

Code a priorità

Una **coda a priorità** è una struttura dati astratta che permette di rappresentare un insieme di elementi su cui è definita una relazione d'ordine.

- Sono definite almeno le seguenti operazioni:
 1. **Insert(Q,k)**: inserimento di una chiave **k**;
 2. **Min(Q)** [risp. **Max(Q)**]: restituisce l'elemento minimo o massimo (a seconda dell'ordinamento scelto);
 3. **Extract-Min(Q)** [risp. **Extract-Max(Q)**]: estrae dalla coda l'elemento minimo o massimo (a seconda dell'ordinamento scelto);
- Spesso sono definite anche le seguenti operazioni:
 - **Decrease-Key(Q,i,v)** [risp. **Increase-Key(Q,i,v)**]: aggiorna il valore di priorità dell'elemento **i**-esimo, se necessario, al valore **v**;
 - **Delete(Q,i)**: rimuove l'elemento **i**-esimo dalla coda.

Code a priorità

- Le **code a priorità** trovano applicazioni in molti contesti, come ad esempio :
 - **Ordinamento** di sequenze di elementi
 - Problemi di **schedulazione** ottima di attività
 - Problemi di **compressione di dati** (codici di Huffman)
 - Problemi di **ottimizzazione** su grafi pesati (percorsi minimi, alberi di copertura,...)
 - **Algoritmi euristici di ricerca ottima** su alberi/grafi (algoritmo A^* e sue varianti)

Implementazioni di code a priorità

Le **code a priorità** possono essere facilmente implementate tramite:

- **Liste puntate o vettori disordinati:**
 - Operazione di inserimento molto semplice e a tempo costante
 - Le altre operazioni sono però onerose, lineari sulla dimensione dell'insieme
- **Liste puntate o vettori ordinati:**
 - Le operazioni di ricerca ed estrazione del minimo (massimo) risultano molto efficienti (tempo costante)
 - Poiché è necessario mantenere l'ordine totale tra gli elementi, le altre operazioni (es. inserimento, cancellazione) possono risultare computazionalmente più costose (tempo lineare)
- In genere si preferiscono implementazioni più efficienti, in cui gli elementi sono mantenuti in coda secondo un **ordine parziale** (ad es. **heap binari**)

Heap binari e code a priorità

Una *Coda a Priorità* può essere implementata efficientemente tramite uno *Heap Binario*.

Un *Heap Binario* è un albero binario tale che per ogni nodo i :

- tutte le *foglie* hanno *profondità* h o $h-1$, dove h è l'*altezza dell'albero*;
- tutti i *nodi interni* hanno *grado* 2, eccetto al più uno;
- entrambi i *nodi* j e k figli di i sono *NON maggiori* (alternativamente *NON minori*) di i .

Condizioni 1 e 2 definiscono un **albero completo**

Heap binari e code a priorità

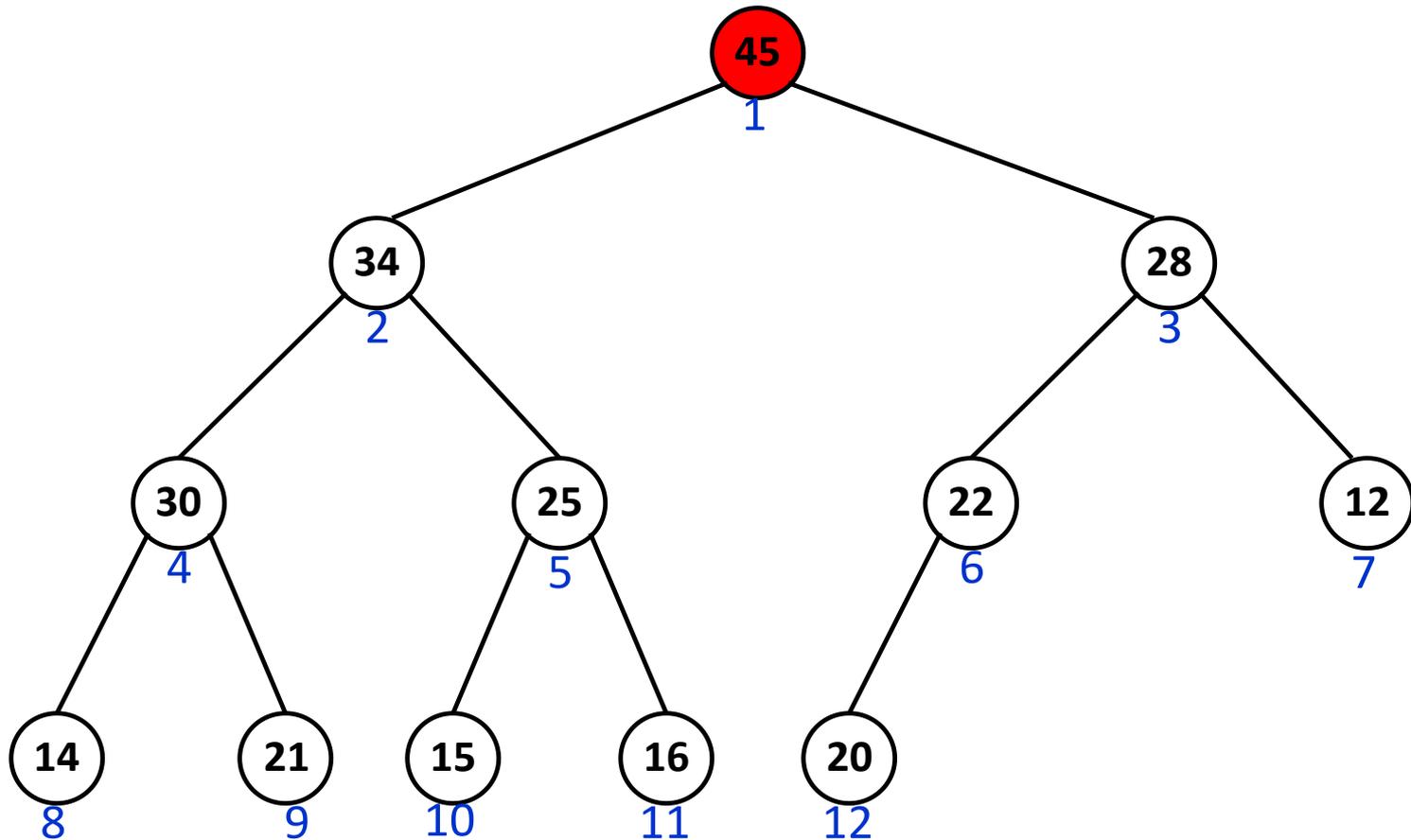
Una *Coda a Priorità* può essere implementata facilmente tramite uno *Heap Binario*.

