

Complessità computazionale



La classe NP

Piero A. Bonatti

Università di Napoli Federico II

Laurea Magistrale in Informatica

Tema della lezione – I

- La classe di problemi **NP** è importante per diversi motivi
- Pratici: contiene molti problemi di concreto interesse applicativo
 - di ottimizzazione
 - di ragionamento automatico
- Teorici:
 - è una delle classi più piccole per cui non sono noti algoritmi polinomiali
 - le ragioni di questo (ricerca cieca in spazi ampi) ricompaiono in molte altre classi

Tema della lezione – I

- La classe di problemi **NP** è importante per diversi motivi
- Pratici: contiene molti problemi di concreto interesse applicativo
 - di ottimizzazione
 - di ragionamento automatico
- Teorici:
 - è una delle classi più piccole per cui non sono noti algoritmi polinomiali
 - le ragioni di questo (ricerca cieca in spazi ampi) ricompaiono in molte altre classi

Tema della lezione – I

- La classe di problemi **NP** è importante per diversi motivi
- Pratici: contiene molti problemi di concreto interesse applicativo
 - di ottimizzazione
 - di ragionamento automatico
- Teorici:
 - è una delle classi più piccole per cui non sono noti algoritmi polinomiali
 - le ragioni di questo (ricerca cieca in spazi ampi) ricompaiono in molte altre classi

Tema della lezione – II

- Pertanto dedicheremo alcuni CFU allo studio di **NP**
- In questo capitolo del corso
 - Analizzeremo la struttura comune dei problemi in **NP**
 - Forniremo alcuni esempi di tali problemi

Struttura comune dei problemi in NP

Struttura *generate and test*

- Nonostante la varietà di algoritmi esprimibili con MdT nondeterministiche che terminano in tempo polinomiale i problemi in **NP** sono risolvibili con strategie algoritmiche relativamente uniformi
 - 1 Generare nondeterministicamente un “oggetto” che rappresenta una potenziale soluzione
 - 2 Controllare deterministicamente se davvero rappresenta una soluzione
- Questo tipo di procedimento viene modellato in astratto con le cosiddette relazioni polinomialmente bilanciate

Struttura *generate and test*

- Nonostante la varietà di algoritmi esprimibili con MdT nondeterministiche che terminano in tempo polinomiale i problemi in **NP** sono risolvibili con strategie algoritmiche relativamente uniformi
 - 1 Generare nondeterministicamente un “oggetto” che rappresenta una potenziale soluzione
 - 2 Controllare deterministicamente se davvero rappresenta una soluzione
- Questo tipo di procedimento viene modellato in astratto con le cosiddette relazioni polinomialmente bilanciate

Struttura *generate and test*

- Nonostante la varietà di algoritmi esprimibili con MdT nondeterministiche che terminano in tempo polinomiale i problemi in **NP** sono risolvibili con strategie algoritmiche relativamente uniformi
 - 1 Generare nondeterministicamente un “oggetto” che rappresenta una potenziale soluzione
 - 2 Controllare deterministicamente se davvero rappresenta una soluzione
- Questo tipo di procedimento viene modellato in astratto con le cosiddette **relazioni polinomialmente bilanciate**

Polynomially decidable relations

Definizione: Polynomially decidable relations

$R \subseteq \Sigma^* \times \Sigma^*$ è *polynomially decidable* sse il corrispondente linguaggio

$$\{x; y \mid (x, y) \in R\}$$

è deciso da una MdT deterministica in tempo polinomiale

Significato intuitivo:

- 1 x è l'istanza del problema e y rappresenta una soluzione candidata
 - ad es. un assegnamento di verità T , una permutazione π dei nodi di un grafo, ecc.
- 2 la MdT può controllare in tempo polinomiale se y “certifica” che la risposta a x è “yes”
 - ad es. se T soddisfa x , o se π ha costo $\leq K$

Polynomially decidable relations

Definizione: Polynomially decidable relations

$R \subseteq \Sigma^* \times \Sigma^*$ è *polynomially decidable* sse il corrispondente linguaggio

$$\{x; y \mid (x, y) \in R\}$$

è deciso da una MdT deterministica in tempo polinomiale

Significato intuitivo:

- 1** x è l'istanza del problema e y rappresenta una soluzione candidata
 - ad es. un assegnamento di verità T , una permutazione π dei nodi di un grafo, ecc.
- 2** la MdT può controllare in tempo polinomiale se y “certifica” che la risposta a x è “yes”
 - ad es. se T soddisfa x , o se π ha costo $\leq K$

Polynomially decidable relations

Definizione: Polynomially decidable relations

$R \subseteq \Sigma^* \times \Sigma^*$ è *polynomially decidable* sse il corrispondente linguaggio

$$\{x; y \mid (x, y) \in R\}$$

è deciso da una MdT deterministica in tempo polinomiale

Significato intuitivo:

- 1** x è l'istanza del problema e y rappresenta una soluzione candidata
 - ad es. un assegnamento di verità T , una permutazione π dei nodi di un grafo, ecc.
- 2** la MdT può controllare in tempo polinomiale se y “certifica” che la risposta a x è “yes”
 - ad es. se T soddisfa x , o se π ha costo $\leq K$

Polynomially balanced relations

Definizione: Polynomially balanced relations

Una relazione binaria $R \subseteq \Sigma^* \times \Sigma^*$ è *polynomially balanced* sse esiste $k \in \mathbb{N}$ t.c. per ogni $(x, y) \in R$,

$$|y| \leq |x|^k$$

Significato intuitivo:

- La “soluzione candidata” o “certificato” y ha dimensioni moderate
- polinomiale nell’input x

Polynomially balanced relations

Definizione: Polynomially balanced relations

Una relazione binaria $R \subseteq \Sigma^* \times \Sigma^*$ è *polynomially balanced* sse esiste $k \in \mathbb{N}$ t.c. per ogni $(x, y) \in R$,

$$|y| \leq |x|^k$$

Significato intuitivo:

- La “soluzione candidata” o “certificato” y ha dimensioni moderate
- polinomiale nell’input x

Caratterizzazione di NP

Teorema [Prop. 9.1 del Papadimitriou]

$L \in \mathbf{NP}$ sse esiste una relazione R

- 1 polynomially decidable
- 2 polynomially balanced

tale che $L = \{x \mid (x, y) \in R \text{ per qualche } y\}$

- **Significato intuitivo:** Si può sempre risolvere un problema in NP in tempo polinomiale con un metodo *generate and test*
 - 1 generare (nondeterministicamente) y (rappresenta la ricerca nello spazio di soluzioni)
 - la costruzione di y è polinomiale perchè $|y| \leq |x|^k$
 - 2 controllare (deterministicamente) se y certifica che $x \in L$
 - il test è polinomiale perchè R è polynomially decidable

Caratterizzazione di NP

Teorema [Prop. 9.1 del Papadimitriou]

$L \in \mathbf{NP}$ sse esiste una relazione R

- 1 polynomially decidable
- 2 polynomially balanced

tale che $L = \{x \mid (x, y) \in R \text{ per qualche } y\}$

- **Significato intuitivo:** Si può sempre risolvere un problema in **NP** in tempo polinomiale con un metodo *generate and test*
 - 1 generare (nondeterministicamente) y (rappresenta la ricerca nello spazio di soluzioni)
 - la costruzione di y è polinomiale perchè $|y| \leq |x|^k$
 - 2 controllare (deterministicamente) se y certifica che $x \in L$
 - il test è polinomiale perchè R è polynomially decidable

Caratterizzazione di NP

Teorema [Prop. 9.1 del Papadimitriou]

$L \in \mathbf{NP}$ sse esiste una relazione R

- 1 polynomially decidable
- 2 polynomially balanced

tale che $L = \{x \mid (x, y) \in R \text{ per qualche } y\}$

- **Significato intuitivo:** Si può sempre risolvere un problema in **NP** in tempo polinomiale con un metodo *generate and test*
 - 1 generare (nondeterministicamente) y (rappresenta la ricerca nello spazio di soluzioni)
 - la costruzione di y è polinomiale perchè $|y| \leq |x|^k$
 - 2 controllare (deterministicamente) se y certifica che $x \in L$
 - il test è polinomiale perchè R è polynomially decidable

Dimostrazione [Prop. 9.1 del Papadimitriou] – I

Parte I (“se”)

- Supponiamo che esista una tale R . Dobbiamo mostrare che $L \in \mathbf{NP}$
 - cioè che esiste una MdT M che decide L in tempo polinomiale
- Definiamo $M = (M_1; M_2)$ dove:
- M_1 copia x sul nastro di output, poi aggiunge ‘;’ e (nondeterministicamente) y
 - con un ciclo con $|x|^k$ iterazioni
 - ad ogni passo M_1 sceglie nondeterministicamente se scrivere sul nastro di output un simbolo di Σ oppure nessun simbolo
- M_2 è una MdT deterministica che in tempo polinomiale $p(|x|)$ decide R
 - esiste perchè R è *polynomially decidable*

Dimostrazione [Prop. 9.1 del Papadimitriou] – I

Parte I (“se”)

- Supponiamo che esista una tale R . Dobbiamo mostrare che $L \in \mathbf{NP}$
 - cioè che esiste una MdT M che decide L in tempo polinomiale
- Definiamo $M = (M_1; M_2)$ dove:
- M_1 copia x sul nastro di output, poi aggiunge ‘;’ e (nondeterministicamente) y
 - con un ciclo con $|x|^k$ iterazioni
 - ad ogni passo M_1 sceglie nondeterministicamente se scrivere sul nastro di output un simbolo di Σ oppure nessun simbolo
- M_2 è una MdT deterministica che in tempo polinomiale $p(|x|)$ decide R
 - esiste perchè R è *polynomially decidable*

Dimostrazione [Prop. 9.1 del Papadimitriou] – I

Parte I (“se”)

- Supponiamo che esista una tale R . Dobbiamo mostrare che $L \in \mathbf{NP}$
 - cioè che esiste una MdT M che decide L in tempo polinomiale
- Definiamo $M = (M_1; M_2)$ dove:
- M_1 copia x sul nastro di output, poi aggiunge ‘;’ e (nondeterministicamente) y
 - con un ciclo con $|x|^k$ iterazioni
 - ad ogni passo M_1 sceglie nondeterministicamente se scrivere sul nastro di output un simbolo di Σ oppure nessun simbolo
- M_2 è una MdT deterministica che in tempo polinomiale $p(|x|)$ decide R
 - esiste perchè R è *polynomially decidable*

Dimostrazione [Prop. 9.1 del Papadimitriou] – II

Parte I (“se”)

- Tempo totale: $|x| + 1 + |x|^k + p(|x|)$ (polinomiale, di grado $\geq k$)
- Correttezza:

$$M(x) = \text{“yes”} \text{ sse } M_2(x; y) = \text{“yes”} \text{ sse } (x, y) \in R \text{ sse } x \in L.$$

- Quindi M è la MdT cercata

1/2 QED

Dimostrazione [Prop. 9.1 del Papadimitriou] – II

Parte I (“se”)

