k < 2} \{ C(1,k) + C(k+1,2) + c_1c_kc_2 \} \\
 &= C(1,1) + C(2,2) + c_0c_1c_2
 \end{aligned}$$

L \ R	1	2	3	4	5	6
1	0					
2	-	●	●	○		
3	-	-	0	●		
4	-	-	-	●		
5	-	-	-	-	0	
6	-	-	-	-	-	0

$C(l,r) = 0$ se $l = r$,

$C(l,r) = \min_{l \leq k < r} \{ C(l,k) + C(k+1,r) + c_{l-1}c_kc_r \}$ altrimenti

$$\begin{aligned}
 C(2,4) &= \min_{2 \leq k < 4} \{ C(2,k) + C(k+1,4) + c_1c_kc_4 \} \\
 &= \min \{ C(2,2) + C(3,4) + c_1c_2c_4, \\
 &\quad C(2,3) + C(4,4) + c_1c_3c_4 \}
 \end{aligned}$$

L \ R	1	2	3	4	5	6
1	0					
2	-	●	●	●	●	○
3	-	-	0		●	
4	-	-	-	0	●	
5	-	-	-	-	●	
6	-	-	-	-	-	0

$C(l,r) = 0$ se $l = r$,

$C(l,r) = \min_{l \leq k < r} \{ C(l,k) + C(k+1,r) + c_{l-1}c_kc_r \}$ altrimenti

$$\begin{aligned}
 C(2,5) &= \min_{2 \leq k < 5} \{ C(2,k) + C(k+1,5) + c_1c_kc_5 \} \\
 &= \min \{ C(2,2) + C(3,5) + c_1c_2c_5, \\
 &\quad C(2,3) + C(4,5) + c_1c_3c_5, \\
 &\quad C(2,4) + C(5,5) + c_1c_4c_5 \}
 \end{aligned}$$

L \ R	1	2	3	4	5	6
1	●	●	●	●	○	
2	-	0			●	
3	-	-	0		●	
4	-	-	-	0	●	
5	-	-	-	-	●	
6	-	-	-	-	-	0

$C(l,r) = 0$ se $l = r$,

$C(l,r) = \min_{1 \leq k < r} \{ C(l,k) + C(k+1,r) + c_{l-1}c_kc_r \}$ altrimenti

$$\begin{aligned}
 C(1,5) &= \min_{1 \leq k < 5} \{ C(1,k) + C(k+1,5) + c_0c_kc_5 \} \\
 &= \min \{ C(1,1) + C(2,5) + c_0c_1c_5, \\
 &\quad C(1,2) + C(3,5) + c_0c_2c_5, \\
 &\quad C(1,3) + C(4,5) + c_0c_3c_5, \\
 &\quad C(1,4) + C(5,5) + c_0c_4c_5 \}
 \end{aligned}$$

L \ R	1	2	3	4	5	6
1	●	●	●	●	●	○
2	-	0				●
3	-	-	0			●
4	-	-	-	0		●
5	-	-	-	-	0	●
6	-	-	-	-	-	●

$C(l,r) = 0$ se $l = r$,

$C(l,r) = \min_{1 \leq k < r} \{ C(l,k) + C(k+1,r) + c_{l-1}c_kc_r \}$ altrimenti

$$\begin{aligned}
 C(1,6) &= \min_{1 \leq k < 6} \{ C(1,k) + C(k+1,6) + c_0c_kc_6 \} \\
 &= \min \{ \\
 &\quad C(1,1) + C(2,6) + c_0c_1c_6, \\
 &\quad C(1,2) + C(3,6) + c_0c_2c_6, \\
 &\quad C(1,3) + C(4,6) + c_0c_3c_6, \\
 &\quad C(1,4) + C(5,6) + c_0c_4c_6, \\
 &\quad C(1,5) + C(6,6) + c_0c_5c_6 \}
 \end{aligned}$$