Un *Albero Heap* è un albero binario tale che per ogni nodo i :

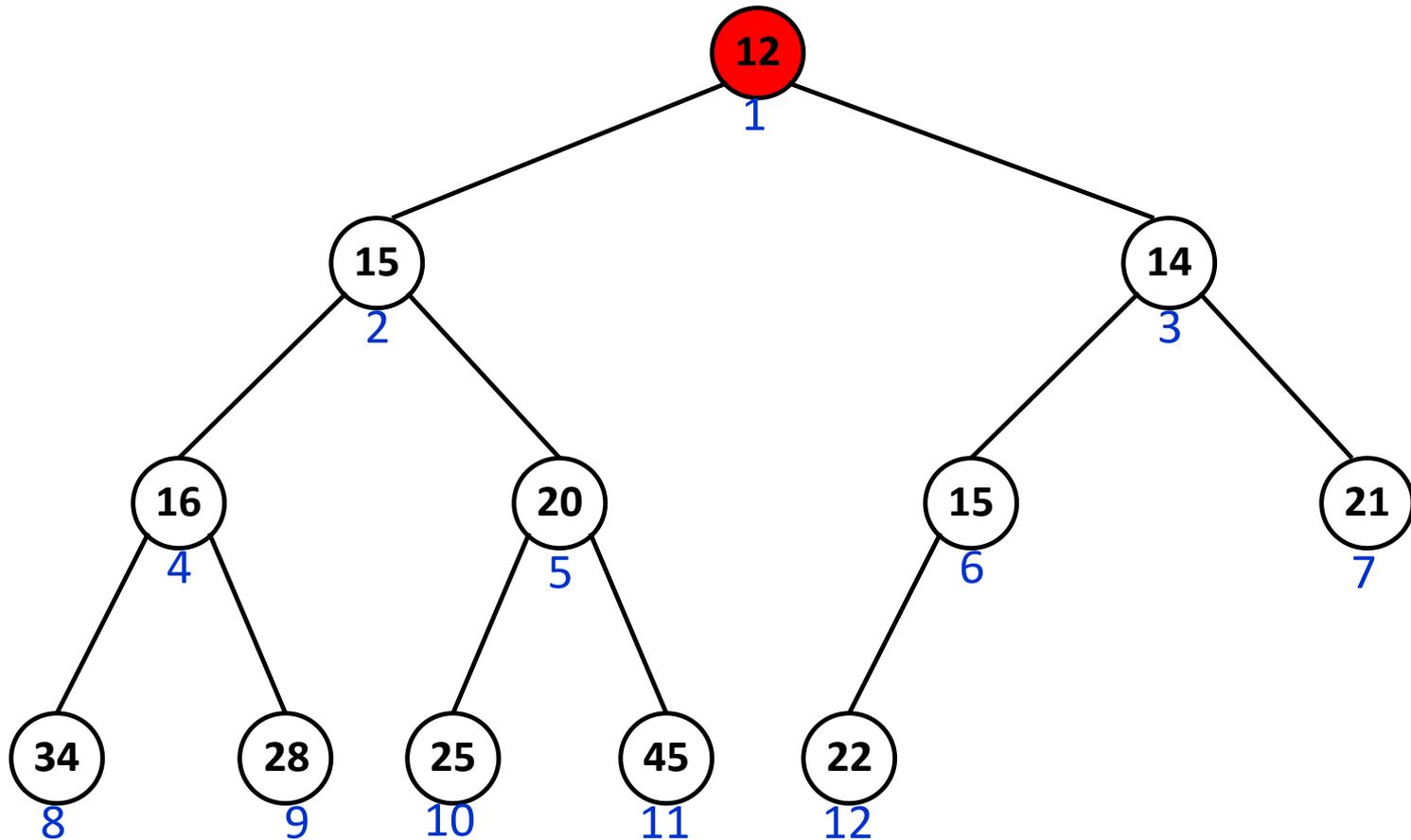
- tutte le *foglie* hanno *profondità* h o $h-1$, dove h è l'*altezza dell'albero*;
- tutti i *nodi interni* hanno *grado* 2, eccetto al più uno;
- entrambi i *nodi* j e k figli di i sono *NON maggiori* (alternativamente *NON minori*) di i .

