### ESERCITAZIONE n. 3 al Corso di Aerodinamica degli Aeromobili Prof. Carlo de Nicola

ANALISI AERODINAMICA DI AEREI RIGIDI DI CONFIGURAZIONE ARBITRARIA

Lo strumento di lavoro di riferimento è il codice AVL

Il software è scaricabile da <a href="http://web.mit.edu/drela/Public/web/avl/">http://web.mit.edu/drela/Public/web/avl/</a>

Programma per l'analisi aerodinamica e di dinamica di volo di aerei rigidi di configurazione arbitraria ma non troppo spesse e con piccoli angoli di attacco.

#### CARATTERISTICHE NUMERICHE

Impiega un esteso modello di Vortex Lattice per le superfici portanti,

unito ad un modello Slender-Body per la fusoliera e le gondole motori utilizzando altre singolarità come sorgenti e doppiette.

Se si prevede che una fusoliera abbia poca influenza sui carichi aerodinamici, è più semplice lasciarla fuori dal modello AVL. Tuttavia, le due ali dovrebbero essere collegate da una porzione di ala fittizia che attraversa la fusoliera omessa

La compressibilità è trattata in AVL usando la trasformazione Prandtl-Glauert Le forze vengono calcolate applicando la relazione Kutta-Joukowsky a ciascun vortice, rimanendo valido per il flusso comprimibile. La linearizzazione presuppone piccole perturbazioni (superfici sottili) e non è completamente valida quando le perturbazioni della velocità del flusso libero diventano grandi.

#### GENERALITA' - INPUT

Necessita di file di input, tutti in formato testo.

<u>name.avl</u> è il file di input principale che definisce la geometria di configurazione

<u>name.mass</u> è un file opzionale che fornisce masse e inerzie e unità dimensionali (utili per l'analisi dinamica)

<u>name.run</u> file opzionale che definisce i parametri per un certo numero di casi di esecuzione

i file name.avl e name.mass devono essere forniti ad AVL con un editor di testo

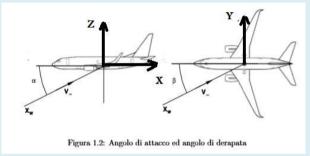
Il file name.run può essere scritto dallo stesso AVL con un comando utente. Può essere anche caricato e/o modificato manualmente

Nomi e dimensioni delle unità di misura da utilizzare vanno inseriti nel file name.mass

#### GENERALITA' – Geometria

La geometria è descritta nel tradizionale sistema cartesiano assi velivolo con la seguente convenzione :

X uscente dalla coda dell'aereo, Y uscente dall'ala destra Z a formare una terna destrorsa (orientato verso l'alto)



Il centro della terna cartesiana può essere posizionato dove si preferisce, anche se è consigliabile metterlo o sul muso dell'aereo oppure nel suo baricentro

### Input file: name.avl (header data)

iYsym = 1 caso simmetrico rispetto a Y=0, = -1 caso antisimmetrico rispetto a Y=0, = 0 non si assume nessuna simmetria

iZsym = 1 simmetrico rispetto a Z=Zsym, = -1 antisimmetrico rispetto a Z=Zsym, = 0 nessuna simmetria (Zsym ignorato)

X,Y,Zref = posizione predefinita momenti e velocità di rotazione (posizione del baricentro)

!*****	******	******	****************** !, #: righe commenti	
!Sample !	AVL inpu	., m. righte comments		
!*****	******	************* Titolo		
Sample A	irplane			
!Mach			Numero di Mach asint.	
0.0				
!IYsym	IZsym	Zsym		
0	0	0.0	- Sref = area di riferimento usata per definire i	
!Sref	Cref	Bref	coefficienti (CL, CD, Cm, etc) Cref = corda di riferimento usata per definire il	
7.00	0.70	10.0	momento picchiante (Cm) Bref = apertura di riferimento per definire i	
!Xref	Yref	Zref		
0.5	0.0	0.0	momenti di rollio e imbardata (Cl, Cm).	
!				

Può essere fornito CDp, coefficiente di resistenza del profilo (in alcuni casi è assunto 0)

I valori Mach, XYZref e CDp predefiniti sono sostituiti dai valori nel file .run Possono essere modificato in fase di esecuzione.

Solo la metà (non immagine) della geometria deve essere inserita se viene specificata la simmetria. L'effetto suolo è simulato con iZsym = 1 e Zsym = posizione del terreno.