- Tempo totale: $|x| + 1 + |x|^k + p(|x|)$ (polinomiale, di grado $\geq k$)
- Correttezza:

$$M(x) = \text{“yes”} \text{ sse } M_2(x; y) = \text{“yes”} \text{ sse } (x, y) \in R \text{ sse } x \in L.$$

- Quindi M è la MdT cercata

1/2 QED

Dimostrazione [Prop. 9.1 del Papadimitriou] – III

Parte II (“solo se”)

- Supponiamo adesso che esista una MdT nondeterministica N che decide L in tempo $|x|^k$.
 - Dobbiamo definire R polynomially decidable/bounded
 - Scegliamo come y le codifiche delle computazioni di $N(x)$

$$y = (s, w_0, u_0)(q_1, w_1, u_1) \cdots (q_t, w_t, u_t), \text{ con } t \leq |x|^k$$
 - Il limite di tempo impone che la lunghezza dei $w_i u_i$ sia $\leq |x|^k$
 - quindi $|y| \leq (|x|^k + 5) \cdot |x|^k = O(|x|^{2k})$
 - $\Rightarrow R$ is polynomially bounded
 - Resta da dimostrare che R è *polynomially decidable*

Dimostrazione [Prop. 9.1 del Papadimitriou] – III

Parte II (“solo se”)

- Supponiamo adesso che esista una MdT nondeterministica N che decide L in tempo $|x|^k$.
 - Dobbiamo definire R polynomially decidable/bounded
- Scegliamo come y le codifiche delle computazioni di $N(x)$

$$y = (s, w_0, u_0)(q_1, w_1, u_1) \cdots (q_t, w_t, u_t), \text{ con } t \leq |x|^k$$

- Il limite di tempo impone che la lunghezza dei $w_i u_i$ sia $\leq |x|^k$
 - quindi $|y| \leq (|x|^k + 5) \cdot |x|^k = O(|x|^{2k})$
 - $\Rightarrow R$ is polynomially bounded
- Resta da dimostrare che R è *polynomially decidable*

Dimostrazione [Prop. 9.1 del Papadimitriou] – III

Parte II (“solo se”)

- Supponiamo adesso che esista una MdT nondeterministica N che decide L in tempo $|x|^k$.
 - Dobbiamo definire R polynomially decidable/bounded
- Scegliamo come y le codifiche delle computazioni di $N(x)$

$$y = (s, w_0, u_0)(q_1, w_1, u_1) \cdots (q_t, w_t, u_t), \text{ con } t \leq |x|^k$$

- Il limite di tempo impone che la lunghezza dei $w_i u_i$ sia $\leq |x|^k$
 - quindi $|y| \leq (|x|^k + 5) \cdot |x|^k = O(|x|^{2k})$
 $\Rightarrow R$ is polynomially bounded
- Resta da dimostrare che R è *polynomially decidable*

Dimostrazione [Prop. 9.1 del Papadimitriou] – III

Parte II (“solo se”)

- Supponiamo adesso che esista una MdT nondeterministica N che decide L in tempo $|x|^k$.
 - Dobbiamo definire R polynomially decidable/bounded
- Scegliamo come y le codifiche delle computazioni di $N(x)$

$$y = (s, w_0, u_0)(q_1, w_1, u_1) \cdots (q_t, w_t, u_t), \text{ con } t \leq |x|^k$$

- Il limite di tempo impone che la lunghezza dei $w_i u_i$ sia $\leq |x|^k$
 - quindi $|y| \leq (|x|^k + 5) \cdot |x|^k = O(|x|^{2k})$
 - $\Rightarrow R$ is polynomially bounded
- Resta da dimostrare che R è *polynomially decidable*

Dimostrazione [Prop. 9.1 del Papadimitriou] – IV

Parte II (“solo se”)

Per verificare se y codifica una computazione di N

- 1 Controllare correttezza config. iniziale poi scandire y verso destra.
Per ogni (q_i, w_i, u_i) :

- 1 scrivere su di un nastro ausiliario l'effetto delle possibili azioni di N , una dopo l'altra

$$(q'_1, w'_1, u'_1) \cdots (q'_d, w'_d, u'_d) \quad (\text{tempo } O(|y|))$$

- 2 cercare successiva config. $(q_{i+1}, w_{i+1}, u_{i+1})$ nell'input
- 3 verificare se è uguale a una delle configurazioni sul nastro ausiliario (tempo $O(|y|)$)
- 4 Se nessuna corrisponde terminare con “no”

- 2 Al termine del nastro, terminare con “yes”

Dimostrazione [Prop. 9.1 del Papadimitriou] – IV

Parte II (“solo se”)

Per verificare se y codifica una computazione di N

- 1 Controllare correttezza config. iniziale poi scandire y verso destra.
Per ogni (q_i, w_i, u_i) :

- 1 scrivere su di un nastro ausiliario l'effetto delle possibili azioni di N , una dopo l'altra

$$(q'_1, w'_1, u'_1) \cdots (q'_d, w'_d, u'_d) \quad (\text{tempo } O(|y|))$$

- 2 cercare successiva config. $(q_{i+1}, w_{i+1}, u_{i+1})$ nell'input
- 3 verificare se è uguale a una delle configurazioni sul nastro ausiliario (tempo $O(|y|)$)
- 4 Se nessuna corrisponde terminare con “no”

- 2 Al termine del nastro, terminare con “yes”

Dimostrazione [Prop. 9.1 del Papadimitriou] – IV

Parte II (“solo se”)

Per verificare se y codifica una computazione di N

- 1 Controllare correttezza config. iniziale poi scandire y verso destra.
Per ogni (q_i, w_i, u_i) :

- 1 scrivere su di un nastro ausiliario l'effetto delle possibili azioni di N , una dopo l'altra

$$(q'_1, w'_1, u'_1) \cdots (q'_d, w'_d, u'_d) \quad (\text{tempo } O(|y|))$$

- 2 cercare successiva config. $(q_{i+1}, w_{i+1}, u_{i+1})$ nell'input
- 3 verificare se è uguale a una delle configurazioni sul nastro ausiliario (tempo $O(|y|)$)
- 4 Se nessuna corrisponde terminare con “no”

- 2 Al termine del nastro, terminare con “yes”

Dimostrazione [Prop. 9.1 del Papadimitriou] – IV

Parte II (“solo se”)

Per verificare se y codifica una computazione di N

- 1 Controllare correttezza config. iniziale poi scandire y verso destra.
Per ogni (q_i, w_i, u_i) :

- 1 scrivere su di un nastro ausiliario l'effetto delle possibili azioni di N , una dopo l'altra

$$(q'_1, w'_1, u'_1) \cdots (q'_d, w'_d, u'_d) \quad (\text{tempo } O(|y|))$$

- 2 cercare successiva config. $(q_{i+1}, w_{i+1}, u_{i+1})$ nell'input
 - 3 verificare se è uguale a una delle configurazioni sul nastro ausiliario (tempo $O(|y|)$)
 - 4 Se nessuna corrisponde terminare con “no”
- 2 Al termine del nastro, terminare con “yes”

Dimostrazione [Prop. 9.1 del Papadimitriou] – V

Parte II (“solo se”)

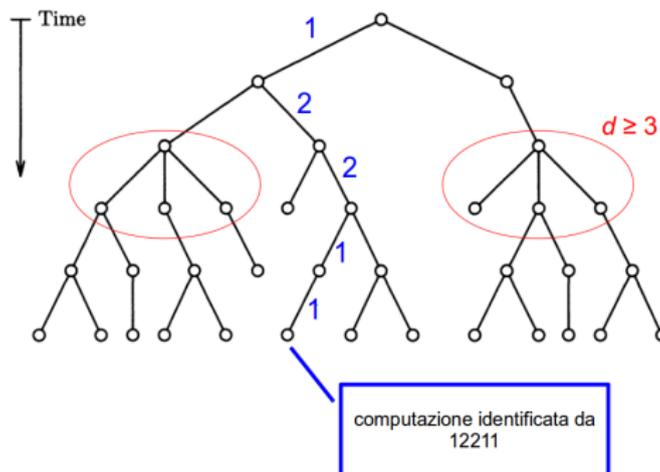
Complessità della decisione di R :

- Controllare la configurazione iniziale costa $O(|x|^2)$
- Poi il numero di iterazioni è $O(|x; y|)$ e ciascuna costa $O(|y|)$
- Costo totale: $O(n^2)$

QED

Tecnica di dimostrazione alternativa

- Usare come y le scelte nondeterministiche (interi tra 1 e d)
- Simulare N su nastro ausiliario eseguendo le azioni specificate da y
- Esempio: $y = 1, 2, 2, 1, 1$



Terminologia

Altri nomi per y :

- *succinct certificate*
- *polynomial witness* (testimone)

(del fatto che $x \in L$)

Ricapitolando: struttura dei problemi in NP

- Le istanze la cui risposta è “sì” possiedono un certificato succinto (polinomiale)
 - il problema è trovarlo...
 - lo spazio di ricerca è $|\Sigma|^{|\chi|^k}$
- Il problema ammette sempre una soluzione *generate and test*
 - si “indovina” (guess) un certificato
 - si controlla (deterministicamente) se testimonia che la risposta è “sì”

Ricapitolando: struttura dei problemi in NP

- Le istanze la cui risposta è “sì” possiedono un certificato succinto (polinomiale)
 - il problema è trovarlo...
 - lo spazio di ricerca è $|\Sigma|^{|\chi|^k}$
- Il problema ammette sempre una soluzione *generate and test*
 - si “indovina” (guess) un certificato
 - si controlla (deterministicamente) se testimonia che la risposta è “sì”

Una lista di problemi **NP**-completi

MAX2SAT

- Il problema MAX2SAT ci interessa da un punto di vista didattico
- La dimostrazione di **NP**-hardness fa uso di una tecnica molto usata:
 - definizione e utilizzo di *gadgets*
 - sottoproblemi elementari che vengono composti nella prova per codificare problemi più complessi

MAX2SAT

Definizione

MAX2SAT

Dati un insieme di clausole, ciascuna con 2 letterali (come in 2-SAT) e un intero K , dire se esiste un truth assignment che soddisfa almeno K delle clausole

- Nota: è il problema di decisione corrispondente a trovare un truth assignment che massimizza il numero di clausole soddisfatte
- La versione non ristretta a clausole binarie viene utilizzata per “riparare” le basi di conoscenza inconsistenti
- Questa versione serve a mostrare che la massimizzazione è una fonte di complessità; può rendere “difficile” anche un problema di ragionamento facile

MAX2SAT è NP-hard

Dimostrazione – Il gadget

- Considerare le 10 clausole

$$\begin{array}{l} (x)(y)(z)(w) \\ (\neg x \vee \neg y)(\neg y \vee \neg z)(\neg z \vee \neg x) \\ (x \vee \neg w)(y \vee \neg w)(z \vee \neg w) \end{array}$$
- Sono insoddisfacibili (ad es. prime 2 righe).

