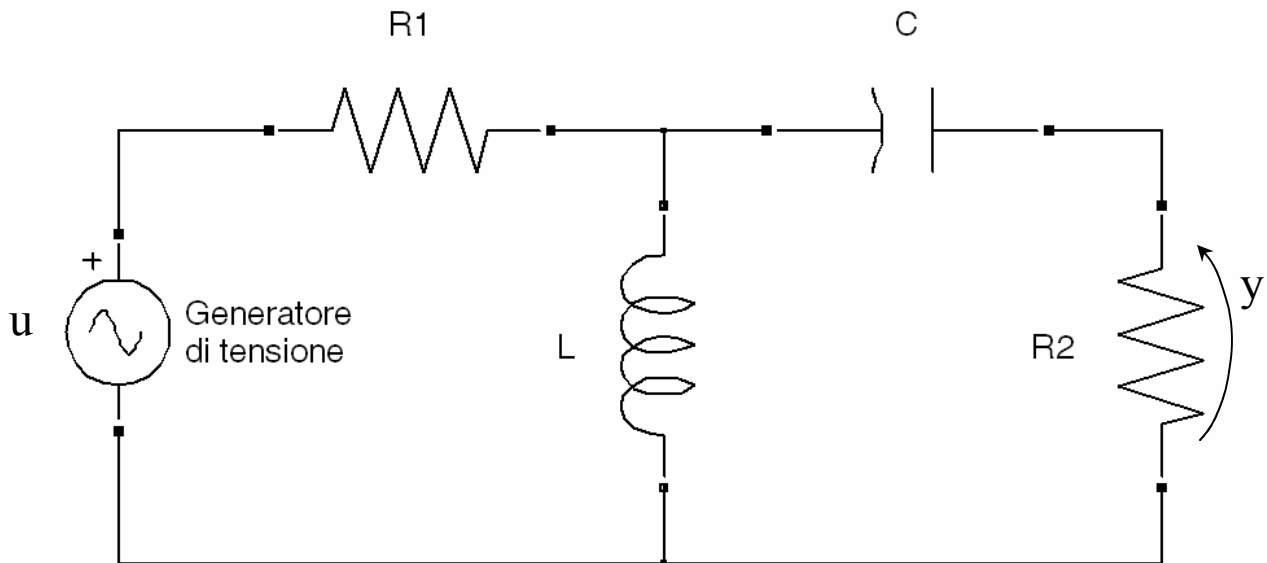


Prova Scritta di Fondamenti di Automatica del 15 Febbraio 2006 - D

Studente: _____ Matricola: _____



- 1) Calcolare la rappresentazione i.s.u. e la f.d.t del sistema elettrico rappresentato in figura.
- 2) Per un sistema avente f.d.t.

$$F(s) = \frac{(0.2s + 1)}{(s^2 + 5s + 25)}$$

calcolare l'espressione analitica della risposta al segnale $u(t) = I(t)$.

- 3) Tracciare l'andamento qualitativo della risposta indiciale del sistema avente f.d.t.

$$\frac{20(0.1s + 1)}{(s^2 + 1.5s + 9)}$$

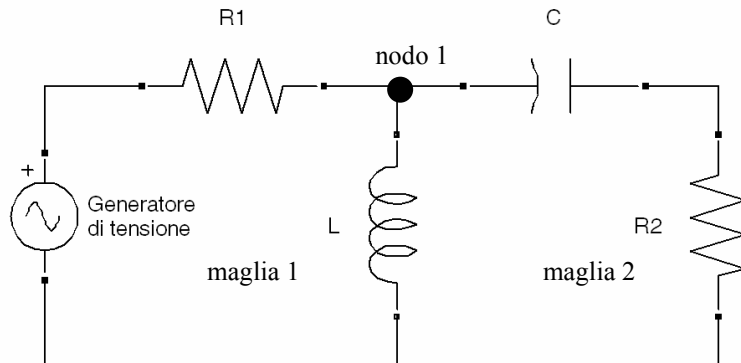
- 4) Tracciare i diagrammi di Bode della seguente f.d.t.

$$L(s) = 0.1 \frac{(-s + 20)}{(s^2 + 45s - 250)}$$

Tempo a disposizione: 2 ore

SOLUZIONE

1)



equazioni di stato dell'induttore: $i_L = x_1$; $V_L = L\dot{x}_1$;

equazioni di stato del capacitore: $V_C = x_2$; $i_C = C\dot{x}_2$; $y = V_C = x_2$.

