



MECCANICA DEL VOLO - MODULO PRESTAZIONI

Esame scritto del 28 Luglio 2014 - Tempo a disposizione 3 ore

PARTE 1 (tempo indicativo 60 minuti)

- 3+ 1-1 Parlare del punto P della polare parabolica ed specificare la sua importanza fisica individuandolo sulle curve di spinta necessaria e potenza necessaria al volo orizzontale (polari tecniche) al variare della quota. Ricavare e dimostrare le formule che esprimono il C_L ed il C_D in tale punto caratteristico (3 pt).
- 3+ 1-2 Parlare del volo librato. A partire dallo schema delle forze in gioco ricavare le relazioni utili. Riportare tutto su grafici esplicitando la "speed-polar" e chiarendo la differenza tra assetto di minimo angolo e di minimo rateo di discesa. Come varia graficamente la curva della speed-polar al variare del peso del velivolo? Come varia al variare della quota? (3 pt).
- h 1-3 Parlare dell'efficienza propulsiva di un sistema propulsivo generico. Come si crea la spinta? Come si ricava la formula che descrive l'efficienza propulsiva? Cos'è il jet velocity coefficient? Cos'è la spinta specifica? Descrivere in tale contesto le differenze tra elica e turbogetto/turbofan mettendo in evidenza dei plausibili valori dei parametri indicati. (4 pt).

10+ **PARTE 2 (tempo orientativo 2 ore)**

Dato un velivolo bimotore ad elica tipo P2006T con i seguenti dati:

$W=1200 \text{ Kg}$ $S=15 \text{ m}^2$ $b=11.5 \text{ m}$ $C_{D0}=0.028$ $e=0.80$ $C_{L_{MAX}}(\text{pulito})=1.50$

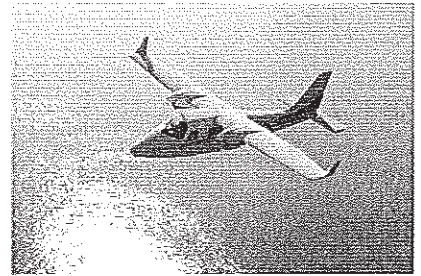
$W_f(\text{peso combustibile})=140 \text{ Kg}$

$\Pi_{a0}=2$ motori MOTOELICA da 100 hp ognuno (74.6 kW) (TOT=200 hp)

$\eta_p(\text{rendimento elica})=0.75$ $SFC=0.5 \text{ lb}/(\text{hp h})$

(Motore Motoelica, quindi NON USARE il fattore Kv).

Per alcuni calcoli bisogna considerare un particolare punto caratteristico della polare.



- 3 a) Valutare i punti caratteristici DELLA POLARE (C_L , C_D , E) e velocità [Km/hr], spinta [Kgf] e potenza [kW] necessarie in tali punti alla quota S/L (livello del mare) (Fare una tabellina riepilogativa). (3 pt)
- 3 b) Valutare la velocità massima (100%) a quota 3000 m con il metodo iterativo. (3 pt)
- 3 c) Calcolare le prestazioni (minimo angolo e minimo RD) in volo librato a quota S/L ed a quota 3000 m. Calcolare la massima distanza percorribile in volo librato a partire da tale quota e stimare il tempo impiegato dal velivolo per arrivare a terra (da 3000m) nella ipotesi di volo all'assetto di massima distanza percorribile. (3 pt)
- 3 d) Riportare brevemente i passaggi per ricavare la formula di Breguet per l'elica. Calcolare l'autonomia in corrispondenza della velocità di crociera del punto (b) nella ipotesi di volo ad assetto e V costanti con quota di partenza pari a 3000m. Quale sarà la quota finale? Quale sarà la EAS iniziale e finale vista dal pilota sull'anemometro? (3 pt)

12 **Dato un velivolo a getto trimotore tipo MD-11 con i seguenti dati:**

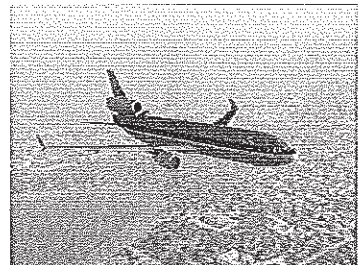
$W=270,000 \text{ Kg}$ $S=340 \text{ m}^2$ $b=52 \text{ m}$

$C_{D0}=0.022$ $e=0.80$ $C_{L_{MAX}}(\text{pulito})=1.50$ $C_{L_{MAX TO}}=2.1$

$T_o(\text{spinta massima al decollo di ogni motore turbofan})=27,000 \text{ Kgf} \Rightarrow$

(assumere quindi $T_{o_TOT}=27,000 \times 3 = 81,000 \text{ kgf}$)