Condizione 3 definisce
l'*etichettatura dell'albero*

Esempio di Max Heap

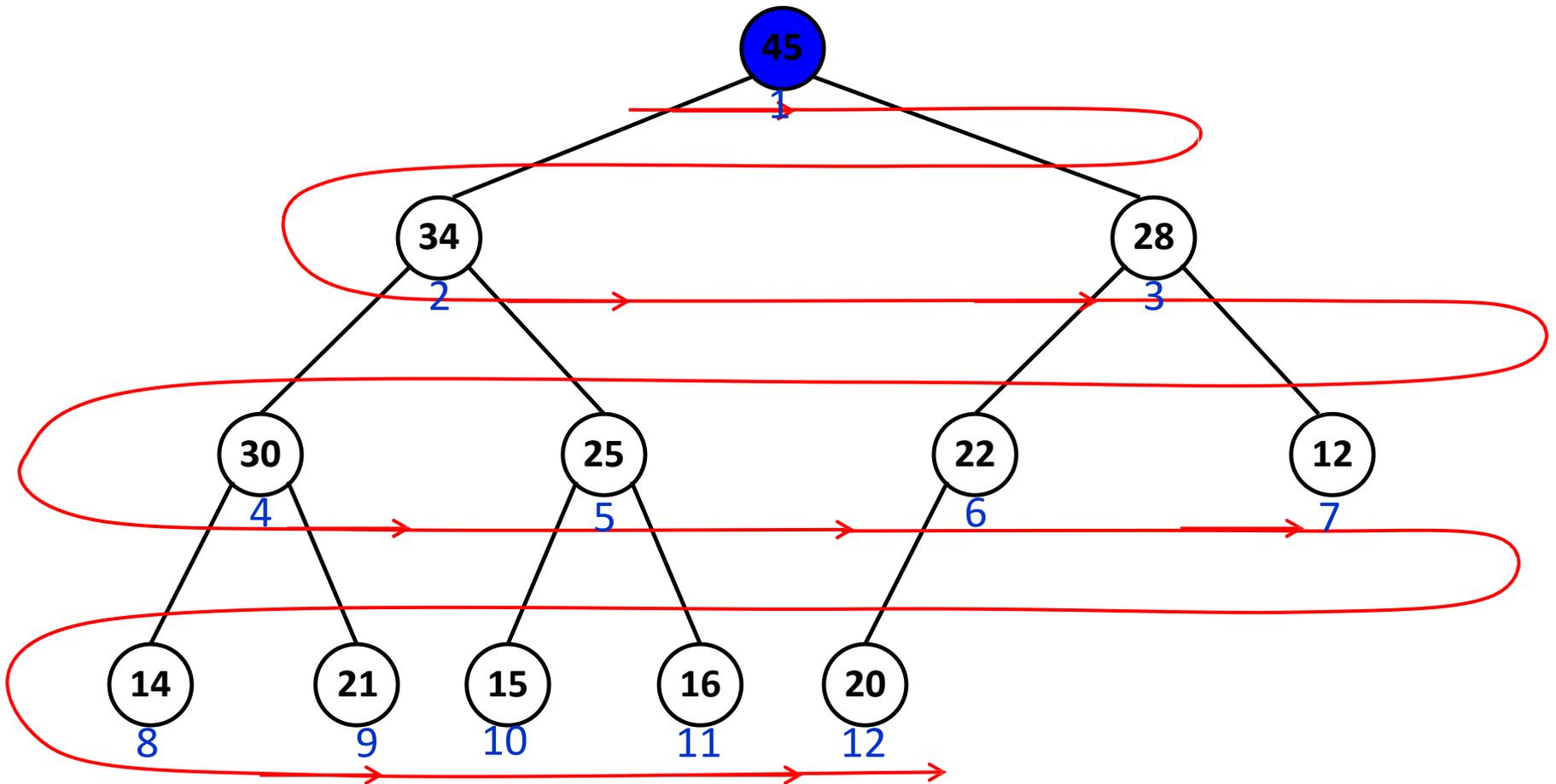


Esempio di Min Heap



Realizzazione di Heap tramite array

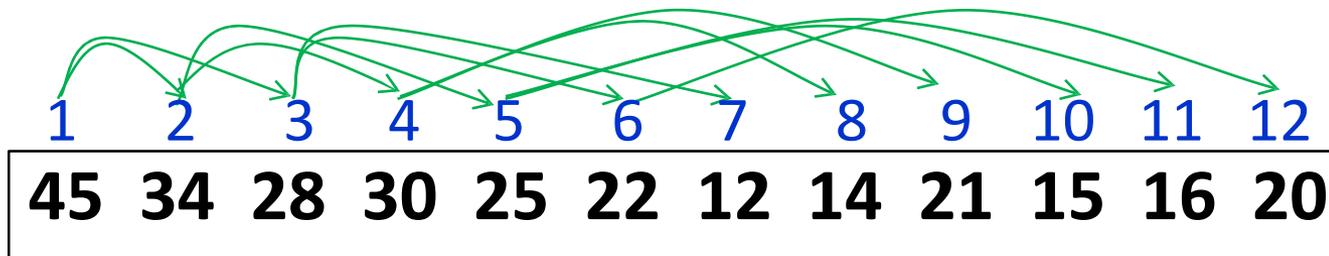
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
45	34	28	30	25	22	12	14	21	15	16	20