Quante ne posso soddisfare? Sfruttare simmetria di x, y, z

- Se tutte vere, perdo la 2^a riga; con $w = true$ soddisfo tutto il resto (7 clausole soddisfatte)
- Se 2 sono vere: perdo 1 clausola dalla 1^a riga e una dalla 2^a.
Con $w = true$ soddisfo anche una della 1^a riga mentre con $w = false$ una della 3^a. (ancora 7)
- Se 1 vera: soddisfo una della 1^a riga, tutta la 2^a e una della 3^a. Se $w = true$ aggiungo una dalla 1^a; se $w = false$ 2 della 3^a (ancora 7)
- Se tutte false: soddisfo al massimo 6 sole clausole

MAX2SAT è NP-hard

Dimostrazione – Il gadget

- Considerare le 10 clausole

$$\begin{array}{l} (x)(y)(z)(w) \\ (\neg x \vee \neg y)(\neg y \vee \neg z)(\neg z \vee \neg x) \\ (x \vee \neg w)(y \vee \neg w)(z \vee \neg w) \end{array}$$

- Sono insoddisfacibili (ad es. prime 2 righe).

Quante ne posso soddisfare? Sfruttare simmetria di x, y, z

- Se tutte vere, perdo la 2^a riga; con $w = true$ soddisfo tutto il resto (7 clausole soddisfatte)
- Se 2 sono vere: perdo 1 clausola dalla 1^a riga e una dalla 2^a. Con $w = true$ soddisfo anche una della 1^a riga mentre con $w = false$ una della 3^a. (ancora 7)
- Se 1 vera: soddisfo una della 1^a riga, tutta la 2^a e una della 3^a. Se $w = true$ aggiungo una dalla 1^a; se $w = false$ 2 della 3^a (ancora 7)
- Se tutte false: soddisfo al massimo 6 sole clausole

MAX2SAT è NP-hard

Dimostrazione – Il gadget

- Considerare le 10 clausole

$$\begin{array}{l} (x)(y)(z)(w) \\ (\neg x \vee \neg y)(\neg y \vee \neg z)(\neg z \vee \neg x) \\ (x \vee \neg w)(y \vee \neg w)(z \vee \neg w) \end{array}$$

- Sono insoddisfacibili (ad es. prime 2 righe).

Quante ne posso soddisfare? Sfruttare simmetria di x, y, z

- Se tutte vere, perdo la 2^a riga; con $w = true$ soddisfo tutto il resto (7 clausole soddisfatte)
- Se 2 sono vere: perdo 1 clausola dalla 1^a riga e una dalla 2^a. Con $w = true$ soddisfo anche una della 1^a riga mentre con $w = false$ una della 3^a. (ancora 7)
- Se 1 vera: soddisfo una della 1^a riga, tutta la 2^a e una della 3^a. Se $w = true$ aggiungo una dalla 1^a; se $w = false$ 2 della 3^a (ancora 7)
- Se tutte false: soddisfo al massimo 6 sole clausole

MAX2SAT è NP-hard

Dimostrazione – Il gadget

- Considerare le 10 clausole

$$\begin{array}{l} (x)(y)(z)(w) \\ (\neg x \vee \neg y)(\neg y \vee \neg z)(\neg z \vee \neg x) \\ (x \vee \neg w)(y \vee \neg w)(z \vee \neg w) \end{array}$$

- Sono insoddisfacibili (ad es. prime 2 righe).

Quante ne posso soddisfare? Sfruttare simmetria di x, y, z

- Se tutte vere, perdo la 2^a riga; con $w = true$ soddisfo tutto il resto (7 clausole soddisfatte)
- Se 2 sono vere: perdo 1 clausola dalla 1^a riga e una dalla 2^a. Con $w = true$ soddisfo anche una della 1^a riga mentre con $w = false$ una della 3^a. (ancora 7)
- Se 1 vera: soddisfo una della 1^a riga, tutta la 2^a e una della 3^a. Se $w = true$ aggiungo una dalla 1^a; se $w = false$ 2 della 3^a (ancora 7)
- Se tutte false: soddisfo al massimo 6 sole clausole

MAX2SAT è NP-hard

Dimostrazione – Il gadget

- Considerare le 10 clausole

$$\begin{array}{l} (x)(y)(z)(w) \\ (\neg x \vee \neg y)(\neg y \vee \neg z)(\neg z \vee \neg x) \\ (x \vee \neg w)(y \vee \neg w)(z \vee \neg w) \end{array}$$

- Sono insoddisfacibili (ad es. prime 2 righe).

Quante ne posso soddisfare? Sfruttare simmetria di x, y, z

- Se tutte vere, perdo la 2^a riga; con $w = true$ soddisfo tutto il resto (7 clausole soddisfatte)
- Se 2 sono vere: perdo 1 clausola dalla 1^a riga e una dalla 2^a. Con $w = true$ soddisfo anche una della 1^a riga mentre con $w = false$ una della 3^a. (ancora 7)
- **Se 1 vera:** soddisfo una della 1^a riga, tutta la 2^a e una della 3^a. Se $w = true$ aggiungo una dalla 1^a; se $w = false$ 2 della 3^a (ancora 7)
- **Se tutte false:** soddisfo al massimo 6 sole clausole

MAX2SAT è NP-hard

Dimostrazione – Il gadget

- Considerare le 10 clausole

$$\begin{array}{l} (x)(y)(z)(w) \\ (\neg x \vee \neg y)(\neg y \vee \neg z)(\neg z \vee \neg x) \\ (x \vee \neg w)(y \vee \neg w)(z \vee \neg w) \end{array}$$

- Sono insoddisfacibili (ad es. prime 2 righe).

Quante ne posso soddisfare? Sfruttare simmetria di x, y, z

- Se tutte vere, perdo la 2^a riga; con $w = true$ soddisfo tutto il resto (7 clausole soddisfatte)
- Se 2 sono vere: perdo 1 clausola dalla 1^a riga e una dalla 2^a. Con $w = true$ soddisfo anche una della 1^a riga mentre con $w = false$ una della 3^a. (ancora 7)
- Se 1 vera: soddisfo una della 1^a riga, tutta la 2^a e una della 3^a. Se $w = true$ aggiungo una dalla 1^a; se $w = false$ 2 della 3^a (ancora 7)
- Se tutte false: soddisfo al massimo 6 sole clausole

MAX2SAT è NP-hard

Dimostrazione – Il *gadget* – II

- Ricapitolando le proprietà del gadget:
- Se un truth assignment soddisfa $(x \vee y \vee z)$ allora si possono soddisfare fino a 7 clausole (scegliendo opportunamente w)
- Altrimenti, se non soddisfa $(x \vee y \vee z)$, allora si arriva al massimo a 6 clausole

MAX2SAT è NP-hard

Dimostrazione – La *riduzione*

- Data una istanza ϕ di 3-SAT, la riduzione $R(\phi)$ a MAX2SAT è definita così:
 - per ciascuna clausola $(\alpha \vee \beta \vee \gamma)$ in ϕ ,
 - includere in $R(\phi)$ una copia del gadget con x, y, z sostituiti da α, β, γ e w sostituita da una nuova proposizione w_i
 - Totale clausole in $R(\phi) = 10 \cdot m$, dove m sono le clausole in ϕ
 - Porre $K = 7 \cdot m$
 - è chiaramente il massimo raggiungibile
 - si può raggiungere solo se ϕ è soddisfacibile
 - ogni assegnamento in cui una clausola è falsa ne soddisfa al massimo 6 nel gadget corrispondente
- ⇒ la riduzione è corretta

MAX2SAT è NP-hard

Dimostrazione – La *riduzione*

- Data una istanza ϕ di 3-SAT, la riduzione $R(\phi)$ a MAX2SAT è definita così:
 - per ciascuna clausola $(\alpha \vee \beta \vee \gamma)$ in ϕ ,
 - includere in $R(\phi)$ una copia del gadget con x, y, z sostituiti da α, β, γ e w sostituita da una nuova proposizione w_i
 - Totale clausole in $R(\phi) = 10 \cdot m$, dove m sono le clausole in ϕ
 - Porre $K = 7 \cdot m$
 - è chiaramente il massimo raggiungibile
 - si può raggiungere solo se ϕ è soddisfacibile
 - ogni assegnamento in cui una clausola è falsa ne soddisfa al massimo 6 nel gadget corrispondente
- ⇒ la riduzione è corretta

MAX2SAT è NP-hard

Dimostrazione – La *riduzione*

- Data una istanza ϕ di 3-SAT, la riduzione $R(\phi)$ a MAX2SAT è definita così:
 - per ciascuna clausola $(\alpha \vee \beta \vee \gamma)$ in ϕ ,
 - includere in $R(\phi)$ una copia del gadget con x, y, z sostituiti da α, β, γ e w sostituita da una nuova proposizione w_i
 - Totale clausole in $R(\phi) = 10 \cdot m$, dove m sono le clausole in ϕ
 - Porre $K = 7 \cdot m$
 - è chiaramente il massimo raggiungibile
 - si può raggiungere solo se ϕ è soddisfacibile
 - ogni assegnamento in cui una clausola è falsa ne soddisfa al massimo 6 nel gadget corrispondente
- ⇒ la riduzione è corretta

MAX2SAT è NP-hard

Dimostrazione – La *riduzione* – II

- Complessità: $R(\phi)$ si può calcolare in spazio logaritmico
- Ad esempio per ogni $(\alpha \vee \beta \vee \gamma)$ in ϕ si può:
 - 1 scrivere $\alpha, \beta, \gamma, w_i$ su 4 nastri ausiliari (spazio $O(\log |\phi|)$; perchè?)
 - 2 scrivere sull'output la copia del gadget, prendendo x, y, z, w dai 4 nastri

QED

MAX2SAT è NP-completo

- Sappiamo già che è **NP-hard**
- Basta mostrare che appartiene a **NP** – ovvero esiste una MdT nondeterministica M che lo risolve
- Cenno alla dimostrazione:
 - M genera nondeterministicamente un truth assignment T su un nastro ausiliario
 - $p_1 = true, p_2 = false, \dots$
 - M scandisce l'input contando (su di un altro nastro) quante clausole sono soddisfatte da T
 - entrambi i passi richiedono tempo polinomiale (perchè?)
 - infine si confronta il contatore con K
 - oppure si inizializza il contatore a K e si decrementa fino a zero
 - **Nota:** il truth assignment funge da certificato/witness QED

MAX2SAT è NP-completo

- Sappiamo già che è **NP-hard**
- Basta mostrare che appartiene a **NP** – ovvero esiste una MdT nondeterministica M che lo risolve
- Cenno alla dimostrazione:
 - M genera nondeterministicamente un truth assignment T su un nastro ausiliario
 - $p_1 = true, p_2 = false, \dots$
 - M scandisce l'input contando (su di un altro nastro) quante clausole sono soddisfatte da T
 - entrambi i passi richiedono tempo polinomiale (perchè?)
 - infine si confronta il contatore con K
 - oppure si inizializza il contatore a K e si decrementa fino a zero
 - **Nota:** il truth assignment funge da certificato/witness QED

MAX2SAT è NP-completo

- Sappiamo già che è **NP-hard**
- Basta mostrare che appartiene a **NP** – ovvero esiste una MdT nondeterministica M che lo risolve
- Cenno alla dimostrazione:
 - M genera nondeterministicamente un truth assignment T su un nastro ausiliario
 - $p_1 = true, p_2 = false, \dots$
 - M scandisce l'input contando (su di un altro nastro) quante clausole sono soddisfatte da T
 - entrambi i passi richiedono tempo polinomiale (perchè?)
 - infine si confronta il contatore con K
 - oppure si inizializza il contatore a K e si decrementa fino a zero
- **Nota:** il truth assignment funge da certificato/witness QED