$SFCJ=0.5 \text{ lb}/(\text{lb h})$



- 3,5 e) Impostare graficamente il problema (per giustificare le scelte adottate) e valutare il massimo rateo di salita ed il corrispondente angolo di salita a livello del mare (S/L) sia in condizioni di tutti i motori operativi che in condizioni di un motore inoperativo(OEI). Effettuare i calcoli in corrispondenza del punto caratteristico in cui il getto presenta il massimo rateo. Usare il modello del motore fornito. (3,5 pt)
- h,5 f) Calcolare la corsa di decollo(corsa al suolo + involo) a livello del mare (S/L). Per la valutazione della corsa al suolo si faccia l'approssimazione di considerare la spinta (valutata dal grafico assegnato) e tutte le altre forze agenti costanti con la velocità, ma valutate in corrispondenza di una particolare velocità media di riferimento (metodo 2 riportato negli appunti). Tale velocità è una frazione della velocità di lift-off.

Si assumano i seguenti dati aggiuntivi:

$V_{LO}(\text{Lift Off})=1.12 V_{S_TO}$

$V_2=1.20 V_{S_TO}$ V_2 : Velocità di passaggio sull'ostacolo

$\Delta C_{D0}(\text{carrelli} + \text{flap})=0.030$ $K_{ES}(\text{riduzione resistenza indotta per effetto suolo})=0.80$

$\mu = \text{coeff attrito volvente} = 0.030$ $C_{LG}(\text{CL di rullaggio})=0.60$

Assumere, per la corsa di involo fino al superamento ostacolo a 35 ft, una velocità media tra la V_{LO} e la V_2 ed un C_L pari a 0.90 del $C_{L_{MAX TO}}$ per la stima del raggio R della traiettoria di involo. (4,5 pt)

Per la corsa al suolo partire dalla relazione:

$$S_G = \int_0^{V_{LO}} dS = \int_0^{V_{LO}} \frac{V dV}{a}$$

e legare l'accelerazione a tutte le forze agenti

Assumere accelerazione costante (metodo 2 degli appunti) assunta pari ad un valore stimato medio.

Ai fini della stima del valore della spinta dei motori turbofan alla velocità di riferimento (frazione della V_{LO}) usare il grafico dato (SPINTA TURBOFAN IN DECOLLO).

1.1 La potenza necessaria al volo livellato e' data dalla seguente relazione:

$$P_{mo} = D \cdot V$$

$D = \text{resistenza}$
 $V = \text{velocita'}$

La resistenza D e' data dalla seguente relazione:

$$D = q \cdot S \cdot C_D$$

dove S e' la superficie alata
 $q = \text{pressione dinamica}$
 $C_D = \text{coefficiente di resistenza}$

$$C_D = C_{D0} + k C_L^2$$

$C_L = \text{coefficiente di portanza}$ $k = \frac{1}{\pi A R e}$

$$C_L = \frac{L}{q \cdot S}$$

$L = \text{portanza}$ $A R e = \text{allungamento alata}$
 $e = \text{fattore di Oswald}$

In volo livellato, si ha:

$$\begin{aligned} D &= T & T &= \text{spinta} \\ L &= W & W &= \text{peso} \end{aligned}$$

La pressione dinamica puo' essere scritta nel seguente modo:

$$q = \frac{1}{2} \rho V^2$$

$\rho = \text{densita'}$

si ha:

$$D = \frac{1}{2} \rho V^2 S \left[C_{D0} + k \left(\frac{2W}{\rho V^2 S} \right)^2 \right] = \frac{1}{2} \rho V^2 S C_{D0} + \frac{2W^2}{\rho V^2 S} = aV^2 + \frac{b}{V^2}$$

Il coefficiente di portanza C_L e la velocita' sono legati nel seguente modo:

$$V \propto \frac{1}{\sqrt{C_L}}$$

E' evidente pertanto che quando la velocita' e' bassa il termine predominante nella formula della resistenza sara' quello relativo alla resistenza indotta ($\frac{b}{V^2}$) mentre quando V e' alta sara' predominante il termine inerziale (aV^2) alla resistenza parasita (aV^2).

Tornando alla potenza, il punto in cui la minima puo' essere calcolato nel seguente modo:

$$\frac{dP_{mo}}{dV} = 0 \quad \text{essendo: } P_{mo} = D \cdot V = aV^3 + \frac{b}{V}$$