Realizzazione di Heap tramite array

Uno *Heap* può essere realizzato all'interno di un array A in cui:

- la radice dello *Heap* sta nella prima posizione $A[1]$ dell'array
- se il nodo k dello *Heap* sta nella posizione i dell'array (cioè $A[i]$):
 - il figlio sinistro di k sta nella posizione $2i$
 - il figlio destro di k sta nella posizione $2i + 1$



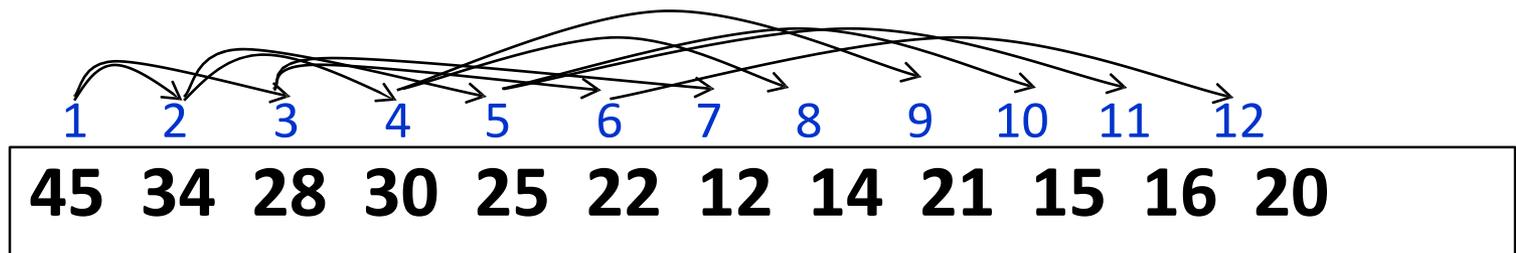
Max-Heap come array

Un *Albero Max-Heap* è un *albero binario completo* tale che per ogni nodo i :

- entrambi i nodi j e k figli di i sono NON maggiori di i .

Un *array A* implementa un *Max-Heap* se per ogni posizione i :

$$A[i] \geq A[2i] \quad \text{e} \quad A[i] \geq A[2i+1]$$



Realizzazione di Heap: array

```
SINISTRO (i)
```

```
    return 2i
```

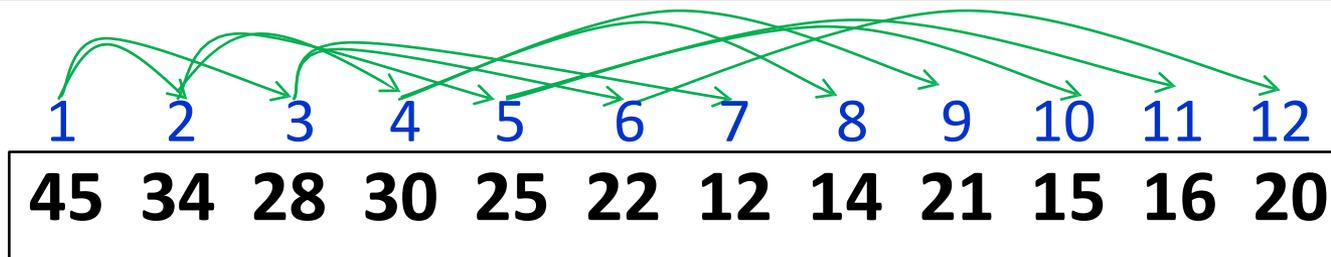
```
DESTRO (i)
```

```
    return 2i + 1
```

```
PADRE (i)
```

```
    return  $\lfloor i/2 \rfloor$ 
```