$i_{R_1} = i_L + i_C = x_1 + C\dot{x}_2$ equazione di Kirchoff nodo 1

$u - R_1(x_1 + C\dot{x}_2) - L\dot{x}_1 = 0$ equazione alla maglia 1

$L\dot{x}_1 - x_2 - R_2C\dot{x}_2 = 0$ equazione alla maglia 2

ricavando \dot{x}_1 dall'equazione alla maglia 2:

$$\dot{x}_1 = \frac{1}{L}x_2 + \frac{R_2C}{L}\dot{x}_2$$

e sostituendo all'equazione alla maglia 1, dopo una serie di semplificazioni, otteniamo \dot{x}_2 :

$$\dot{x}_2 = -\frac{R_1}{(R_1 + R_2)C}x_1 - \frac{1}{(R_1 + R_2)C}x_2 + \frac{1}{(R_1 + R_2)C}u$$

ricostituendo in \dot{x}_1 , ricaviamo:

$$\dot{x}_1 = -\frac{R_1R_2}{(R_1 + R_2)L}x_1 + \frac{R_1}{(R_1 + R_2)L}x_2 + \frac{R_2}{(R_1 + R_2)L}u$$

$$\begin{bmatrix} \dot{x}_1(t) \\ \dot{x}_2(t) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{R_1R_2}{(R_1 + R_2)L} & \frac{R_1}{(R_1 + R_2)L} \\ -\frac{R_1}{(R_1 + R_2)C} & -\frac{1}{(R_1 + R_2)C} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1(t) \\ x_2(t) \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \frac{R_2}{(R_1 + R_2)L} \\ \frac{1}{(R_1 + R_2)C} \end{bmatrix} u(t)$$

$$y(t) = \begin{bmatrix} 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1(t) \\ x_2(t) \end{bmatrix}$$

la f.d.t. si ricava da:

$$W(s) = C(sI - A)^{-1}B + D$$

2)

Scriviamo l'espressione analitica della risposta al gradino nel dominio di Laplace:

$$Y(s) = F(s)U(s) = \frac{(0,2s+1)}{(s^2+5s+25)} \frac{1}{s} = \frac{(0,2s+1)}{s(s^2+5s+25)}$$

Utilizzando la scomposizione in fratti semplici si ricavano i coefficienti A , B e C in modo da scomporre la $Y(s)$ per antitrasformarla nella $y(t)$:

$$\frac{A}{s} + \frac{Bs+C}{s^2+5s+25}$$

facendo il m.c.m.

$$\frac{A(s^2+5s+25) + Bs^2 + Cs}{s(s^2+5s+25)} = \frac{(A+B)s^2 + (5A+C)s + 25A}{s(s^2+5s+25)}$$

uguagliando con la $Y(s)$ originale:

$$\frac{(A+B)s^2 + (5A+C)s + 25A}{s(s^2+5s+25)} = \frac{(0,2s+1)}{s(s^2+5s+25)}$$

otteniamo il seguente sistema:

$$\begin{cases} A+B=0 \\ 5A+C=0,2 \\ 25A=1 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} B=-\frac{1}{25} \\ C=0 \\ A=\frac{1}{25} \end{cases}$$

Sostituendo i coefficienti sopra determinati otteniamo:

$$\begin{aligned} Y(s) &= \frac{1/25}{s} - \frac{(1/25)s}{(s^2+5s+25)} = \frac{1/25}{s} - \frac{(1/25)s}{\left(s^2+5s+\frac{25}{4}\right) + \frac{75}{4}} = \frac{1/25}{s} - \frac{(1/25)s}{\left(s+\frac{5}{2}\right)^2 + \left(\frac{5\sqrt{5}}{2}\right)^2} = \\ &= \frac{1/25}{s} - \frac{1}{25} \frac{s+5/2}{\left(s+\frac{5}{2}\right)^2 + \left(\frac{5\sqrt{5}}{2}\right)^2} - \frac{1}{25} \frac{5/2}{\left(s+\frac{5}{2}\right)^2 + \left(\frac{5\sqrt{5}}{2}\right)^2} = \\ &= \frac{1/25}{s} - \frac{1}{25} \frac{s+5/2}{\left(s+\frac{5}{2}\right)^2 + \left(\frac{5\sqrt{5}}{2}\right)^2} - \frac{\sqrt{5}}{75} \frac{\frac{5\sqrt{5}}{2}}{\left(s+\frac{5}{2}\right)^2 + \left(\frac{5\sqrt{5}}{2}\right)^2} \end{aligned}$$

antitrasformando ricaviamo l'espressione di $y(t)$:

$$y(t) = \left[\frac{1}{25} - \frac{1}{25} e^{-\frac{5}{2}t} \cos \frac{5\sqrt{5}}{2}t + \frac{\sqrt{5}}{75} e^{-\frac{5}{2}t} \operatorname{sen} \frac{5\sqrt{5}}{2}t \right] \mathbf{1}(t)$$