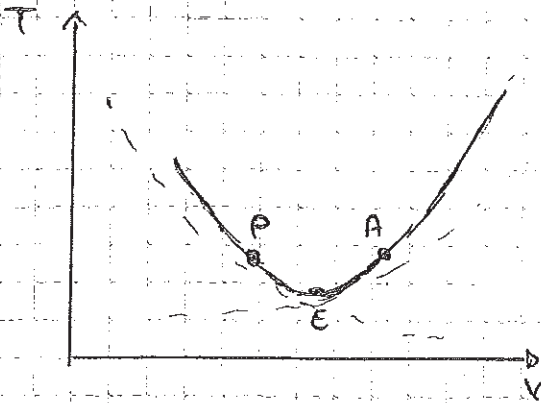
Si avra'

$$\frac{dP_{mo}}{dV} = 3aV^2 - \frac{b}{V^2} = 0 \quad b = 3a$$

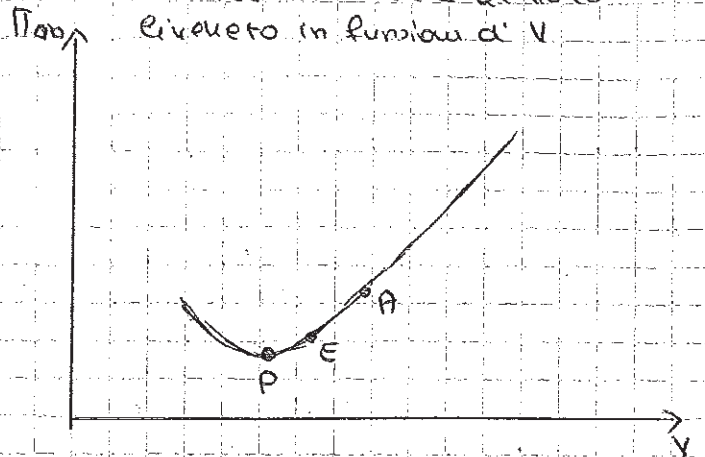
$$C_{Dp} = k C_{D0} \quad C_{Lp} = \sqrt{3\pi A R e} \quad E_p = \frac{C_{Dp}}{C_{Lp}}$$

Il tale punto in cui la potenza e' minima e' detto punto P.

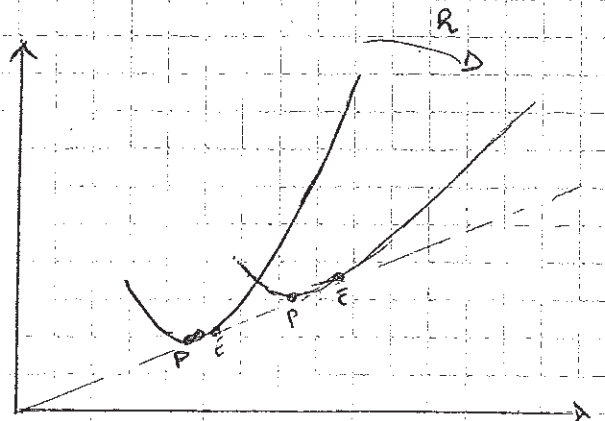
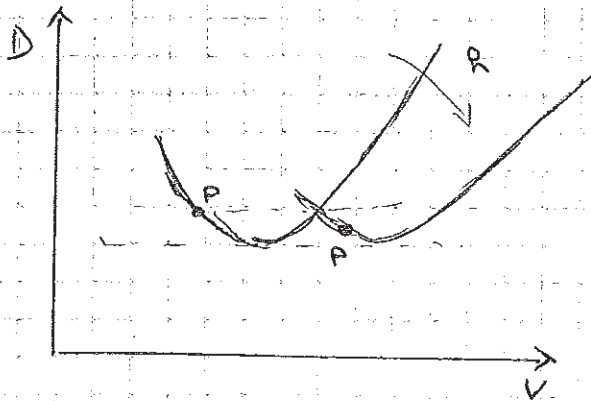
Spinte necessarie al volo
 rilevate in funzione di V



Potenza necessaria al volo
 rilevata in funzione di V



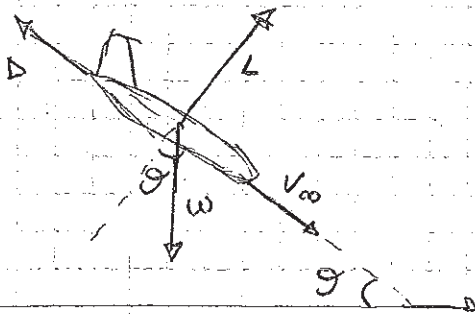
Al variare della quota:



(Il punto E è sempre sulla curva d'isopote)

1.2

Nel volo elicottero la spinta T è pari a zero. Tale condizione d'uso è quella caratteristica degli elicotteri (velivolo privo dei motori) ed è particolarmente importante in caso di perdita di entrambi i motori di un velivolo. Si consideri il seguente velivolo in volo elicottero:

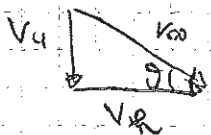


$$L = w \cos \theta$$

$$D = w \sin \theta$$

$$\frac{L}{D} = \frac{1}{\tan \theta}$$

La velocità presenta una ~~comp~~ due componenti:



$$V_y = V_{00} \sin \theta$$

$$V_x = V_{00} \cos \theta$$

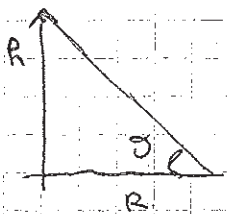
$$V_y = R \cdot D = \text{rateo di discesa}$$