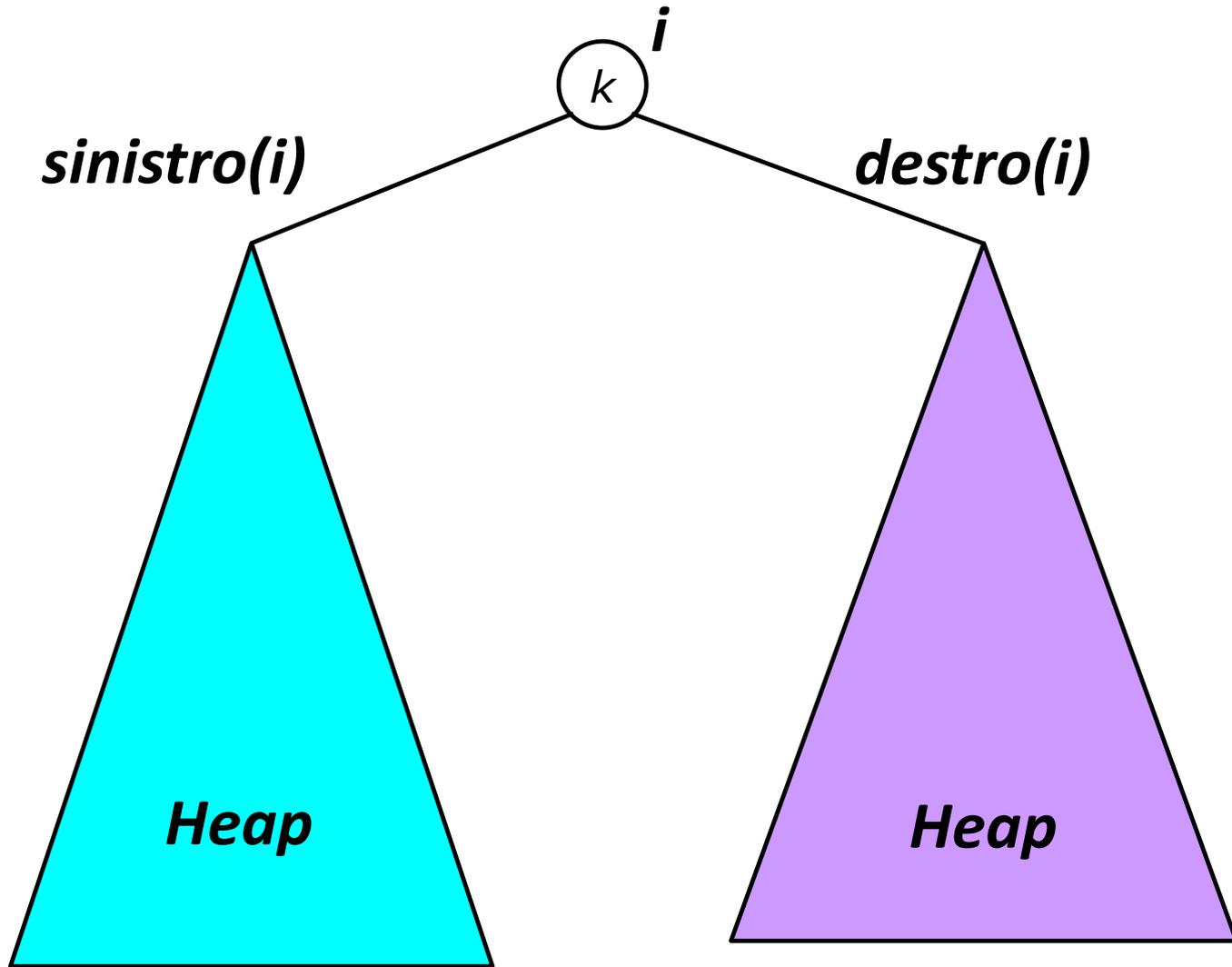
heapsize[A] ≤ n è la lunghezza dello *Heap*



