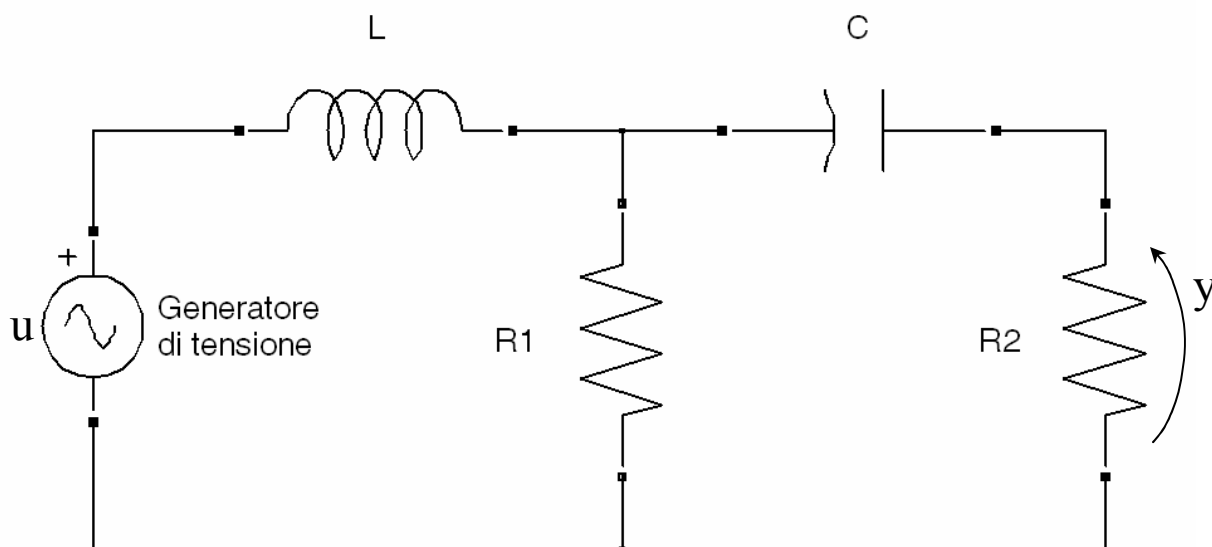


**Prova Scritta di Fondamenti di Automatica del 15 Febbraio 2006 – C**

Studente: \_\_\_\_\_ Matricola: \_\_\_\_\_



- 1) Calcolare la rappresentazione i.s.u. e la f.d.t del sistema elettrico rappresentato in figura.
- 2) Per un sistema avente f.d.t.

$$F(s) = \frac{(s + 2)}{(s^2 + 3s + 9)}$$

calcolare l'espressione analitica della risposta al segnale  $u(t) = 1(t)$ .

- 3) Tracciare l'andamento qualitativo della risposta indiciale del sistema avente f.d.t.

$$\frac{5(s + 3)}{(s^2 + 10s)}$$

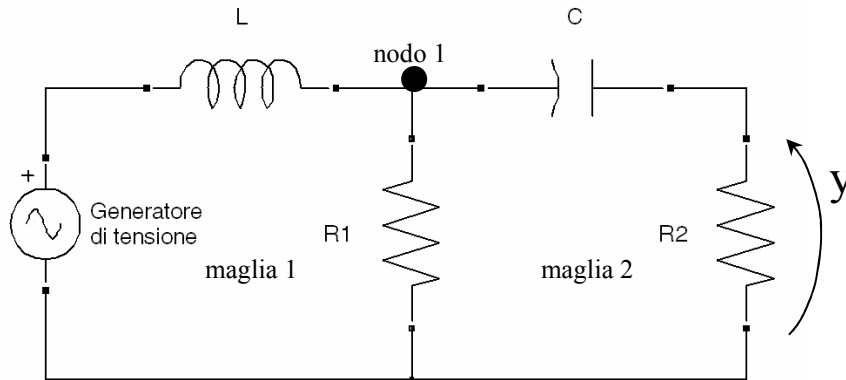
- 4) Tracciare i diagrammi di Bode della seguente f.d.t.

$$L(s) = 30 \frac{(s - 10)}{(s^2 + 2s - 3)}$$

**Tempo a disposizione: 2 ore**

## SOLUZIONE

1)



equazioni di stato dell'induttore:  $i_L = x_1$ ;  $V_L = L\dot{x}_1$ ;

equazioni di stato del capacitore:  $V_C = x_2$ ;  $i_C = C\dot{x}_2$ ;  $y = V_{R_2}$ .