$\frac{P_{mo}}{D} = DV$

$$P \cdot DV = w V \sin \theta \rightarrow R \cdot D_{min} = \frac{DV}{w} = \frac{P_{mo}}{w} \quad \theta = \sin^{-1} \frac{D}{w}$$

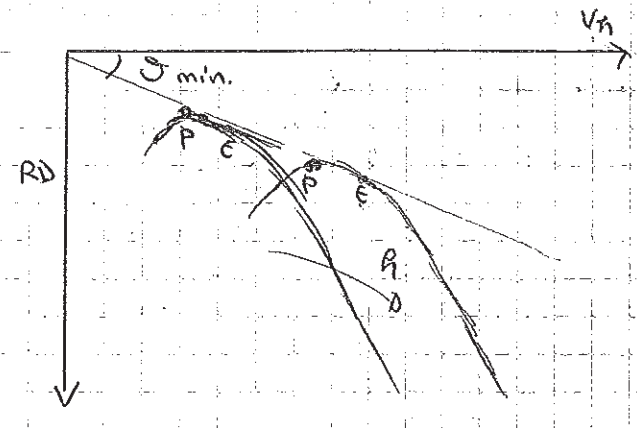
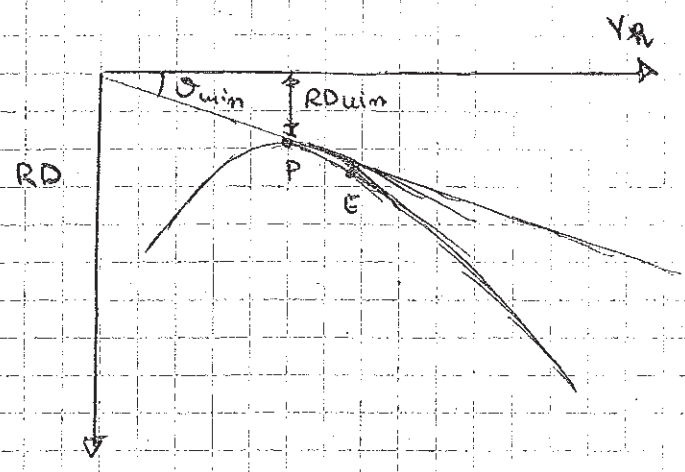
Rateo è minimo quando P_{mo} è minimo \rightarrow assetto relativo al punto P

$$\theta = \sin^{-1} \frac{D}{w} \quad \text{se } \theta \text{ è piccolo } \theta \approx \frac{D}{w} \quad D_{min} = \left(\frac{D}{w} \right)_{min} \rightarrow \text{assetto punto P (resistenza minima)} \quad (2)$$



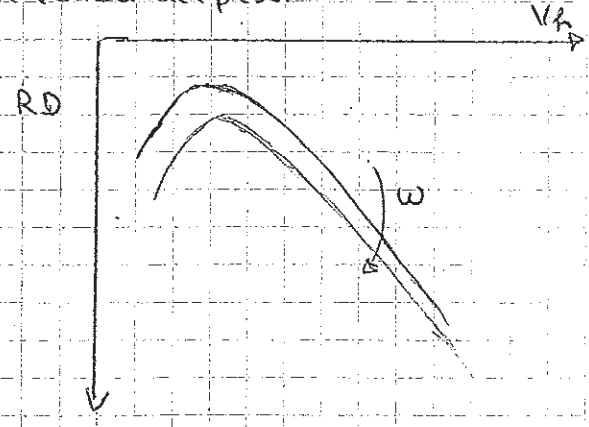
$$R_{u\max} = h \cdot E_{u\max} = \frac{h}{\tan \sigma_{\min}}$$

Al variare delle quote:



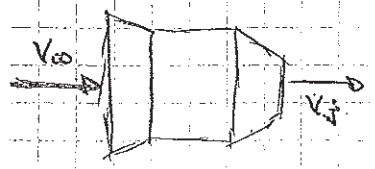
Il ratio di salto aumentò

Al variare del peso:



1.3.

Si consideri un generico sistema propulsivo, per comodità si supponga che il velivolo sia fermo e che l'aria si muova con velocità V_0 d'ozio, entrata nel sistema propulsivo subito una serie di processi (ciclo Otto nel caso d'un motore, e ciclo Brighton per turbogodi, turbofan e turboelico) che portano l'aria in uscita ad avere una velocità V_j tale che $V_j > V_0$