MAX2SAT è NP-completo

- Sappiamo già che è **NP-hard**
- Basta mostrare che appartiene a **NP** – ovvero esiste una MdT nondeterministica M che lo risolve
- Cenno alla dimostrazione:
 - M genera nondeterministicamente un truth assignment T su un nastro ausiliario
 - $p_1 = true, p_2 = false, \dots$
 - M scandisce l'input contando (su di un altro nastro) quante clausole sono soddisfatte da T
 - entrambi i passi richiedono tempo polinomiale (perchè?)
 - infine si confronta il contatore con K
 - oppure si inizializza il contatore a K e si decrementa fino a zero
 - **Nota:** il truth assignment funge da certificato/witness QED

Problemi su grafi non orientati

Premessa: grafi non orientati

- Nei grafi non orientati gli archi possono essere percorsi in entrambe le direzioni
 - equivalentemente, per ogni arco (i, j) ne esiste un (j, i)
 - inoltre non esistono “self loops”, cioè archi (i, i)
- Notazione: un arco non orientato viene indicato con $[i, j]$

INDEPENDENT SET

Definizione (insieme indipendente)

Dati un grafo non orientato $G = (V, E)$ e un insieme $I \subseteq V$ diciamo che I è **indipendente** se e solo se per ogni $i, j \in I$, non c'è alcun arco tra i e j

INDEPENDENT SET problem

Dati un grafo non orientato $G = (V, E)$ e un $K \in \mathbb{N}$ esiste un insieme indipendente $I \subseteq V$ tale che $|I| = K$?

INDEPENDENT SET è NP-completo

Il gadget e la riduzione da 3-SAT

- Il gadget utilizzato è il triangolo

$$(x_1 \vee x_2 \vee x_3) \wedge (\neg x_1 \vee \neg x_2 \vee \neg x_3) \wedge (\neg x_1 \vee x_2 \vee x_3)$$

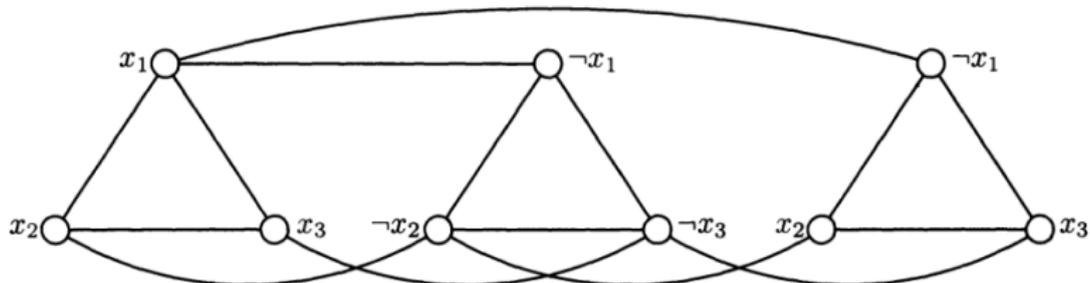


Figure 9-2. Reduction to INDEPENDENT SET.

INDEPENDENT SET è NP-completo

Il gadget e la riduzione da 3-SAT

- uno per ogni 3-clausola di ϕ , istanza di 3-SAT
supponiamo che vi siano m clausole

$$(x_1 \vee x_2 \vee x_3) \wedge (\neg x_1 \vee \neg x_2 \vee \neg x_3) \wedge (\neg x_1 \vee x_2 \vee x_3)$$

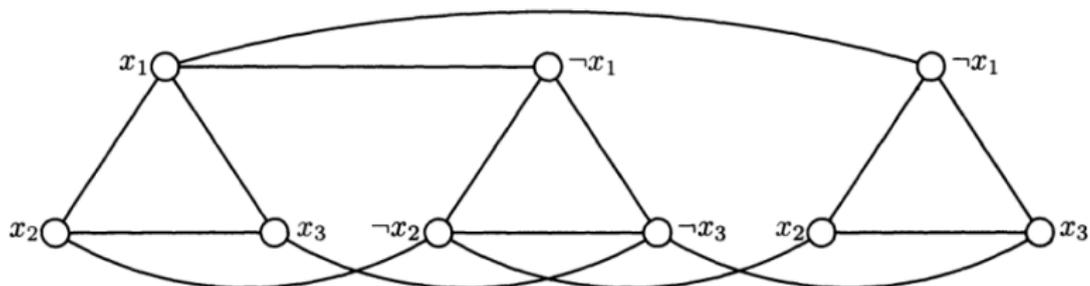


Figure 9-2. Reduction to INDEPENDENT SET.

INDEPENDENT SET è NP-completo

Il gadget e la riduzione da 3-SAT

- letterali complementari uniti da archi \Rightarrow mai insieme in I
 I non conterrà mai x_i e $\neg x_i$

$$(x_1 \vee x_2 \vee x_3) \wedge (\neg x_1 \vee \neg x_2 \vee \neg x_3) \wedge (\neg x_1 \vee x_2 \vee x_3)$$

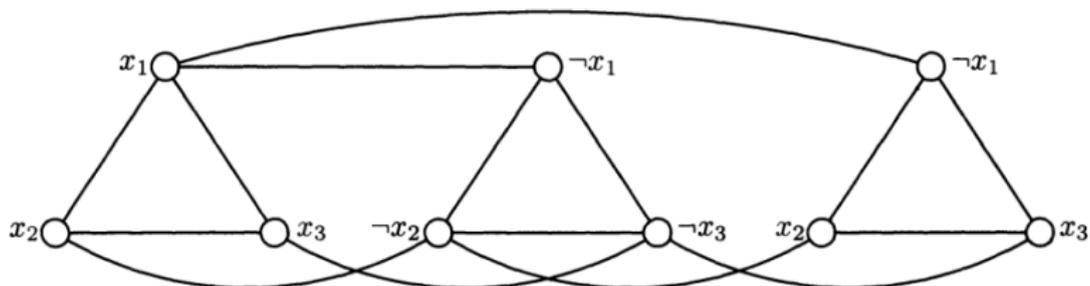


Figure 9-2. Reduction to INDEPENDENT SET.

INDEPENDENT SET è NP-completo

Il gadget e la riduzione da 3-SAT

- Per ogni triangolo (clausola) si può prendere al massimo 1 nodo \Rightarrow al massimo m nodi \Rightarrow poniamo $K = m$

$$(x_1 \vee x_2 \vee x_3) \wedge (\neg x_1 \vee \neg x_2 \vee \neg x_3) \wedge (\neg x_1 \vee x_2 \vee x_3)$$

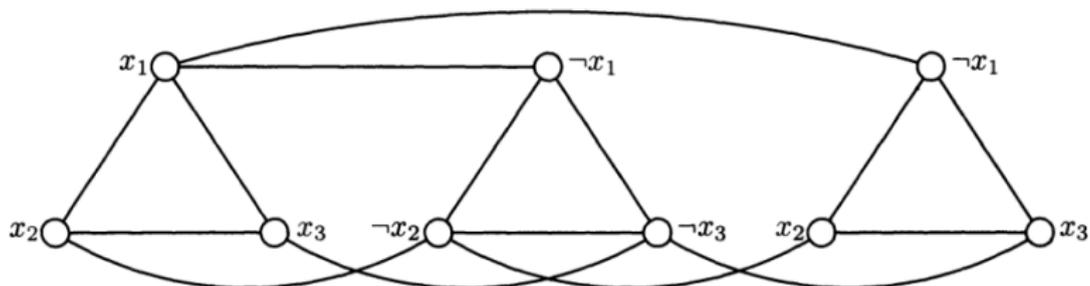


Figure 9-2. Reduction to INDEPENDENT SET.

INDEPENDENT SET è NP-completo

Il gadget e la riduzione da 3-SAT

- Correttezza 1: Se T soddisfa ϕ , allora otteniamo I con m nodi prendendo da ogni triangolo 1 nodo soddisfatto da T

$$(x_1 \vee x_2 \vee x_3) \wedge (\neg x_1 \vee \neg x_2 \vee \neg x_3) \wedge (\neg x_1 \vee x_2 \vee x_3)$$

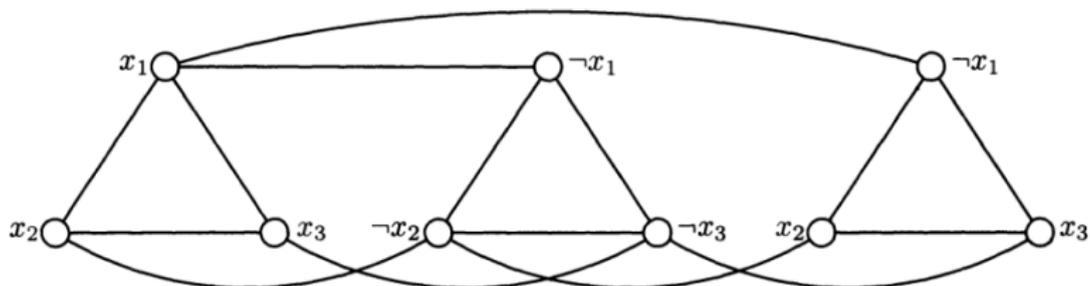


Figure 9-2. Reduction to INDEPENDENT SET.

INDEPENDENT SET è NP-completo

Il gadget e la riduzione da 3-SAT

- Correttezza 2: Da I con m nodi definire T soddisfacendo i nodi in I

$$(x_1 \vee x_2 \vee x_3) \wedge (\neg x_1 \vee \neg x_2 \vee \neg x_3) \wedge (\neg x_1 \vee x_2 \vee x_3)$$

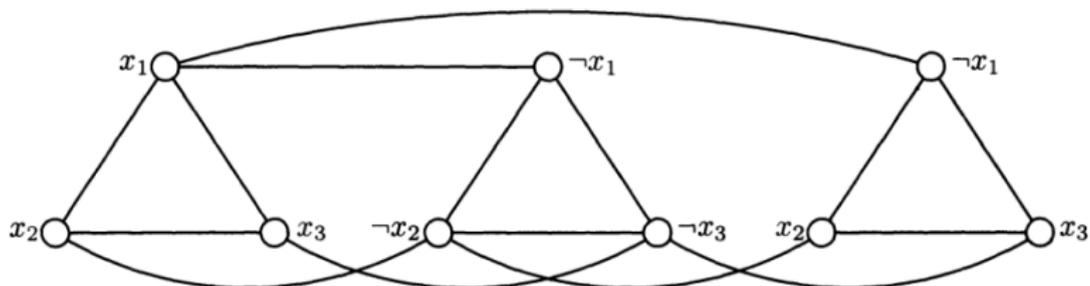


Figure 9-2. Reduction to INDEPENDENT SET.