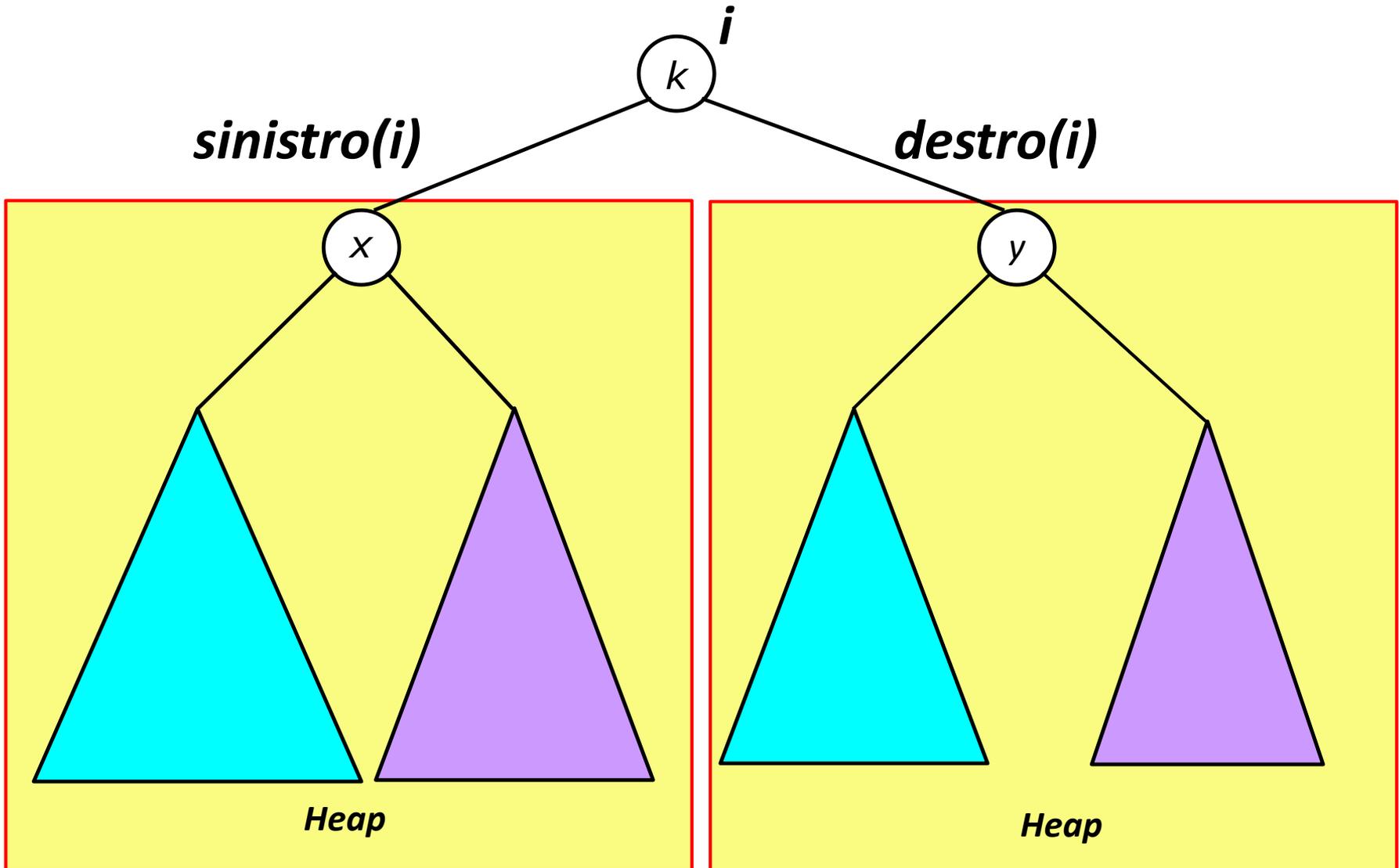
Heap: Funzioni di base

- **Heapify** (A, i): ripristina la proprietà di **Heap** al sottoalbero radicato nella posizione i , **assumendo che i suoi sottoalberi destro e sinistro siano già degli Heap**.
- **Build-Heap** (A): produce uno **Heap** a partire dall'array A arbitrario.
- **Nota:** Nel seguito assumeremo che gli elementi nello **Heap** contengano solo i valori delle priorità. In generale, gli elementi dello **Heap** possono essere coppie della forma **<dato, priorità>**, con una relazione d'ordine definita sui valori della priorità associate ai dati.