Si genera, pertanto, una spinta T (dovuta alla pressione e agli sforzi d' taglio nello agente sulla ^{superficie del} sistema propulsivo a contatto con l'aria) data dalle seguenti relazioni:

$$T = \dot{m} (V_j - V_0) \quad \dot{m} = \text{portata di massa}$$

Neve detto, tuttavia, non è l'aria ad essere in movimento bensì il velivolo. Pertanto l'aria all'entrata del sistema propulsivo avrà velocità nulla ($V=0$ e quindi energia cinetica nulla). In uscita la velocità dell'aria sarà: $V_j - V_0$ dove $V_0 =$ velocità del velivolo, d'ozio avrà un'energia cinetica per unità di massa data da:

$$\frac{1}{2} (V_j - V_0)^2 \quad \text{tale energia è totalmente dissipata.}$$

Ciò significa che solo porzione dell'energia che un sistema propulsivo può emettere può essere effettivamente utilizzata. La potenza disponibile è data dalle seguenti relazioni:

$$P_d = T \cdot V_0 = \dot{m} (V_j - V_0) V_0$$

La potenza erogata è data da:

$$P_a = \dot{m} (V_j - V_0) V_0 + \frac{1}{2} \dot{m} (V_j - V_0)^2$$

Il rapporto tra la potenza disponibile e quella prodotta è definito efficienza di Froude

$$\frac{\dot{m}_d}{\dot{m}_a} = \eta_p = \frac{\dot{m}(V_j - V_\infty) V_\infty}{\dot{m}(V_j - V_\infty) V_\infty + \frac{1}{2} \dot{m}(V_j - V_\infty)^2} = \frac{V_\infty}{V_\infty + \frac{1}{2}(V_j - V_\infty)}$$
$$= \frac{V_\infty}{\frac{V_\infty + V_j}{2}} = \frac{2}{1 + \frac{V_j}{V_\infty}}$$

l'efficienza è massima se $\frac{V_j}{V_\infty} = 1$ cioè vuol dire che $V_j - V_\infty = 0$ ma in tal modo

non vi sarebbe spinta. Questo è il motivo per cui sistemi propulsivi in grado di generare spinti modesti (e cioè) hanno un'ottima efficienza ($\eta \approx 0.8$). I motori a turboprop, invece, presentano dati spinti molto basse efficienze. Il turboprop invece, presenta spinti più elevati dei motori a turboelica (più basse del turboprop) ma con un'efficienza più bassa (sono comunque più elevate di quelle del turboprop, questo è il motivo per cui sono maggiormente utilizzate rispetto quest'ultimi).

si sa

$$\frac{V_j}{V_\infty} - 1 = C_j \quad \text{dove } C_j = \text{jet velocity coefficient}$$

$$\eta_p = \frac{2}{2 + C_j}$$

ESERCIZI:

2



$w = 1200 \text{ kg}$ $S = 15 \text{ m}^2$ $b = 115 \text{ m}$ $AR = \frac{b^2}{S} = 8.82$
 $C_{D0} = 0.028$ $e = 0.80$ $C_{L_{max}} = 1.5$
 $w_p = 140 \text{ kg}$ $\Pi_{00} = 200 \text{ hp}$ $\eta_p = 0.75$ $SFC = 0.5 \frac{\text{lb}}{\text{hp}\cdot\text{h}}$

a) Punto E:

$C_{DE} = 2C_{D0} = 0.056$ $C_{LE} = \sqrt{AR e C_{DE}} = 0.788$

$E_{w_{max}} = 14.06$

$D_E = \frac{w}{E_{w_{max}}} = 85.35 \text{ kgf} = 837 \text{ N}$

$V_E = \sqrt{\frac{2w}{\rho \cdot S \cdot C_{LE}}} = 40.32 \text{ m/s} = 145.15 \text{ km/h}$

$\Pi_E = D_E V_E = 121092 \text{ W} = 121 \text{ kW}$ $33748 \text{ W} = 34 \text{ kW}$

Punto P

$C_{DP} = 2C_{DE} = 0.112$ $C_{LP} = \sqrt{3} C_{LE} = 1.36$

$E_P = 12.14$ $D_P = 98.8 \text{ kgf} = 970 \text{ N}$

$V_P = \sqrt{\frac{2w}{\rho \cdot S \cdot C_{LP}}} = \frac{1}{\sqrt{3}} V_E = 30.63 \text{ m/s}$
 $= 110.29 \text{ km/h}$

$\Pi_P = 29711 \text{ W} = 29 \text{ kW}$

Punto A

$C_{DA} = \frac{2}{3} C_{DE} = 0.037$ $C_{LA} = \frac{1}{\sqrt{3}} C_{LE} = 0.455$

$E_A = 12.14$ $D_A = 98.8 \text{ kgf} = 970 \text{ N}$ $V_A = \sqrt{3} V_E = 53.06 \text{ m/s} = 191.03 \text{ km/h}$

$\Pi_A = 51472 \text{ W} = 51 \text{ W}$

Punto S

$C_{LS} = 1.50$ $V_S = 29.22$

Punto	C_L	C_D	E	Velocità	Spinta	Potenza
E	0.788	0.056	14.06	145.15 km/h	85.35 kgf	34 kW
P	1.36	0.112	12.14	110.29 km/h	98.8 kgf	29 kW
A	0.455	0.037	12.14	191.03 km/h	98.8 kgf	51 W