$$u - L\dot{x}_1 - R_1 i_{R_1} = 0 \text{ equazione alla maglia 1 (1)}$$

$$R_2 C\dot{x}_2 + x_2 - R_1 i_{R_1} = 0 \text{ equazione alla maglia 2 (2)}$$

$$x_1 = i_1 + C\dot{x}_2 \text{ equazione di Kirchoff nodo 1 (3)}$$

Dalla (3):

$$C\dot{x}_2 = x_1 - i_{R_1} \quad (4)$$

Sostituendo (4) in (2) si ottiene l'espressione di  $i_{R_1}$  in funzione degli stati:

$$i_{R_1} = \frac{R_2}{R_1 + R_2} x_1 + \frac{1}{R_1 + R_2} x_2 \quad (5)$$

Dalla (1),

$$\dot{x}_1 = -\frac{R_1}{L} i_{R_1} + \frac{1}{L} u \quad (6)$$

Sostituendo la (5) nella (6), si ottiene

$$\dot{x}_1 = -\frac{R_1 R_2}{(R_1 + R_2)L} x_1 - \frac{R_1}{(R_1 + R_2)L} x_2 + \frac{1}{L} u$$

Dalla (3),

$$\dot{x}_2 = \frac{1}{C}x_1 - \frac{1}{C}i_{R_1} \quad (7)$$

Sostituendo nella (7) la (5), si ottiene l'espressione di  $\dot{x}_2$ .

$$\dot{x}_2 = \frac{R_1}{C(R_1 + R_2)}x_1 - \frac{1}{C(R_1 + R_2)}x_2$$

L'espressione dell'uscita si ottiene dalla seguente equazione alla maglia 2:

$$y + x_2 = R_1 i_{R_1}$$

nella quale si sostituisce la (5).

Pertanto:

$$y = \frac{R_1 R_2}{R_1 + R_2}x_1 - \frac{R_2}{R_1 + R_2}x_2$$

Si giunge così alla rappresentazione ISU matriciale:

$$\begin{bmatrix} \dot{x}_1(t) \\ \dot{x}_2(t) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{R_1 R_2}{(R_1 + R_2)L} & -\frac{R_1}{(R_1 + R_2)L} \\ \frac{R_1}{(R_1 + R_2)C} & -\frac{1}{(R_1 + R_2)C} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1(t) \\ x_2(t) \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1/L \\ 0 \end{bmatrix} u(t)$$

$$y(t) = \begin{bmatrix} \frac{R_1 R_2}{R_1 + R_2} & -\frac{R_2}{R_1 + R_2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1(t) \\ x_2(t) \end{bmatrix}$$

La f.d.t. si ricava con:

$$G(s) = C(sI - A)^{-1}B + D$$

2)

L'espressione analitica della risposta al gradino nel dominio di Laplace si ricava:

$$Y(s) = F(s)U(s) = \frac{s+2}{s(s^2+3s+9)}$$

Si utilizzando la seguente scomposizione in fratti semplici per ricavare i coefficienti  $A$ ,  $B$  e  $C$ :

$$\frac{A}{s} + \frac{Bs+C}{s^2+3s+9} = \frac{(A+B)s^2 + (3A+C)s + 9A}{s(s^2+3s+9)}$$

$$(A+B)s^2 + (3A+C)s + 9A \equiv s + 2$$

Uguagliando i coefficienti dei termini di pari grado si ha:

$$A + B = 0$$

$$3A + C = 1$$

$$9A = 2$$

$$A = \frac{2}{9}$$

$$B = -\frac{2}{9}$$

$$C = \frac{1}{3}$$

da cui:

$$Y(s) = \frac{2}{9} \frac{1}{s} + \frac{1}{3} \frac{1 - \frac{2}{3}s}{s^2 + 3s + 9}$$

si noti che  $s^2 + 3s + 9$  può essere scritto come:

$$\left(s + \frac{3}{2}\right)^2 + \left(\frac{3\sqrt{3}}{2}\right)^2$$

Rielaborando ulteriormente il secondo termine della  $Y(s)$ :