INDEPENDENT SET è NP-completo

Il gadget e la riduzione da 3-SAT

- Complessità: scrivere su 2 nastri ausiliari gli indici dei nodi da collegare e con quelli costruire gli archi ($O(\log m)$)

$$(x_1 \vee x_2 \vee x_3) \wedge (\neg x_1 \vee \neg x_2 \vee \neg x_3) \wedge (\neg x_1 \vee x_2 \vee x_3)$$

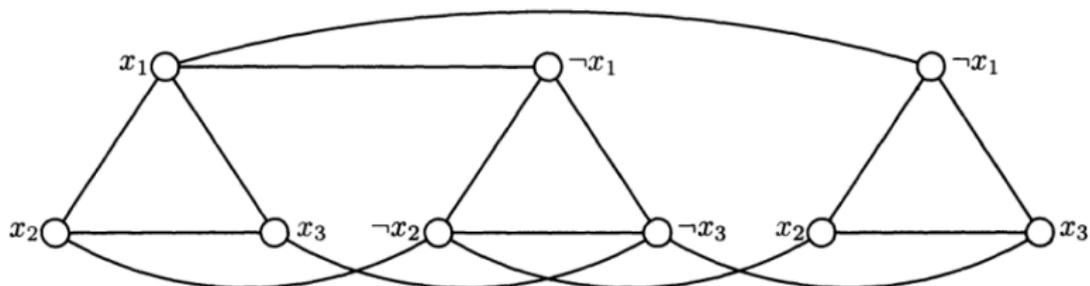


Figure 9-2. Reduction to INDEPENDENT SET.

INDEPENDENT SET è NP-completo

Il gadget e la riduzione da 3-SAT

- Quindi questa è una vera riduzione e INDEPENDENT SET è **NP-hard**

$$(x_1 \vee x_2 \vee x_3) \wedge (\neg x_1 \vee \neg x_2 \vee \neg x_3) \wedge (\neg x_1 \vee x_2 \vee x_3)$$

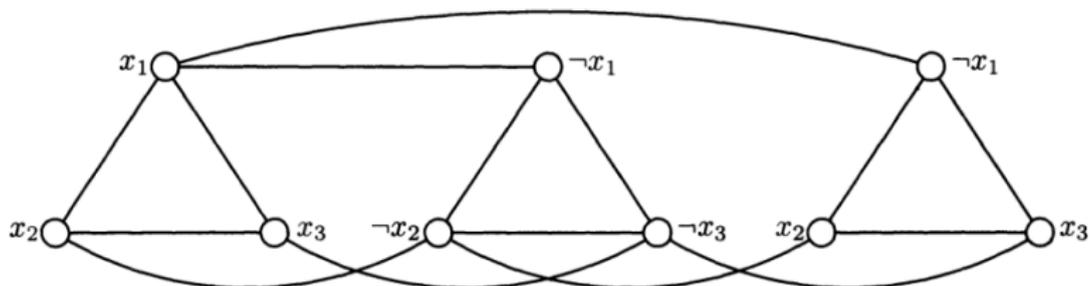


Figure 9-2. Reduction to INDEPENDENT SET.

INDEPENDENT SET è NP-completo

Appartenenza a NP

- 1 Generare nondeterministicamente una soluzione candidata $I \subseteq V$ (costo $O(|V|)$) (funge da certificato)
 - per ogni nodo decidere se sta in I o no
- 2 Scandire I verificando che non contenga nodi collegati (costo $O(|V|^2)$)
- 3 Verificare se $|I| \geq K$
- 4 Costo totale: $O(|V|^2)$

QED

INDEPENDENT SET è NP-completo

Appartenenza a NP

- 1 Generare nondeterministicamente una soluzione candidata $I \subseteq V$ (costo $O(|V|)$) (funge da certificato)
 - per ogni nodo decidere se sta in I o no
- 2 Scandire I verificando che non contenga nodi collegati (costo $O(|V|^2)$)
- 3 Verificare se $|I| \geq K$
- 4 Costo totale: $O(|V|^2)$

QED

INDEPENDENT SET è NP-completo

Appartenenza a NP

- 1 Generare nondeterministicamente una soluzione candidata $I \subseteq V$ (costo $O(|V|)$) (funge da certificato)
 - per ogni nodo decidere se sta in I o no
- 2 Scandire I verificando che non contenga nodi collegati (costo $O(|V|^2)$)
- 3 Verificare se $|I| \geq K$
- 4 Costo totale: $O(|V|^2)$

QED

INDEPENDENT SET è NP-completo

Appartenenza a NP

- 1 Generare nondeterministicamente una soluzione candidata $I \subseteq V$ (costo $O(|V|)$) (funge da certificato)
 - per ogni nodo decidere se sta in I o no
- 2 Scandire I verificando che non contenga nodi collegati (costo $O(|V|^2)$)
- 3 Verificare se $|I| \geq K$
- 4 Costo totale: $O(|V|^2)$

QED

CLIQUE

Definizione

Dati $G = (V, E)$ e $K \in \mathbb{N}$, esiste un *clique* con $\geq K$ nodi?

Cioè un $C \subseteq V$ i cui nodi sono collegati direttamente da archi (fortemente connesso)

- Nel complemento di G (i cui archi sono quelli che non esistono in G) i clique diventano *independent sets* (e viceversa)
 - nodi collegati in G sse non collegati nel complemento
- Ne segue immediatamente che CLIQUE è **NP**-completo
 - riduzioni banali, invertendo 0 e 1 nelle matrici di adiacenza

CLIQUE

Definizione

Dati $G = (V, E)$ e $K \in \mathbb{N}$, esiste un *clique* con $\geq K$ nodi?

Cioè un $C \subseteq V$ i cui nodi sono collegati direttamente da archi (fortemente connesso)

- Nel complemento di G (i cui archi sono quelli che non esistono in G) i **clique diventano independent sets** (e viceversa)
 - nodi collegati in G sse non collegati nel complemento
- Ne segue immediatamente che **CLIQUE** è **NP-completo**
 - riduzioni banali, invertendo 0 e 1 nelle matrici di adiacenza

CLIQUE

Definizione

Dati $G = (V, E)$ e $K \in \mathbb{N}$, esiste un *clique* con $\geq K$ nodi?

Cioè un $C \subseteq V$ i cui nodi sono collegati direttamente da archi (fortemente connesso)

- Nel complemento di G (i cui archi sono quelli che non esistono in G) i **clique diventano independent sets** (e viceversa)
 - nodi collegati in G sse non collegati nel complemento
- Ne segue immediatamente che CLIQUE è **NP-completo**
 - riduzioni banali, invertendo 0 e 1 nelle matrici di adiacenza

NODE COVER

Definizione

Dati $G = (V, E)$ e $K \in \mathbb{N}$,
esiste un $C \subseteq V$ con $|C| \leq K$
tale che ogni arco ha un estremo in C ?

- Nota: I è independent set per G sse $V \setminus I$ è un node cover
 - “Ogni arco ha almeno un estremo fuori da I ” \Leftrightarrow “Ogni arco ha almeno un estremo in $V \setminus I$ ”
- Di nuovo, la **NP**-completezza di NODE COVER segue immediatamente con riduzioni banali

NODE COVER

Definizione

Dati $G = (V, E)$ e $K \in \mathbb{N}$,
esiste un $C \subseteq V$ con $|C| \leq K$
tale che ogni arco ha un estremo in C ?

- Nota: I è independent set per G sse $V \setminus I$ è un node cover
 - “Ogni arco ha almeno un estremo fuori da I ” \Leftrightarrow “Ogni arco ha almeno un estremo in $V \setminus I$ ”
- Di nuovo, la NP-completezza di NODE COVER segue immediatamente con riduzioni banali

NODE COVER

Definizione

Dati $G = (V, E)$ e $K \in \mathbb{N}$,
esiste un $C \subseteq V$ con $|C| \leq K$
tale che ogni arco ha un estremo in C ?

- Nota: I è independent set per G sse $V \setminus I$ è un node cover
 - “Ogni arco ha almeno un estremo fuori da I ” \Leftrightarrow “Ogni arco ha almeno un estremo in $V \setminus I$ ”
- Di nuovo, la **NP**-completezza di NODE COVER segue immediatamente con riduzioni banali

HAMILTON PATH è NP-completo

Ricordiamo la definizione

Definizione

- le **istanze** sono grafi
 - la **risposta** è “yes” sse esiste un *ciclo Hamiltoniano* (che tocca ogni nodo una e una sola volta)
 - Formalmente: una permutazione π dei nodi $1, 2, \dots, n$ tale che per ogni $i = 1, \dots, n - 1$, $(\pi(i), \pi(i + 1))$ è un arco di G
-
- L'appartenenza a **NP** è semplice: generare nondeterministicamente una permutazione dei vertici e controllare che tra quelli adiacenti esista un arco
 - La hardness richiede una riduzione complicata da 3-SAT (trovate cenni sul libro)

HAMILTON PATH è NP-completo

Ricordiamo la definizione

Definizione

- le **istanze** sono grafi
 - la **risposta** è “yes” sse esiste un *ciclo Hamiltoniano* (che tocca ogni nodo una e una sola volta)
 - Formalmente: una permutazione π dei nodi $1, 2, \dots, n$ tale che per ogni $i = 1, \dots, n - 1$, $(\pi(i), \pi(i + 1))$ è un arco di G
-
- L'appartenenza a **NP** è semplice: generare nondeterministicamente una permutazione dei vertici e controllare che tra quelli adiacenti esista un arco
 - La **hardness** richiede una riduzione complicata da 3-SAT (trovate cenni sul libro)

HAMILTON PATH è NP-completo

Ricordiamo la definizione

Definizione

- le **istanze** sono grafi
 - la **risposta** è “yes” sse esiste un *ciclo Hamiltoniano* (che tocca ogni nodo una e una sola volta)
 - Formalmente: una permutazione π dei nodi $1, 2, \dots, n$ tale che per ogni $i = 1, \dots, n - 1$, $(\pi(i), \pi(i + 1))$ è un arco di G
-
- L'appartenenza a **NP** è semplice: generare nondeterministicamente una permutazione dei vertici e controllare che tra quelli adiacenti esista un arco
 - La hardness richiede una riduzione complicata da 3-SAT (trovate cenni sul libro)

Prova che TSP (D) è NP-completo

Hardness: riduzione da HAMILTON PATH

Unico problema: Una istanza di TSP è come un grafo completo

- Per ogni vertice dell'istanza di HAMILTON PATH una città
- Per ogni arco originale $[i, j]$, porre $d_{ij} = d_{ji} = 1$
- Se $[i, j]$ non esiste, porre $d_{ij} = d_{ji} = 2$
- Scegliere come budget $B = n$ ($n =$ numero nodi)

Proposizione (correttezza della riduzione)

Esiste un HAMILTON PATH sse c'è un tour di costo B

- È facile dimostrare che questa è effettivamente una riduzione (spazio logaritmico)

3-COLORING è NP-completo

Definizione k -COLORING

Dato un grafo $G = (V, E)$, si possono colorare i suoi vertici con k colori in modo che vertici adiacenti abbiano colori diversi?

- Esempio: carta geografica. Nodi = nazioni, archi = confini in comune.
- Per $k = 2$ è in **P** (vedere Problem 1.4.5 nel Papadimitriou)
- Per $k = 3$ è **NP-completo**

3-COLORING è **NP**-completo

Definizione k -COLORING

Dato un grafo $G = (V, E)$, si possono colorare i suoi vertici con k colori in modo che vertici adiacenti abbiano colori diversi?