(5)

b) $R = 3000 \text{ m} \rightarrow \rho = 0.909 \quad G = 0.7421$

$\Pi_{ao} = \Pi_{ao} \cdot G \cdot \varphi$

$\Pi_d = \varphi \cdot \Pi_a$

$\Pi_d = DV = \frac{1}{2} \rho V^3 S C_D$

$V = \sqrt[3]{\frac{2 \Pi_d}{\rho \cdot S C_D}}$

$\Pi_a = 110721 \text{ W} = 148,42 \text{ Hp}$

$\Pi_d = 83041 \text{ W} = 111 \text{ Hp}$

Assumo $C_{Di} = 1.2 C_{Do} = 0.0336$

Calcolo V

$V_1 = \sqrt[3]{\frac{12188 \text{ W}^3/\text{s}^3}{C_{Di}}} = 71,30 \text{ m/s}$

$C_L = \frac{2W}{\rho S V^2} = \frac{1726 \text{ W}^2/\text{s}^2}{V^2} = 0.340$

C_{Di}	V	C_L	C_{Di}
0.0336	71,30 m/s	0.340	0.0332
0.0332	71,60 m/s	0.337	0.0331
0.0331	71,7 m/s	0.336	0.0331

$k = \frac{1}{n A R E} = 0.045$

$C_D = C_{D0} + k C_L^2 =$

$V_{0.6}$ Piccolo R e alta grandezza.

$V_{max} = 71,7 \text{ m/s} = 258,1 \text{ km/h}$

$R D_{uim} = \left(\frac{DV}{W} \right)_{uim} = \left(\frac{\Pi_{mo}}{W} \right)_{uim} \rightarrow \frac{D_p \cdot V_p}{W}$

Sea level:

$R D_{uim} (h=0) = \frac{29 \text{ kW}}{1200 \text{ kg} \cdot 9.81 \text{ m/s}^2} = 2.46 \text{ m/s}$

$\sigma_{uim} = \left(\frac{D}{W} \right)_{uim} \rightarrow \frac{D \epsilon}{W} = \frac{85.35 \text{ kgf}}{1200 \text{ kgf}} = 0.071^\circ$

A quota $h = 3000 \text{ m}$

$\Pi_{mo} = \frac{D_p \cdot V_p (h=0)}{\sqrt{\sigma}}$

$\sqrt{\sigma} = 0.861$

$V_p (h=3000) = 35.57 \text{ m/s}$

$\Pi_{mo} (h=3000 \text{ m}) = 33 \text{ kW}$

$\Pi_d = \varphi \Pi_a = \varphi \Pi_{mo} =$

$R D_{uim} (h=3000 \text{ m}) = 2,8 \text{ m/s}$

$R D_{uim} = 2,8 \text{ m/s}$

$\sigma_{uim} = \frac{D \epsilon}{W}$

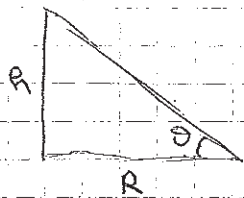
dato che

$D = \frac{1}{2} \rho V^2 S = \frac{1}{2} \rho \left(\frac{2W}{\rho \cdot S C_L} \right)$

non si possono dare

$\sigma_{uim} = 0.071^\circ$

$$R = 3000 \text{ m}$$



But $R = R \tan \theta$

$$R = R \tan \theta \quad R = \frac{R}{\tan \theta} = \frac{R}{\epsilon} E_{\max} = 3000 \text{ m} \cdot 14.06 = 42180 \text{ m}$$

$$dz = R \epsilon$$

$$d\epsilon =$$

$$RC = \frac{dz}{d\epsilon}$$

$$\frac{1}{RC} d\epsilon = dt$$

$$t = \int \frac{1}{RC} d\epsilon$$

$$RC = a + b\epsilon$$

$$t = \int_0^{\epsilon} \frac{1}{a + b\epsilon} d\epsilon = \frac{1}{b} \left(\ln(a + b\epsilon) - \ln(a) \right)$$

$$a = R \epsilon(0) = 2.46$$

$$b = \frac{R \epsilon(\infty) - R \epsilon(0)}{\epsilon} = \frac{2.8 - 2.46}{3000} = 0.00013$$

$$t = \frac{1}{0.00013} \cdot \left(\ln(2.8) - \ln(2.46) \right) = \frac{1.02 - 0.9}{0.00013} = 923 \text{ s}$$

d) Formula di Boguet:

$$c = \frac{dD_p}{\pi d} - \frac{\eta_p d W_F}{\pi d \cdot dt}$$

Per lo max autonomia occor'ra:

$$\left(\frac{dW_F}{dt} \right)_{\min} = \left(\frac{c \cdot \pi d}{\eta_p} \right)_{\min} \rightarrow \text{assetto del punto P}$$