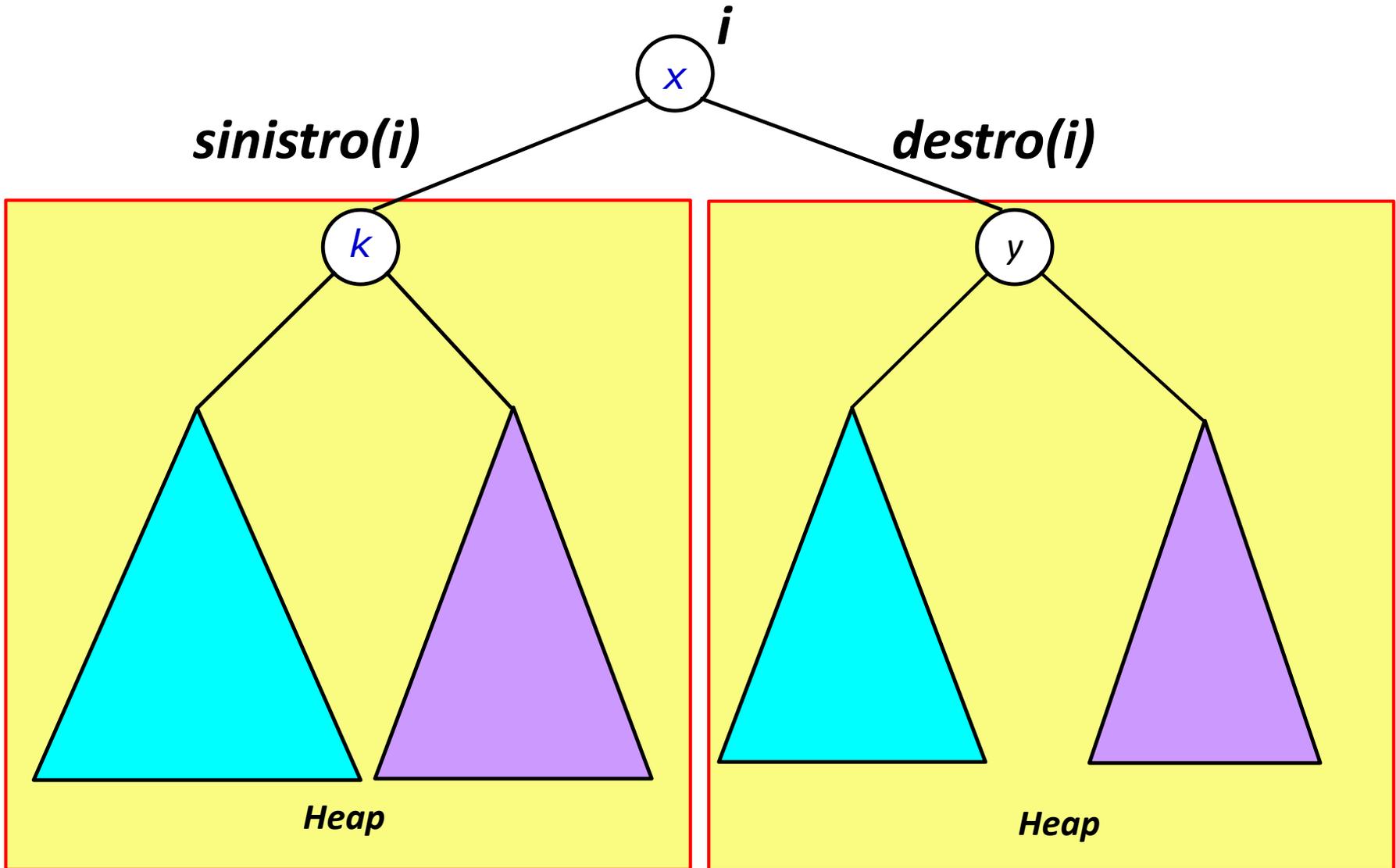
Heapify: Intuizioni



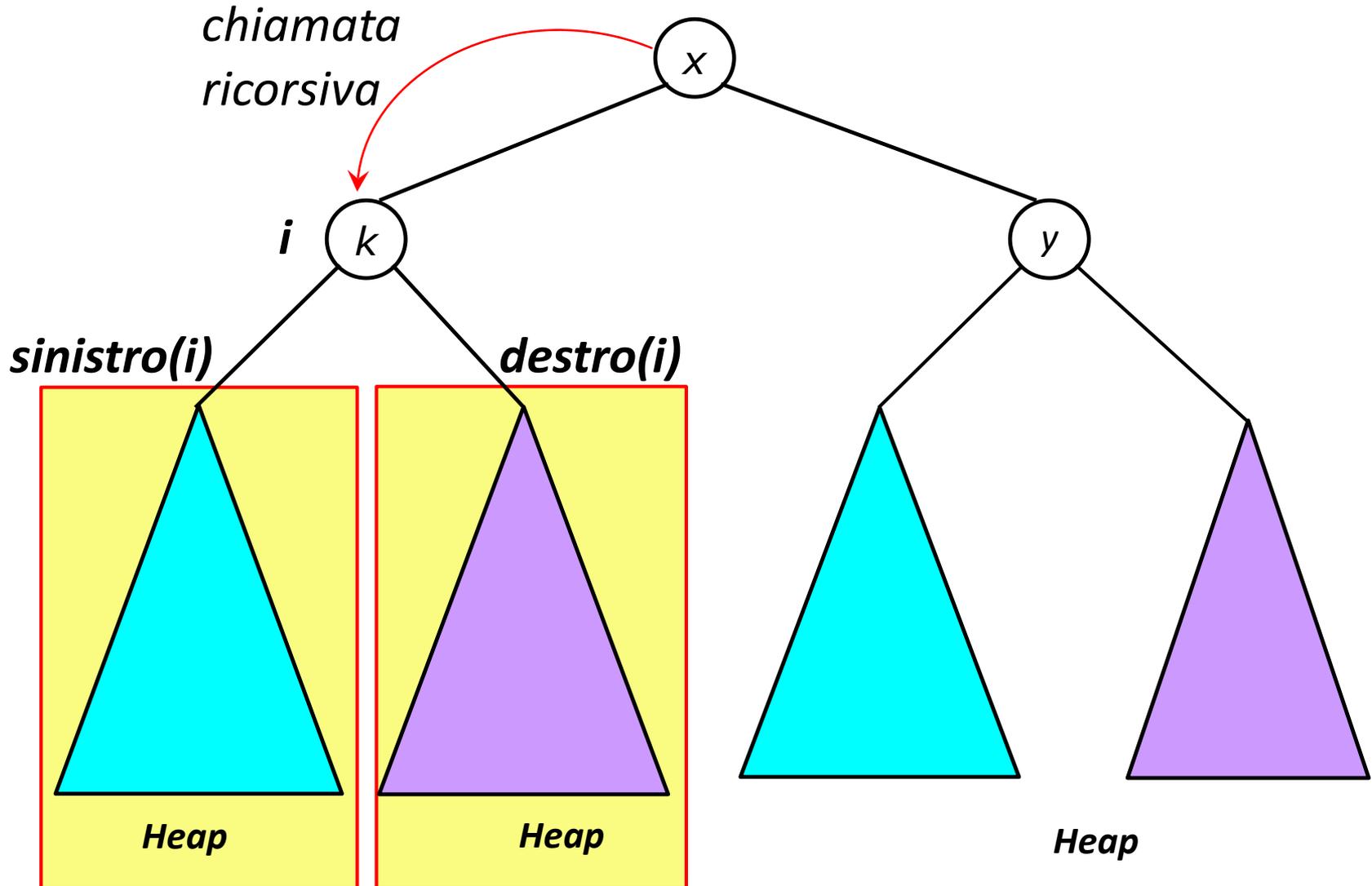
Heapify: Intuizioni



Heapify: $x > k$ e $x > y$



Heapify: $x > k$ e $x > y$



Algoritmo di Heapify

Heapify (T)

$L = \text{SINISTRO}(T)$

$R = \text{DESTRO}(T)$

IF $L \neq \emptyset$ **AND** $\text{Val}[L] > \text{Val}[T]$

THEN $\text{Max} = L$

ELSE $\text{Max} = T$

IF $R \neq \emptyset$ **AND** $\text{Val}[R] > \text{Val}[\text{max}]$

THEN $\text{Max} = R$

IF $\text{Max} \neq T$

THEN "scambia $\text{Val}[T]$ e $\text{Val}[\text{Max}]$ "

Heapify (Max)

Tempo di esecuzione: lineare sull'altezza dell'albero heap
logaritmico sul numero di elementi della coda

Algoritmo di Heapify: Impl. con Array

```
Heapify (A, I)
  L = SINISTRO (I)
  R = DESTRO (I)
  IF L ≤ heapsize[A] AND A[L] > A[I]
    THEN Max = L
    ELSE Max = I
  IF R ≤ heapsize[A] AND A[R] > A[Max]
    THEN Max = R
  IF Max ≠ I
    THEN "scambia A[I] e A[Max]"
    Heapify (A, Max)
```

Tempo di esecuzione: lineare sull'altezza dell'albero heap
logaritmico sul numero di elementi della coda

Algoritmo di Heapify: Impl. con Array

```
Heapify (A, I)
```

```
  L = SINISTRO (I)
```

```
  R = DESTRO (I)
```

```
  IF  $L \leq \text{heapsize}[A]$  AND  $A[L] > A[I]$ 
```

```
    THEN Max = L
```

```
    ELSE Max = I
```

```
  IF  $R \leq \text{heapsize}[A]$  AND  $A[R] > A[\text{Max}]$ 
```

```
    THEN Max = R
```

```
  IF Max  $\neq$  I
```

```
    THEN "scambia A[I] e A[Max]"
```

```
    Heapify (A, Max)
```