3)

$$Y(s) = W(s)U(s) = \frac{20(0,1s+1)}{(s^2+1,5s+9)} \frac{1}{s} = \frac{20(0,1s+1)}{s(s^2+1,5s+9)}$$

ricaviamo i parametri caratteristici della risposta a gradino:

$$(s^2+1,5s+9) = 9 \left(\frac{s^2}{9} + \frac{1,5}{9}s + 1 \right)$$

$$\begin{cases} \frac{2\xi}{\omega_n} = 0,17 \\ \omega_n = \sqrt{9} = 3 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \xi = 0,255 \\ \omega_n = 3 \end{cases}$$

$$s\% = 100e^{\frac{-\pi\xi}{\sqrt{1-\xi^2}}} \cong 43,8$$

$$\omega_r = \omega_n \sqrt{1-\xi^2} \cong 2,901 \text{ rad/sec}$$

$$T = \frac{2\pi}{\omega_r} \cong 2,165 \text{ sec}$$

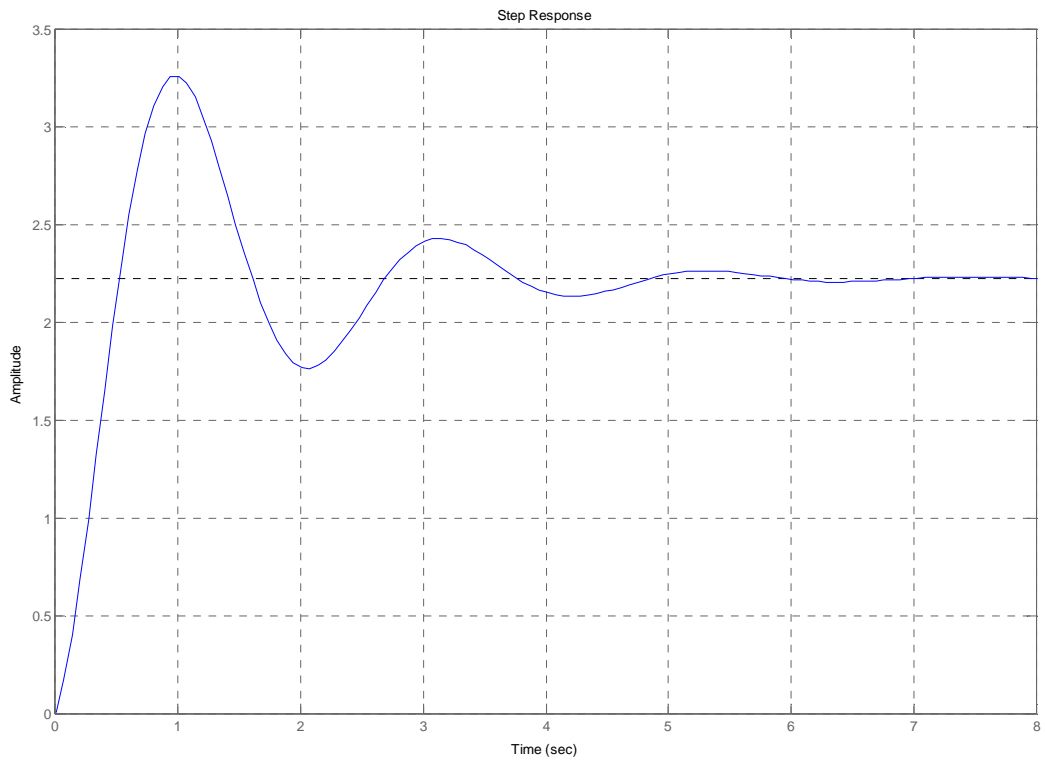
$$T_{a1} = \frac{4,6}{\xi\omega_n} \cong 6,01 \text{ sec}$$

$$y(0) = \lim_{s \rightarrow \infty} sY(s) = \lim_{s \rightarrow \infty} \frac{20(0,1s+1)}{(s^2+1,5s+9)} = 0$$

$$y'(0) = \lim_{s \rightarrow \infty} s^2 Y(s) = \lim_{s \rightarrow \infty} \frac{20(0,1s^2+s)}{(s^2+1,5s+9)} = \frac{2}{1} = 2$$

$$y(\infty) = \lim_{s \rightarrow 0} sY(s) = \lim_{s \rightarrow 0} \frac{20(0,1s+1)}{(s^2+1,5s+9)} = \frac{20}{9}$$

$$W(0) = \frac{20}{9}$$



4)