$$dt = - \frac{\eta_p d D_p}{c \cdot \pi d} = - \frac{\eta_p}{c \cdot \pi} \frac{dD_p}{D_p} = - \frac{\eta_p E}{c \cdot \pi} \frac{dW_F}{W_F} = - \frac{\eta_p E}{c} \frac{dW_F}{W_F} = \frac{\eta_p E}{c} \ln \left(\frac{W_0}{W_1} \right)$$

$$\text{dove } W_1 = W_0 - W_F = 1060 \text{ kg}$$

$$dt = \frac{ds}{V}$$

$$\left(\frac{dW_F}{ds} \right)_{\min} = \left(\frac{c \cdot \pi d}{\eta_p \cdot V} \right)_{\min} = - \left(\frac{c \cdot D}{\eta_p} \right)_{\min} \quad \text{autonomia e distanza}$$

$$ds = - \frac{\eta_p d W_F}{c \cdot D} = - \frac{\eta_p E}{c \cdot D} dW_F \quad s = - \frac{\eta_p E}{c} \int_{W_0}^{W_1} \frac{1}{W} dW_F = \frac{\eta_p E}{c} \ln \left(\frac{W_0}{W_1} \right)$$

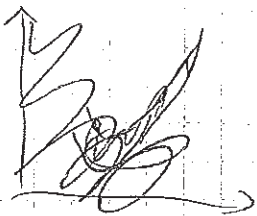
$$\text{Se } V = 71,7 \text{ m/s} \quad \rho = 0.909$$

$$V = \sqrt{\frac{2W}{\rho \cdot S \cdot C_L}} \quad V^2 = \frac{2W}{\rho \cdot S \cdot C_L} \quad \frac{V^2}{2W} = \frac{1}{\rho \cdot S \cdot C_L} \quad C_L = \frac{2W}{V^2 \rho \cdot S} = 0.336$$

(7)

$$C_D = 0.031$$

$$E = 10.83$$



~~17/10/17~~

$$S = \frac{\eta_p \epsilon}{c} I_m \left(\frac{\omega_0}{\omega_1} \right) = \eta_p \cdot \frac{\epsilon \cdot 603,5}{SFC} \left(\frac{\omega_0}{\omega_1} \right) = 1216 \text{ km}$$

Autonomia di distanza

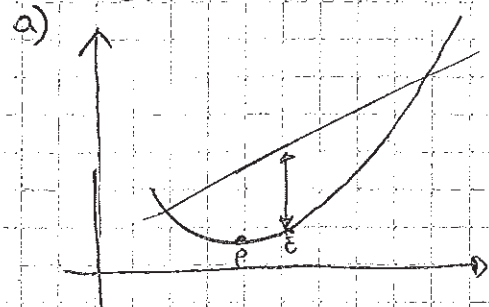
$$\left(\frac{dW_p}{dt} \right)_{\min} = \left(\frac{D V_0 c}{\eta_p} \right)_{\min} \rightarrow \text{oggetto punto P}$$

$$\frac{dW_p}{dt} = \frac{\epsilon \cdot \omega \cdot V_0 \cdot c}{\eta_p \cdot \epsilon} \rightarrow \frac{dW_p}{dt} = -\frac{\eta_p \epsilon}{c \cdot V \cdot \omega} \frac{dW_p}{dt} = \frac{\eta_p \epsilon}{c \cdot V} I_m \left(\frac{\omega_0}{\omega_1} \right) \rightarrow 53,5$$

$$C_{Dp} = 2C_{Dc} \quad C_{Dc} = \sqrt{3} C_{Le} \quad C_{Le} = \frac{\sqrt{3}}{2} C_{Le_{max}} = 9,38$$

$$V_p = \frac{1}{\sqrt{3}} V_e$$

GETTO:



$R_{C_{max}}$ all'oggetto di E

$$R_{C_{max}} = \frac{T D_c - D_c V_e}{\omega}$$

$$T = T_0 \cdot K_T V$$

Punto E $AR = 7,9$

$$C_{Dc} = 0,044 \quad C_{Le} = \sqrt{3 \text{ AR} C_{Dc}} = 0,661$$

$$E_{max} = 15,0 \quad V_e = \sqrt{\frac{2W}{\rho \cdot S C_{Le}}} = 138,7 \text{ m/s}$$

$$D_c = \frac{W}{E_{max}} = 18000 \text{ kg} \cdot g = 176580 \text{ N}$$

$$T_e = 24491646 \text{ W}$$

$$T_d = T \cdot K_v = 0,72 \quad T = 574185 \text{ N}$$

$$T_d = 79639485 \text{ W}$$

$$R_{C_{max}}(0) = 20,8 \text{ m/s}$$

con un solo motore:

$$T_d = T = 381413 \text{ N} \quad T_d = 52901955$$

$$R_{C_{max}}(0) = 10,7 \text{ m/s}$$

~~17/10/17~~

(8)