### DATI per SUPERFICIE e CORPI

Parole chiave e dati associati

Ogni parola chiave è associato ad un certo numero di righe di dati la seguono con (ad eccezione di AIRFOIL seguita da un numero arbitrario di righe di coordinate)

Le parole chiave possono anche essere nidificate in gerarchia mostrata (Solo i primi quattro caratteri di ogni parola chiave sono in realtà significativi, il resto è solo un mnemonico)

Le parole chiave COMPONENT (o INDEX), YDUPLICATE, SCALE, TRANSLATE e ANGLE possono essere usate insieme.

Per ogni superficie devono essere utilizzate almeno due parole chiave SEZIONE

Le parole chiave NACA, AIRFOIL, AFILE, sono alternative

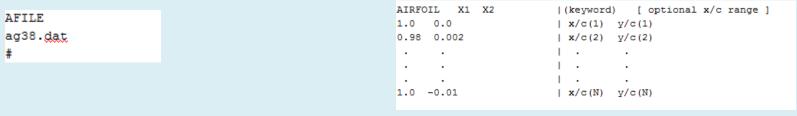
Più parole chiave possono apparire dopo una parola chiave SEZIONE e dati

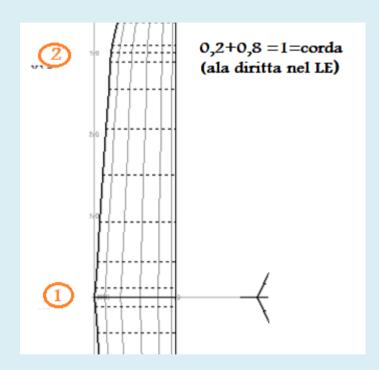
Le proprietà della SECTION che sono ottenute con interpolazione lineare nel file di input della geometria sono : linea media , superfici di controllo CONTROL , polari, etc

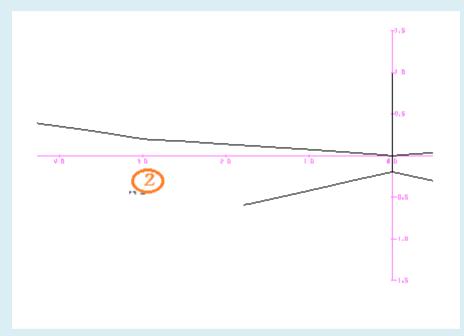
### Input file: name.avl (surface and body data)



Tipo di linea media: In alternativa è possibile dare le coordinate della linea media o richiamare un file con i dati







#### **ANGLE**

La parola chiave ANGLE consente di modificare comodamente l'angolo di incidenza dell'intera superficie senza la necessità di modificare i valori di Ainc per tutte le sezioni di definizione.

#### **ANALISI DEL MODELLO**

Come file di input viene utilizzato il file **sample.avl** presente come tanti altri nella cartella Sample Input Files **runs/ directory** del sito del MIT inizialmente indicato

Cliccando sull'icona avl.exe

Tutti i comandi vengono eseguiti con relativa spiegazione specificati nelle schermate.

Ad ogni comando digitato segue sempre la premuta del tasto invio.

```
_ _
C:\Users\Angelo\Desktop\AVL\avl332\avl.exe
This software comes with ABSOLUTELY NO WARRANTY,
  subject to the GNU General Public License.
Caveat computor
 .OPER
         Compute operating-point run cases
         Eigenvalue analysis of run cases
         Time-domain calculations
 LOAD f Read configuration input file
 MASS f Read mass distribution file
 CASE f Read run case file
        Clear and initialize run cases
 MSET i Apply mass file data to stored run case(s)
         Plotting options
 NAME s Specify new configuration name
```

#### AVL c> load sample.avl

Reading file: sample.avl ... Configuration: Sample Airplane

Building surface: WING

Building duplicate image-surface: WING (YDUP)

Building surface: STAB

Building duplicate image-surface: STAB (YDUP)

Building surface: **FIN**\* Line 52 ignored: END

Mach = 0.0000 (default)

Nbody = 0 Nsurf = 5 Nstrp = 51 Nvor = 285

Initializing run cases...

AVL c>

Le parole maiuscole nel menu sono comandi. Saranno anche mostrati in maiuscolo negli esempi seguenti, ma non fanno distinzione tra maiuscole e minuscole quando vengono digitati.