- Esempio: carta geografica. Nodi = nazioni, archi = confini in comune.
- Per $k = 2$ è in **P** (vedere Problem 1.4.5 nel Papadimitriou)
- Per $k = 3$ è **NP**-completo

3-COLORING è NP-completo

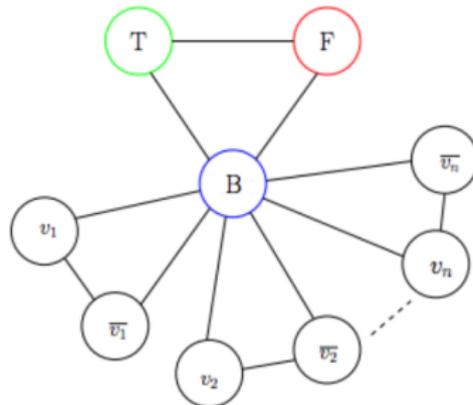
Dimostrazione - appartenenza

- Per dimostrare l'appartenenza a **NP**:
 - 1 Generare nondeterministicamente un colore per ogni nodo (memorizzare su nastro ausiliario)
 - 2 Controllare per ogni arco che i suoi estremi abbiano colori diversi
- Costo totale: $O(n^3)$

3-COLORING è NP-completo

Dimostrazione - hardness - I

- Riduzione da 3-SAT (diversamente da Papadimitriou)
- Useremo 2 gadgets. Il primo codifica i valori di verità e un truth assignment

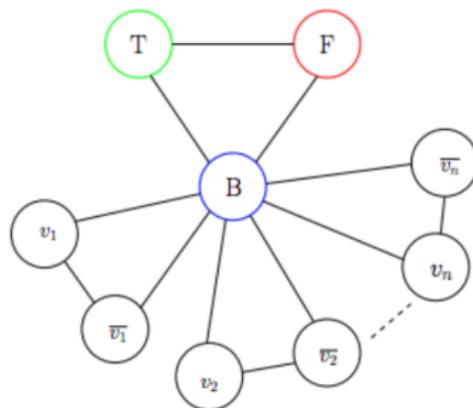


- Ogni proposizione v_i viene colorata come T o F
- Ogni letterale negativo $\bar{v}_i = \neg v_i$ viene colorato in modo opposto

3-COLORING è NP-completo

Dimostrazione - hardness - I

- Riduzione da 3-SAT (diversamente da Papadimitriou)
- Useremo 2 gadgets. Il primo codifica i valori di verità e un truth assignment

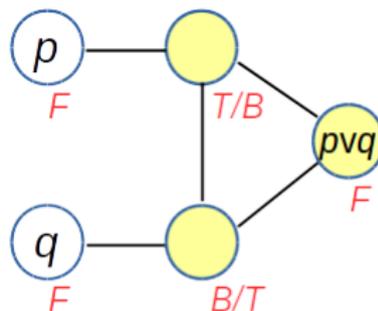


- Ogni proposizione v_i viene colorata come T o F
- Ogni letterale negativo $\bar{v}_i = \neg v_i$ viene colorato in modo opposto

3-COLORING è NP-completo

Dimostrazione - hardness – II

- Il 2° gadget codifica l'OR

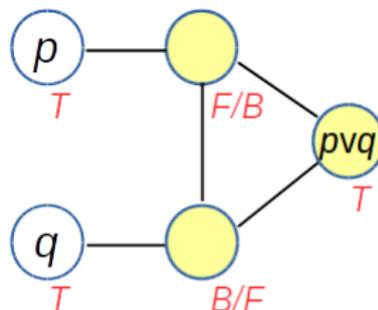


- Se p, q, F colorati nello stesso modo, $p \vee q$ è colorato come F
- Altrimenti $p \vee q$ può sempre essere colorato come T

3-COLORING è NP-completo

Dimostrazione - hardness – II

- Il 2° gadget codifica l'OR

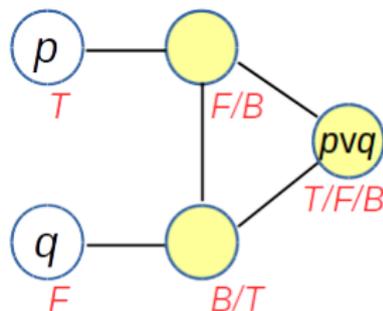


- Se p, q, F colorati nello stesso modo, $p \vee q$ è colorato come F
- Altrimenti $p \vee q$ può sempre essere colorato come T

3-COLORING è NP-completo

Dimostrazione - hardness – II

- Il 2° gadget codifica l'OR

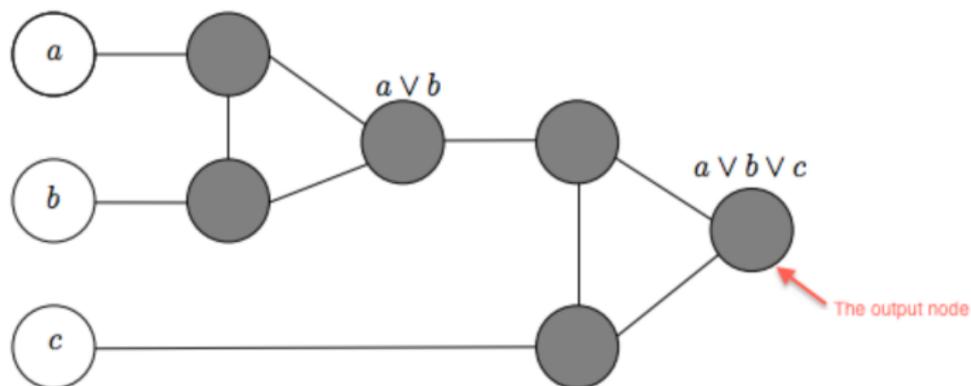


- Se p, q, F colorati nello stesso modo, $p \vee q$ è colorato come F
- Altrimenti $p \vee q$ può sempre essere colorato come T

3-COLORING è NP-completo

Dimostrazione - hardness – III

- Gli OR sono collegati in cascata per rappresentare le 3-clauseole

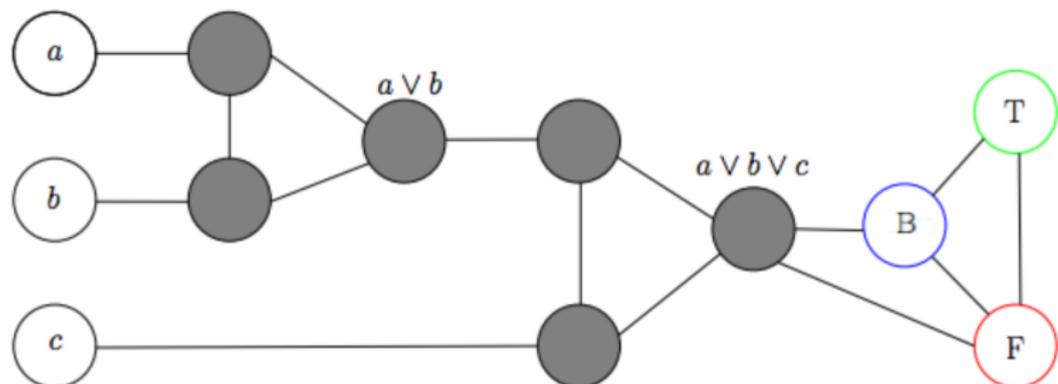


- Se a, b, c, F colorati nello stesso modo, $a \vee b \vee c$ è colorato come F
- Altrimenti $a \vee b \vee c$ può sempre essere colorato come T

3-COLORING è NP-completo

Dimostrazione - hardness – IV

- Per garantire che le clausole siano soddisfatte, colleghiamo gli output delle clausole così



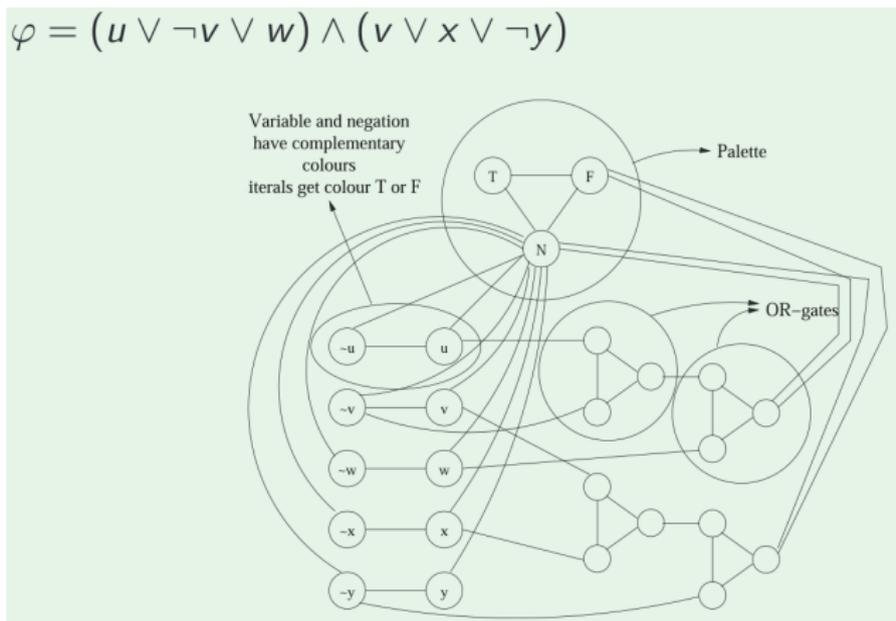
- Se a, b, c, F colorati nello stesso modo, $a \vee b \vee c$ è colorato come F
 \Rightarrow ora è impossibile! O a o b o c colorato come T

3-COLORING è NP-completo

Dimostrazione - hardness - V

■ Esempio completo

$$\varphi = (u \vee \neg v \vee w) \wedge (v \vee x \vee \neg y)$$



3-COLORING è NP-completo

Dimostrazione - hardness – VI

- Correttezza della riduzione (cenni):
 - Dato un truth assignment si ottiene 3-coloring colorando come T tutti i nodi corrispondenti a proposizioni vere e OR veri
 - Viceversa, dato 3 coloring, ottenere truth assignment sulla base dei colori delle proposizioni
- Si può vedere che la riduzione richiede solo spazio logaritmico
 - (per generare il grafo bastano gli *indici* delle proposizioni)

QED

3-COLORING è NP-completo

Dimostrazione - hardness – VI

- Correttezza della riduzione (cenni):
 - Dato un truth assignment si ottiene 3-coloring colorando come T tutti i nodi corrispondenti a proposizioni vere e OR veri
 - Viceversa, dato 3 coloring, ottenere truth assignment sulla base dei colori delle proposizioni
- Si può vedere che la riduzione richiede solo spazio logaritmico
 - (per generare il grafo bastano gli *indici* delle proposizioni)

QED

Esercizio

- Quanto è difficile k -COLORING per $k > 3$?
- Tanti colori a disposizione, forse è più facile?
- Mostrare che rimane NP-completo
 - suggerimento per la riduzione: adattare quella per $k = 3$ aggiungendo $k - 3$ nodi
 - fare in modo che ogni colore dal quarto in poi possa essere usato per un solo nodo