β)

$$V_{Co} = 1.12 \text{ Vs to}$$

$$AR = 7.3$$

$$V_2 = 1.20 \text{ Vs to}$$

$$\Delta C_{Do} = 0.030$$

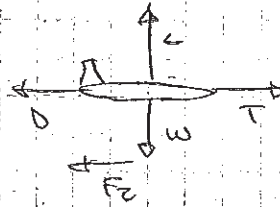
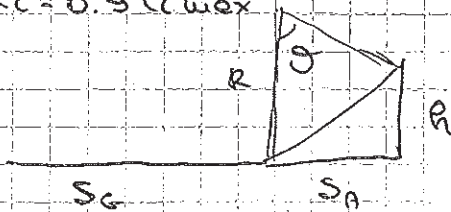
$$\mu = 0.030$$

$$k_{es} = 0.8$$

$$C_g = 0.80$$

$$R_{\text{rotocolo}} = 35 \rho l = 10,6 \mu$$

$$C_l = 0.9 C_{l \text{ max}}$$



$$F = ma = \frac{W}{g} a = T - D - F_z = \bar{T}$$

$$F_z = \mu(W - L)$$

$$V_{s \text{ to}} = \sqrt{\frac{2W}{\rho S C_{L \text{ max}}}} = 77.8 \text{ m/s}$$

$$V_{Co} = 87.16 \text{ m/s}$$

$$\frac{V_{Co} \cdot 0.7}{0.7} = 61,01 \text{ m/s}$$

$$T = T_0 \cdot k_v \quad k_v = 0.82$$

$$T = 71116 \text{ kgf} = 697665 \text{ N}$$

$$D = \frac{1}{2} \rho S (C_{D0} + \Delta C_{D0} + k C_g^2 \cdot k_{es})$$

$$k = \frac{1}{\pi AR^2} = 0.050$$

$$D = \frac{1}{2} \rho S (0.0776) = \frac{1}{2} \rho V_{Co}^2 S (0.0776) = 60152 \text{ N}$$

$$L = 620121 \text{ N}$$

$$F_z = 60857 \text{ N}$$

$$\bar{T} = 576636 \text{ N}$$

$$a = \frac{\bar{T}}{W} = 2,1 \text{ m/s}^2$$

$$a = \frac{dV}{dt} \quad dt = \frac{ds}{V} \quad a = \frac{V dV}{ds}$$

$$\frac{V dV}{ds} = 2,1 \text{ m/s}^2$$

$$ds = \frac{V dV}{2,1} \Rightarrow s = \frac{1}{2,1} \int_0^{V_{Co}} V dV$$

$$\int_0^{V_{Co}} V dV = \frac{1}{2,1} \left(\frac{V_{Co}^2}{2} \right) = 1809 \text{ m} = S_g$$

$$R = \frac{V_{air}^2}{g(m-1)}$$

$$V_{air} = 1.16 V_{s \text{ to}} = 90,25 \text{ m/s}$$

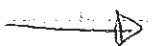
$$m = (1.16)^2 \cdot (0.9) = 1.21$$

$$R = \frac{(90,25 \text{ m/s})^2}{9,81 \cdot (0,21)} = 3954 \text{ m}$$

$$R = R \cos \theta - r \quad e \theta = \cos^{-1} \left(\frac{R-r}{R} \right) = 0.07 \text{ m/s}$$

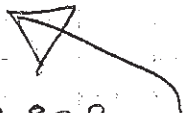
$$R \sin \theta = S_A = 293 \text{ m}$$

(9)



Vorl. E'ce:

Beaguet autonomia durata:



Nau richiesta.

$$t = 53,5 \cdot \frac{V_p \cdot E_p}{SFCV} \cdot \operatorname{Im} \left(\frac{\omega_0}{\omega_1} \right) = 1,50 R.$$

$$V_p = 71,7 \text{ m/s} \rightarrow E_p = 10,83$$

$$V_i = \sqrt{\frac{2\omega_0}{\rho \cdot SC_p}} \quad \rho = \frac{2\omega_0}{\rho \cdot SC} = V_i^2 \quad \rho_1 = \frac{2\omega_0}{V_i^2 \cdot SC}$$

$$\rho_2 = \frac{2\omega_1}{V_i^2 SC} \quad \frac{\rho_1}{\rho_2} = \frac{\omega_0}{\omega_1} \quad \rho_1 = 0,909$$

$$\rho_2 = \frac{\rho_1 \cdot \omega_1}{\omega_0} = 0,80295 \rightarrow R \approx 23000$$

$$V_{EAS_i} = \frac{71,7 \text{ m/s}}{\sqrt{0,7421}} = 61,77 \text{ m/s}$$

$$V_{EAS_p} = 71,7 \text{ m/s} \cdot \sqrt{0,98568} = 71,04 \text{ m/s}$$