Il file dati viene letto ed elaborati e visualizzato

Nel caso in cui compaiono delle scritte con error probabilmente non si è compilato il file.avl in modo corretto ed il programma viene arrestato

#### Il comando OPER apre il menu operativo principale:

#### AVL c> oper

Operation of run case 1/1: -unnamed-							
variable constraint							
A lpha -> alpha = 0.000  B eta -> beta = 0.000  R oll rate -> pb/2V = 0.000  P itch rate -> qc/2V = 0.000  Y aw rate -> rb/2V = 0.000	Dati di default ( non è stato assegnato nessun file name.run)						
C1 set level or banked horizontal flight const							
C2 set steady pitch rate (looping) flight const	raints						
M odify parameters "#" select run case L ist defined run case							
+ add new run case  - delete run case  S ave run cases to fi  F etch run cases fro							
N ame current run case W rite forces to file	············						
eX ecute run case I nitialize variables	Α						
<b>G eometry plot</b> T refftz Plane plot	N						
ST stability derivatives FT total forces	14						
SB body-axis derivatives FN surface forces	D						
RE reference quantities FS strip forces DE design changes FE element forces							
O ptions FB body forces							
HM hinge moments							
VM strip shear, moment							

#### CONTROLLO GEOMETRIA E PANNELLAZIONE

#### .OPER (case 1/1) c> g

\_\_\_\_\_

K eystroke mode V iewpointA nnotate plot O ptionsH ardcopy plot S elect surfaces

Z oom U nzoom

CH ordline T CA amber F
CN tlpoint F TR ailing legs F
BO ound leg T NO rmal vector F
LO ading F AX es, xyz ref. T

#### Geometry plot command: k

-----

Type keys in graphics window...

L eft R ight (Azimuth ) U p D own (Elevation)

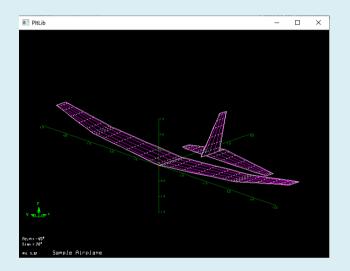
C lear

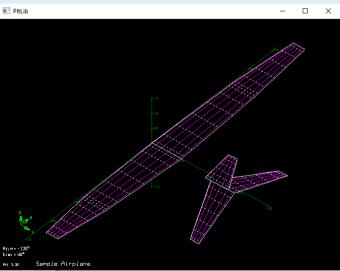
P an from cursor Z oom on cursor I ngress E xpand on cursor O utgress N ormal size

O utgress N ormal size
H ardcopy A nnotate plot

#### ...<space> to exit

X-window size changed to 11.00" x 8.09"





ANALISI - 2 : Carichi sulle surface

.OPER (case 1/1) c> x

Building normalwash AIC matrix... Factoring normalwash AIC matrix...

.OPER (case 1/1) c> g

LO ading F AX es, xyz ref. T

#### Geometry plot command: lo

#### .OPER (case 1/1) c> a

cor	nstraint		value
-> A	alpha	=	0.000
В	beta	=	0.000

Cambio dell'incidenza da 0 a 5 gradi

Select new constraint, value for alpha c> **A** 

Enter specified alpha : 0.000

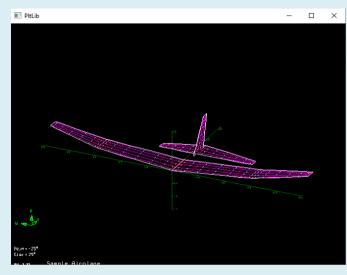
Operation of run case 1/1: -unnamed-

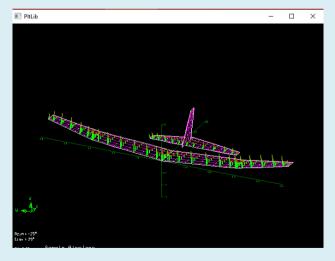
\_\_\_\_\_

variable	constraint			
A lpha	-> alpha	= 5.000		
B eta	-> beta	= 0.000		

.OPER (case 1/1) c> x

.OPER (case 1/1) c> g





### ANALISI - 3 : Nel piano di Trefftz

.OPER (case 1/1) c> T

.OPER (case 1/1) c> a

Select new constraint, value for alpha c> a

Cambio dell'incidenza da 5 a 1 grado

#### Enter specified alpha :

1

variable

Operation of run case 1/1: -unnamed-

constraint

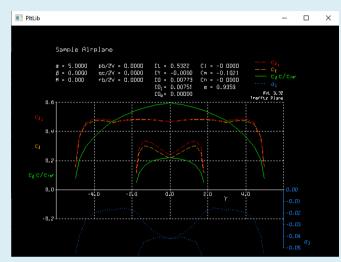
-----

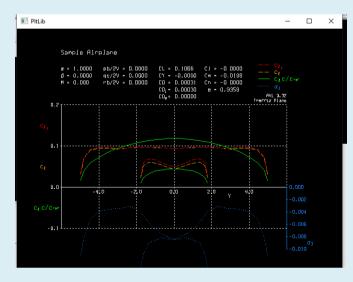
A lpha -> alpha = 1.000 B eta -> beta = 0.000

.OPER (case 1/1) c> x

.OPER (case 1/1) c> g

.OPER (case 1/1) c> T





.OPER (case 1/1)

ANALISI - 4: OUTPUT

Dal manuale avl del MIT

I comandi:

ST

**Vortex Lattice Output -- Total Forces** 

Configuration: MB339

Standard axis orientation, X fwd, Z down

Stability-axis derivatives...