$L \neq \emptyset$

$R \neq \emptyset$

Tempo di esecuzione: lineare sull'altezza dell'albero heap
logaritmico sul numero di elementi della coda

Build-Heap: Intuizioni

Build-Heap (A): utilizza l'algoritmo **Heapify**, per inserire ogni elemento dell'array in uno **Heap**, risistemando sul posto gli elementi:

- gli ultimi $\lceil n/2 \rceil$ elementi dell'array sono foglie, cioè radici di sottoalberi vuoti, quindi sono già degli **Heap**
- è sufficiente richiamare **Heapify** sui primi $\lfloor n/2 \rfloor$ elementi (in ordine decrescente di indice), per ripristinare la proprietà **Heap** sui sottoalberi in essi radicati.

Gli algoritmi Build-Heap e Max

```
Build-Heap(A)
  n = length[A]
  heapsize[A] = n
  FOR i =  $\lfloor n/2 \rfloor$  DOWNTO 1 DO
    Heapify(A, i)
```

Tempo di esecuzione: lineare sul numero **n** di elementi della coda

Estrazione del massimo in una Coda a Priorità

```
Max (A)
```

```
  IF heapsize[A] < 1 THEN
    Error ``heap underflow``
    return NIL
ELSE   return A[1]
```

```
Extract-Max (A)
```

```
  IF heapsize[A] < 1 THEN
    Error ``heap underflow``
    return NIL

  ELSE

    max = A[1]
    A[1] = A[heapsize[A]]
    heapsize[A] = heapsize[A] - 1
    Heapify (A, 1)

  return max
```

Tempi di esecuzione : Max (A) impiega tempo **costante**.

Extract-Max (A) ha tempo **logaritmico** sul numero di elementi

Aggiornamento in Coda a Priorità

```
Decrease-Key(A, i, val)
```

```
  IF val > A[i] THEN
```

```
    Error ``nuova chiave più grande``
```

```
  A[i] = val
```

```
  Heapify(i)
```

Tempo di esecuzione logaritmico sul numero **n** di elementi della coda

Aggiornamento in Coda a Priorità

```
Increase-Key(A, i, val)
```

```
IF val < A[i] THEN
```

```
    Error ``nuova chiave più piccola``
```

```
    A[i] = val
```

```
    WHILE i > 1 AND A[Padre(i)] < A[i] DO
```

```
        Swap(A[i], A[Padre(i)])
```

```
        i = Padre(i)
```

Tempo di esecuzione logaritmico sul numero **n** di elementi della coda

Inserimento in Coda a Priorità

Insert-Key (A, key)

Heapsize[A] = Heapsize[A] + 1

A[heapsize] = $-\infty$

Increase-Key (A, Heapsize[A], key)

Tempo di esecuzione logaritmico sul numero **n** di elementi della coda

Cancellazione in Coda a Priorità

```
Delete_Heap(A,i)
  IF heapsize[A] < 1 THEN
    Error ``heap underflow``
  ELSE
    /* scambia A[i] con A[heapsize[A]] e
       ripristina lo Heap o verso l'alto o verso
       il basso */
    IF A[heapsize[A]] > A[i]
      Increase_Key(A,i,A[heapsize[A]])
    ELSE
      Decrease_Key(A,i,A[heapsize[A]])
    /* Elimina l'ultima foglia dallo Heap */
    heapsize[A] = heapsize[A] - 1
```

Tempo di esecuzione logaritmico sul numero **n** di elementi della coda

Code a Priorità come Alberi puntati

Una **Coda a Priorità** può, ovviamente, essere realizzata tramite un Albero Binario Puntato.

- Può essere utile prevedere in ogni nodo anche un **puntatore al padre**, per poter risalire fino alla radice (ad esempio, se si prevede la funzione **Increase_key()**).
- Vanno opportunamente modificate le funzioni **Delete_Heap()** e **Extract-Max()**.

Come simulare in modo efficiente il **puntatore all'ultima foglia** che, nella versione ad array, è codificato dal valore di **heapsize[A]**?

Da posizione nell'array a nodo

```
void print_binary(unsigned int x) {
    // Prints the integer x in binary form (starting
    // from the leftmost 1)
    int i = (sizeof(int)*8) - 1;
    // Find the leftmost 1 in the bitstring of x
    for(; i>=0 && !(x & (1<<i)) ; i--)
        ;
    // Print the bitstring representing x
    for(; i>=0; i--)
        ( x & (1<<i) ) ? putchar('1') : putchar('0');
}
```

$x \& (1 \ll i)$ verifica se la **i** -esima posizione della stringa di bit di **x** contiene un uno (dà valore **1** in questo caso, **0** altrimenti).

Esercizio: Libreria Code a Priorità

- Implementare tutte le funzionalità delle Code a Priorità, assumendo che:
 - un elemento della coda sia una coppia **<dato,priorità>**, e
 - la relazione d'ordine della coda sia la relazione d'ordine sulle priorità associate ai dati;
- La libreria sia indipendente da come la coda è rappresentata (array o albero puntato). Una sola implementazione delle funzioni sulla coda che usino opportune **callback** per la modifica o accesso alla rappresentazione concreta della coda;
- Sia parametrica sulla relazione d'ordine: stessa implementazione per **max-heap** e **min-heap** tramite relazione d'ordine associata alla specifica istanza della coda (i.e., relazione d'ordine vista come callback)