$$\begin{aligned} & -\frac{2}{3} \frac{s - \frac{3}{2}}{\left[s - \left(-\frac{3}{2}\right)\right]^2 + \left(\frac{3\sqrt{3}}{2}\right)^2} = -\frac{2}{3} \frac{s - \frac{3}{2} + \frac{3}{2} - \frac{3}{2}}{\left[s - \left(-\frac{3}{2}\right)\right]^2 + \left(\frac{3\sqrt{3}}{2}\right)^2} = \\ & = -\frac{2}{3} \frac{s - \left(-\frac{3}{2}\right) - \frac{3}{2} - \frac{3}{2}}{\left[s - \left(-\frac{3}{2}\right)\right]^2 + \left(\frac{3\sqrt{3}}{2}\right)^2} = \\ & = -\frac{2}{3} \frac{s - \left(-\frac{3}{2}\right)}{\left[s - \left(-\frac{3}{2}\right)\right]^2 + \left(\frac{3\sqrt{3}}{2}\right)^2} - \frac{2}{3} \frac{-3}{\left[s - \left(-\frac{3}{2}\right)\right]^2 + \left(\frac{3\sqrt{3}}{2}\right)^2} = \\ & = -\frac{2}{3} \frac{s - \left(-\frac{3}{2}\right)}{\left[s - \left(-\frac{3}{2}\right)\right]^2 + \left(\frac{3\sqrt{3}}{2}\right)^2} - \frac{2}{3} \frac{\frac{3\sqrt{3}}{2} \left(-\frac{2}{\sqrt{3}}\right)}{\left[s - \left(-\frac{3}{2}\right)\right]^2 + \left(\frac{3\sqrt{3}}{2}\right)^2} = \\ & = -\frac{2}{3} \frac{s - \left(-\frac{3}{2}\right)}{\left[s - \left(-\frac{3}{2}\right)\right]^2 + \left(\frac{3\sqrt{3}}{2}\right)^2} - \frac{4}{9} \sqrt{3} \frac{\frac{3\sqrt{3}}{2}}{\left[s - \left(-\frac{3}{2}\right)\right]^2 + \left(\frac{3\sqrt{3}}{2}\right)^2} \end{aligned}$$

Il secondo termine della  $Y(s)$  è stato così ricondotto nella seguente somma delle due forme notevoli:

$$\frac{s - \sigma}{(s - \sigma)^2 + \omega^2} + \frac{\omega}{(s - \sigma)^2 + \omega^2}$$

Antitrasformando, si ricava l'espressione di  $y(t)$ :

$$y(t) = \left\{ \frac{2}{9} + \frac{1}{3} \left[ -\frac{2}{3} e^{-\frac{3}{2}t} \cos\left(\frac{3}{2}\sqrt{3}t\right) + \frac{4}{9}\sqrt{3}e^{-\frac{3}{2}t} \text{sen}\left(\frac{3}{2}\sqrt{3}t\right) \right] \right\} 1(t)$$

3)

$$Y(s) = G(s)U(s) = \frac{5(s+3)}{(s^2+10s)} \frac{1}{s}$$

Applicando il teorema del valore iniziale:

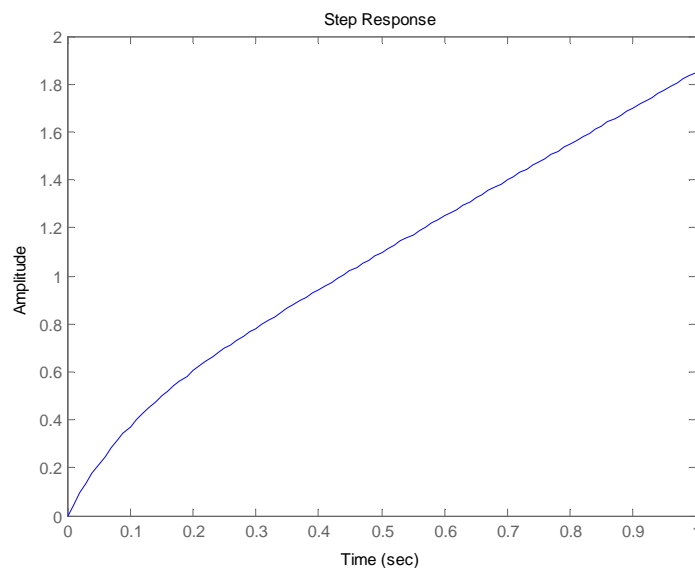
$$y(0) = \lim_{s \rightarrow \infty} sY(s) = \lim_{s \rightarrow \infty} s \frac{5(s+3)}{s(s^2+10s)} = 0$$

Teorema del valore finale:

$$y(\infty) = \lim_{s \rightarrow 0} sY(s) = \lim_{s \rightarrow 0} s \frac{5(s+3)}{s(s^2+10s)} = \infty$$

$$y'(0) = \lim_{s \rightarrow \infty} s^2 Y(s) = \lim_{s \rightarrow \infty} s^2 \frac{5(s+3)}{s(s^2+10s)} = 5$$

$$y'(\infty) = \lim_{s \rightarrow 0} s^2 Y(s) = \lim_{s \rightarrow 0} s^2 \frac{5(s+3)}{s(s^2+10s)} = \frac{3}{2}$$



4)

$$L(s) = 30 \frac{(s-10)}{(s^2 + 2s - 3)}$$