Esercizio

- Quanto è difficile k -COLORING per $k > 3$?
- Tanti colori a disposizione, forse è più facile?
 - Mostrare che rimane NP-completo
 - suggerimento per la riduzione: adattare quella per $k = 3$ aggiungendo $k - 3$ nodi
 - fare in modo che ogni colore dal quarto in poi possa essere usato per un solo nodo

Esercizio

- Quanto è difficile k -COLORING per $k > 3$?
- Tanti colori a disposizione, forse è più facile?
- Mostrare che rimane **NP**-completo
 - suggerimento per la riduzione: adattare quella per $k = 3$ aggiungendo $k - 3$ nodi
 - fare in modo che ogni colore dal quarto in poi possa essere usato per un solo nodo

Problemi su insiemi

TRIPARTITE MATCHING

Definizione

Dati tre insiemi B, G, H (boys, girls, homes) con n elementi ciascuno

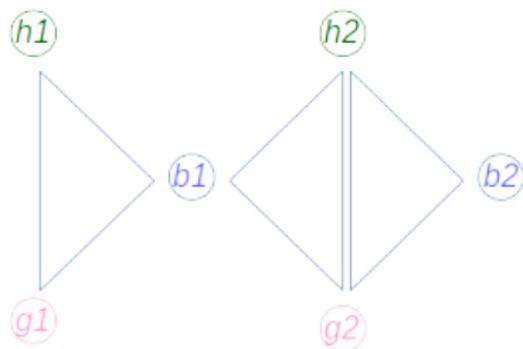
e una relazione ternaria $T \subseteq B \times G \times H$

trovare n triple in T che non hanno elementi in comune

TRIPARTITE MATCHING

Esempio

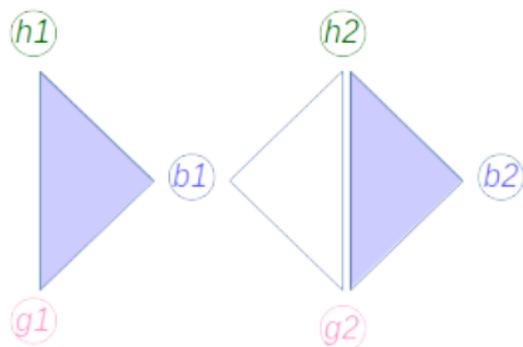
- Istanza: $B = \{b_1, b_2\}$, $G = \{g_1, g_2\}$, $H = \{h_1, h_2\}$
- Triple rappresentate con triangoli: $T = \{\langle b_1, g_1, h_1 \rangle, \langle b_1, g_2, h_2 \rangle, \langle b_2, g_2, h_2 \rangle\}$
- $\langle b_1, g_1, h_1 \rangle$ e $\langle b_2, g_2, h_2 \rangle$ formano un matching: le triple sono 2 e non hanno elementi in comune
- Se scegliessi $\langle b_1, g_2, h_2 \rangle$ non riuscirei a completare il matching



TRIPARTITE MATCHING

Esempio

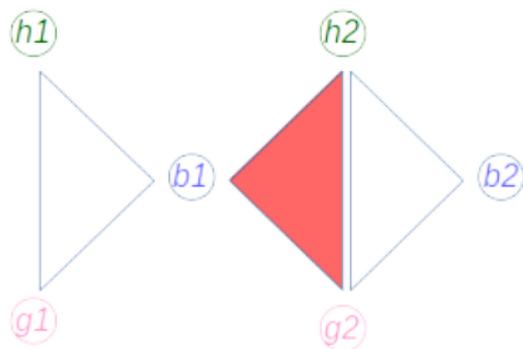
- Istanza: $B = \{b_1, b_2\}$, $G = \{g_1, g_2\}$, $H = \{h_1, h_2\}$
- Triple rappresentate con triangoli: $T = \{\langle b_1, g_1, h_1 \rangle, \langle b_1, g_2, h_2 \rangle, \langle b_2, g_2, h_2 \rangle\}$
- $\langle b_1, g_1, h_1 \rangle$ e $\langle b_2, g_2, h_2 \rangle$ formano un matching: le triple sono 2 e non hanno elementi in comune
- Se scegliessi $\langle b_1, g_2, h_2 \rangle$ non riuscirei a completare il matching



TRIPARTITE MATCHING

Esempio

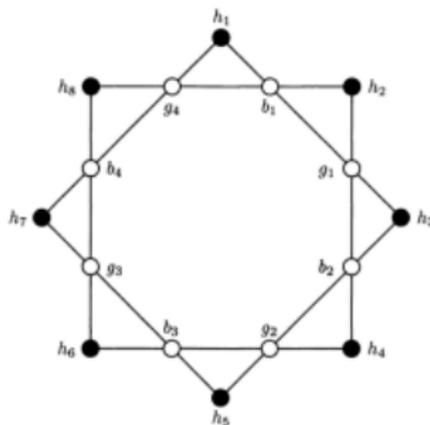
- Istanza: $B = \{b_1, b_2\}$, $G = \{g_1, g_2\}$, $H = \{h_1, h_2\}$
- Triple rappresentate con triangoli: $T = \{\langle b_1, g_1, h_1 \rangle, \langle b_1, g_2, h_2 \rangle, \langle b_2, g_2, h_2 \rangle\}$
- $\langle b_1, g_1, h_1 \rangle$ e $\langle b_2, g_2, h_2 \rangle$ formano un matching: le triple sono 2 e non hanno elementi in comune
- Se scegliessi $\langle b_1, g_2, h_2 \rangle$ non riuscirei a completare il matching



TRIPARTITE MATCHING è NP-completo

Riduzione 3-SAT \rightarrow TRIPARTITE MATCHING

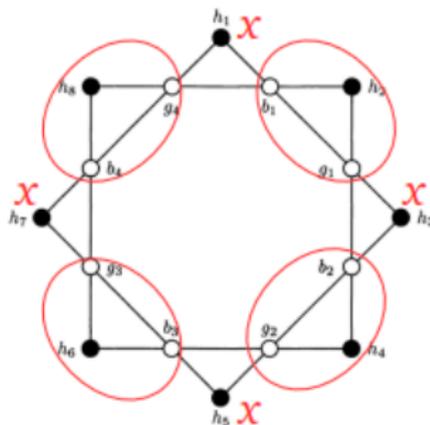
- Il gadget per generare le scelte $T(x) = true/T(x) = false$:
- Supponiamo per ora che ϕ contenga 4 occorrenze di x e 4 di $\neg x$



TRIPARTITE MATCHING è NP-completo

Riduzione 3-SAT \rightarrow TRIPARTITE MATCHING

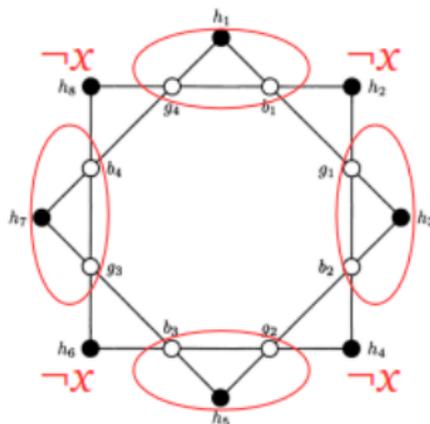
- Il gadget per generare le scelte $T(x) = true/T(x) = false$:
- Supponiamo per ora che ϕ contenga 4 occorrenze di x e 4 di $\neg x$



TRIPARTITE MATCHING è NP-completo

Riduzione 3-SAT \rightarrow TRIPARTITE MATCHING

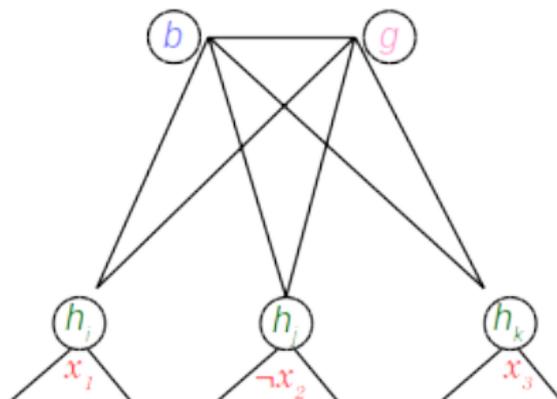
- Il gadget per generare le scelte $T(x) = true/T(x) = false$:
- Supponiamo per ora che ϕ contenga 4 occorrenze di x e 4 di $\neg x$



TRIPARTITE MATCHING è NP-completo

Riduzione 3-SAT \rightarrow TRIPARTITE MATCHING

- Per ogni 3-clausola, una ulteriore coppia b, g
- Le loro case: tre nodi h dei gadget corrispondenti ai 3 letterali
- Esempio: se la clausola è $x_1 \vee \neg x_2 \vee x_3$:



TRIPARTITE MATCHING è NP-completo

Riduzione 3-SAT \rightarrow TRIPARTITE MATCHING

- Problema: in generale ci sono *troppe case*
 - perchè il numero di occorrenze di x e $\neg x$ non è sempre uguale, alcune case sono “inutilizzate”
 - perchè per ogni clausola ci sono 3 case ma solo 2,5 ragazzi (e ragazze): uno per la clausola e 0,5 per ogni casa
- Soluzione:
 - Sia $\ell = |H| - |B|$ (equivalentemente $\ell = |H| - |G|$)
 - Introduciamo ℓ nuove coppie b, g , ciascuna collegata a tutte le case
 - In questo modo, qualunque soluzione che “soddisfa le clausole” può essere sicuramente completata per arrivare a un matching

TRIPARTITE MATCHING è NP-completo

Riduzione 3-SAT \rightarrow TRIPARTITE MATCHING

- Problema: in generale ci sono *troppe case*
 - perchè il numero di occorrenze di x e $\neg x$ non è sempre uguale, alcune case sono “inutilizzate”
 - perchè per ogni clausola ci sono 3 case ma solo 2,5 ragazzi (e ragazze): uno per la clausola e 0,5 per ogni casa
- Soluzione:
 - Sia $\ell = |H| - |B|$ (equivalentemente $\ell = |H| - |G|$)
 - Introduciamo ℓ nuove coppie b, g , ciascuna collegata a tutte le case
 - In questo modo, qualunque soluzione che “soddisfa le clausole” può essere sicuramente completata per arrivare a un matching

TRIPARTITE MATCHING è NP-completo

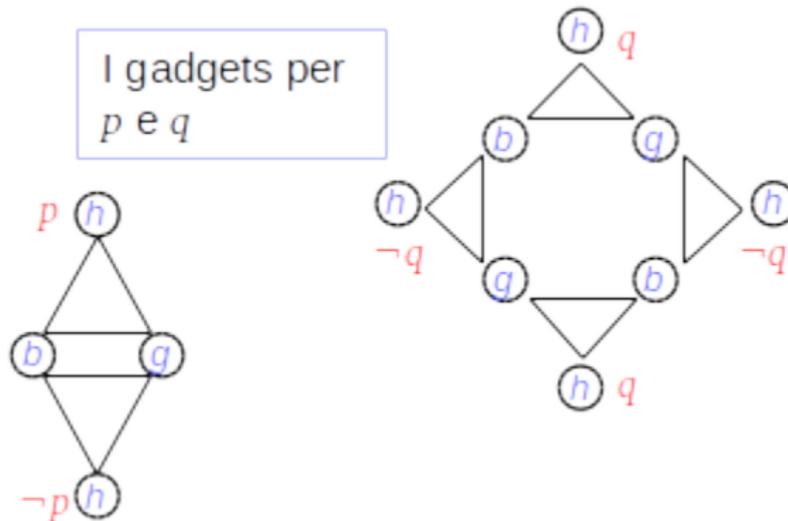
Riduzione 3-SAT \rightarrow TRIPARTITE MATCHING