SB (body-axis derivatives)

**Vortex Lattice Output -- Total Forces** 

Configuration: MB339

Standard axis orientation, X fwd, Z down

Geometry-axis derivatives...

Le forze per le singole superfici, strisce o elementi a vortice sono memorizzate in file con comandi FN, FS, FE.

FT total forces

FN surface forces

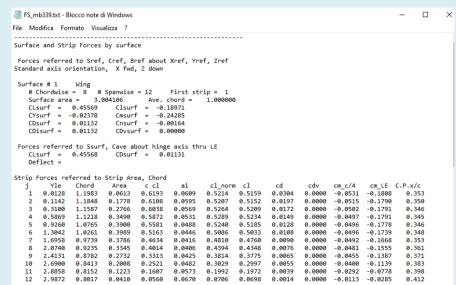
FS strip forces

FE element forces

Le forze sui corpi possono essere visualizzate usando il comando FB.

FB body forces

```
The following standard normalizations are used, with Q = 0.5 rho V^2 ...
CD = F \times / (Q Sref)
CY = F y / (Q Sref)
                              side force
CL = F z / (Q Sref)
                              lift
Cl = M x / (Q Sref Bref)
                              roll moment
Cm = M y / (Q Sref Cref)
                              pitch moment
                              yaw moment
Cn = M z / (Q Sref Bref)
The CD, CY, CL forces are positive in the direction of the x, y, z axes,
respectively. The moments can be defined in four possible ways:
            Body axes Stability axes
Standard | -X Y -Z
Rates | p g r
                            p' a' r'
with the rates and moments positive by righthand rule about
the indicated axes.
```



### ANALISI - 5 : Post processing

#### Che possono essere post- processati con altri software

.OPER (case 1/1)

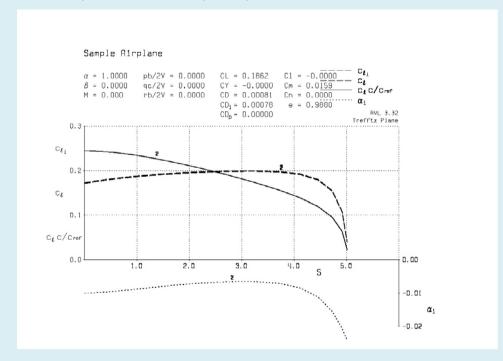
richiedono il nome del file nel quale vengono memorizzati i rispettivi valori

.OPER (case 1/1) c> fs

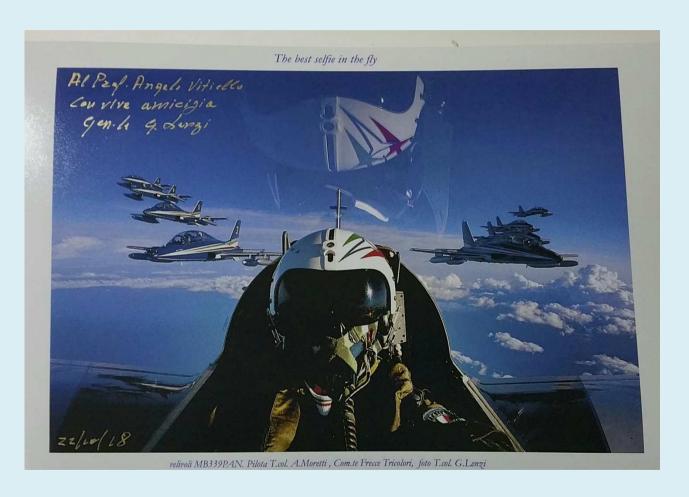
Enter filename, or <return> for screen output s> FS\_mb339\_solo.txt

Operation of run case 1/1: -unnamed-

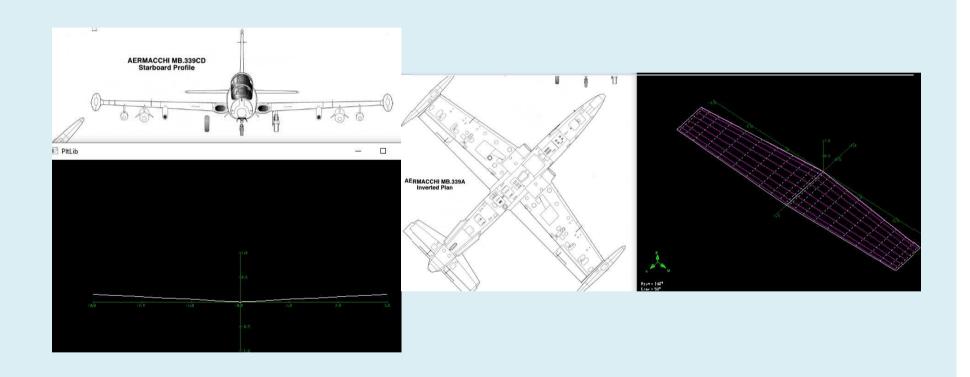
variable	constra	aint
A lpha	-> alpha	= 1.000
B eta	-> beta	= 0.000



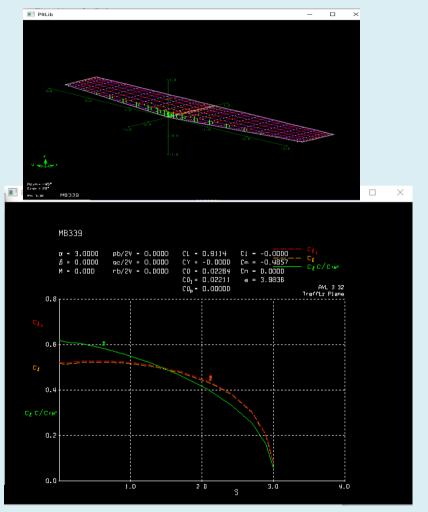
### ANALISI - 6: Volo in formazione

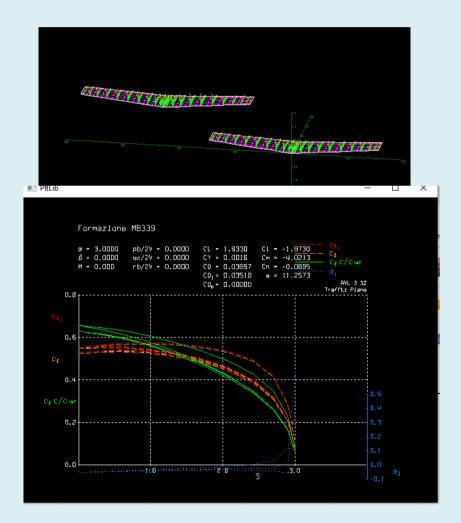


ANALISI - 7: Velivolo

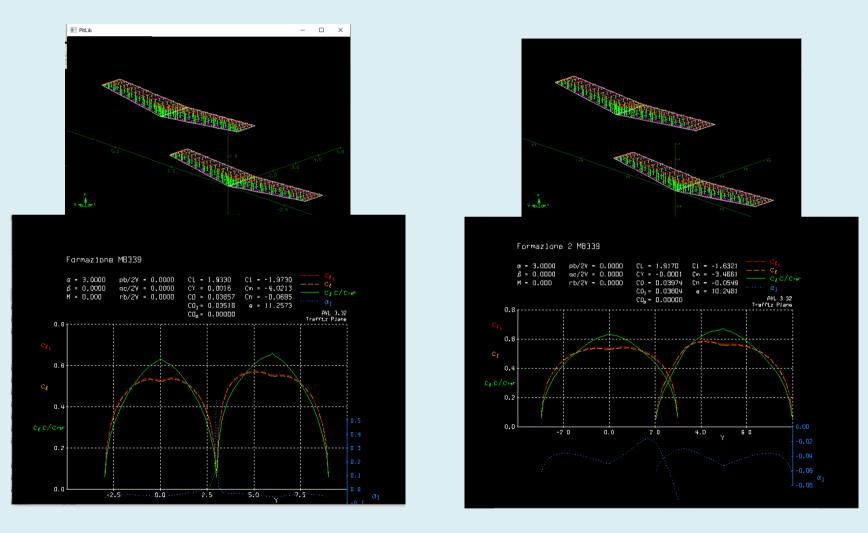


ANALISI - 8 : Velivoli in formazione (T S )





ANALISI - 9 : Posizione nella formazione (T)



ANALISI - 9: Post processing