- Problema: in generale ci sono *troppe case*
 - perchè il numero di occorrenze di x e $\neg x$ non è sempre uguale, alcune case sono “inutilizzate”
 - perchè per ogni clausola ci sono 3 case ma solo 2,5 ragazzi (e ragazze): uno per la clausola e 0,5 per ogni casa
- Soluzione:
 - Sia $\ell = |H| - |B|$ (equivalentemente $\ell = |H| - |G|$)
 - Introduciamo ℓ nuove coppie b, g , ciascuna collegata a tutte le case
 - In questo modo, qualunque soluzione che “soddisfa le clausole” può essere sicuramente completata per arrivare a un matching

TRIPARTITE MATCHING è NP-completo

Riduzione 3-SAT \rightarrow TRIPARTITE MATCHING

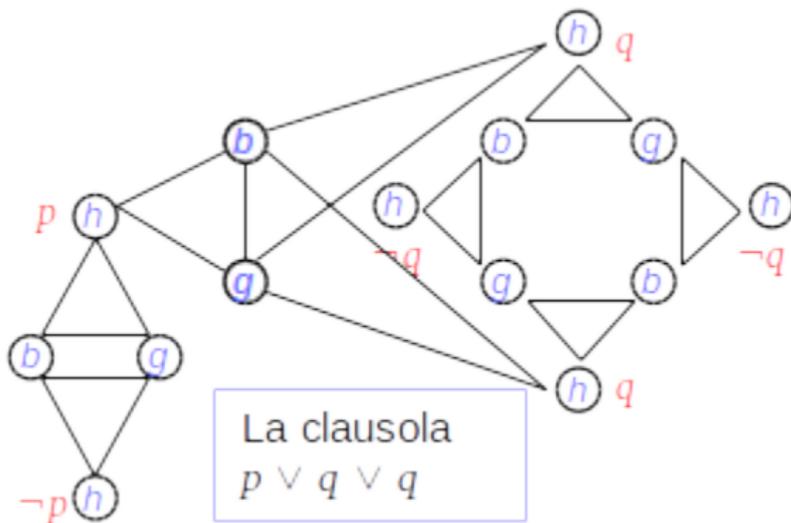
- Esempio completo: riduzione di $\phi = (p \vee q \vee q) \wedge (\neg p \vee \neg q \vee \neg q)$



TRIPARTITE MATCHING è NP-completo

Riduzione 3-SAT \rightarrow TRIPARTITE MATCHING

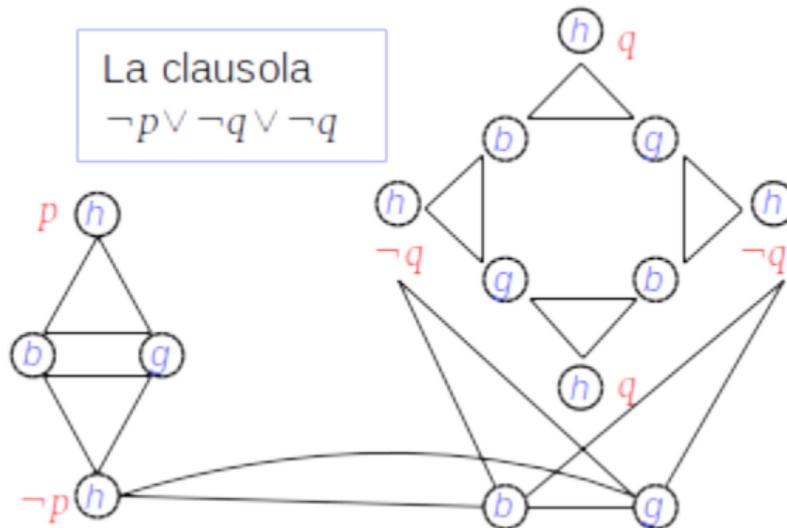
- Esempio completo: riduzione di $\phi = (p \vee q \vee q) \wedge (\neg p \vee \neg q \vee \neg q)$



TRIPARTITE MATCHING è NP-completo

Riduzione 3-SAT \rightarrow TRIPARTITE MATCHING

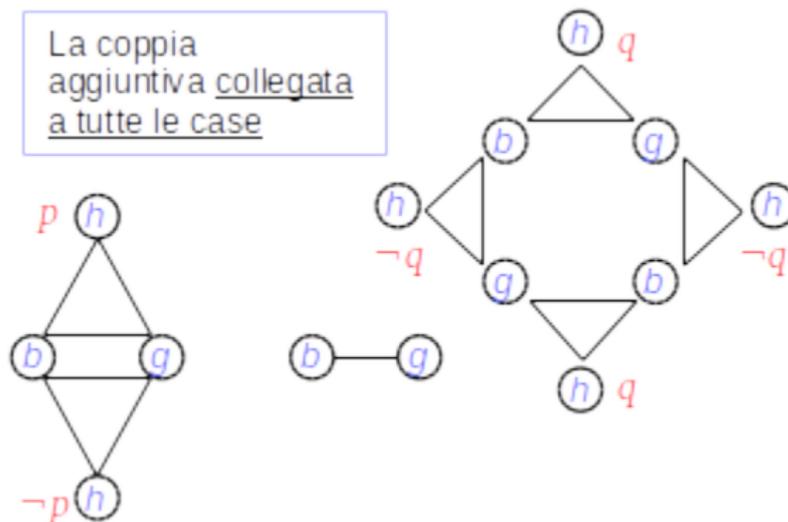
- Esempio completo: riduzione di $\phi = (p \vee q \vee q) \wedge (\neg p \vee \neg q \vee \neg q)$



TRIPARTITE MATCHING è NP-completo

Riduzione 3-SAT \rightarrow TRIPARTITE MATCHING

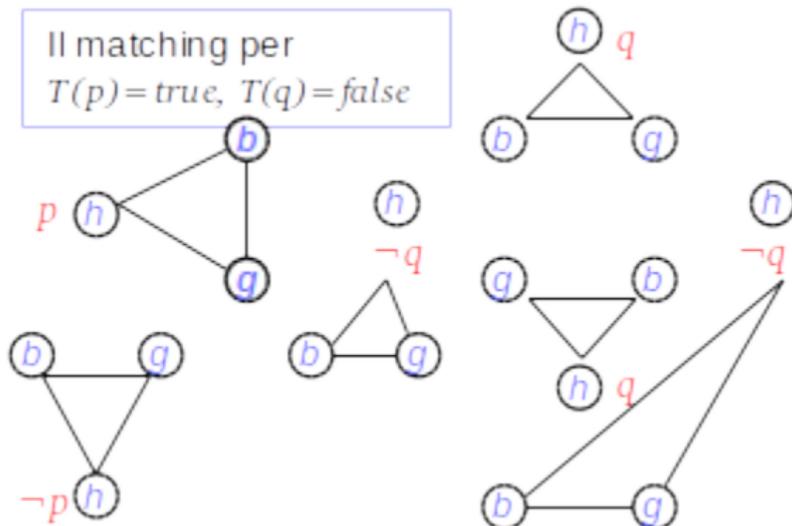
- Esempio completo: riduzione di $\phi = (p \vee q \vee q) \wedge (\neg p \vee \neg q \vee \neg q)$



TRIPARTITE MATCHING è NP-completo

Riduzione 3-SAT \rightarrow TRIPARTITE MATCHING

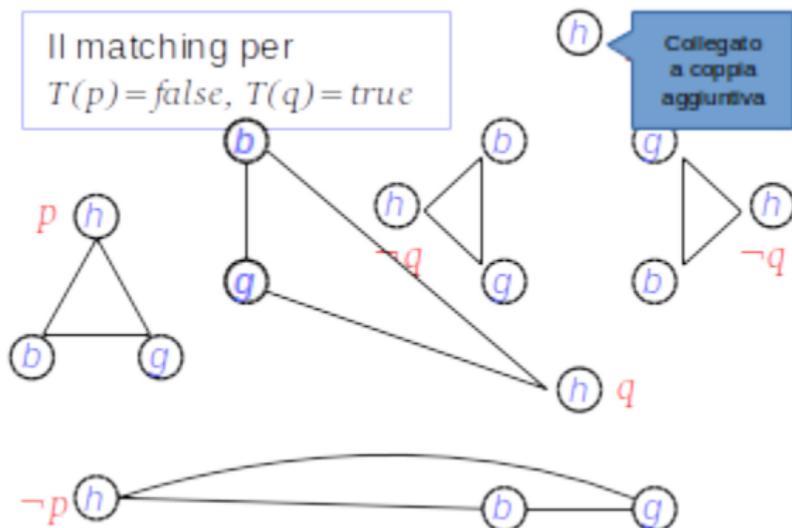
- Esempio completo: riduzione di $\phi = (p \vee q \vee q) \wedge (\neg p \vee \neg q \vee \neg q)$



TRIPARTITE MATCHING è NP-completo

Riduzione 3-SAT \rightarrow TRIPARTITE MATCHING

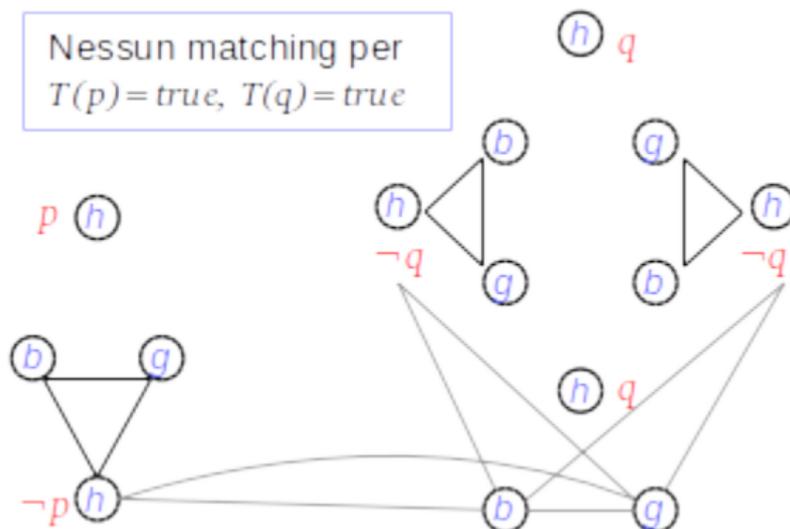
- Esempio completo: riduzione di $\phi = (p \vee q \vee q) \wedge (\neg p \vee \neg q \vee \neg q)$



TRIPARTITE MATCHING è NP-completo

Riduzione 3-SAT \rightarrow TRIPARTITE MATCHING

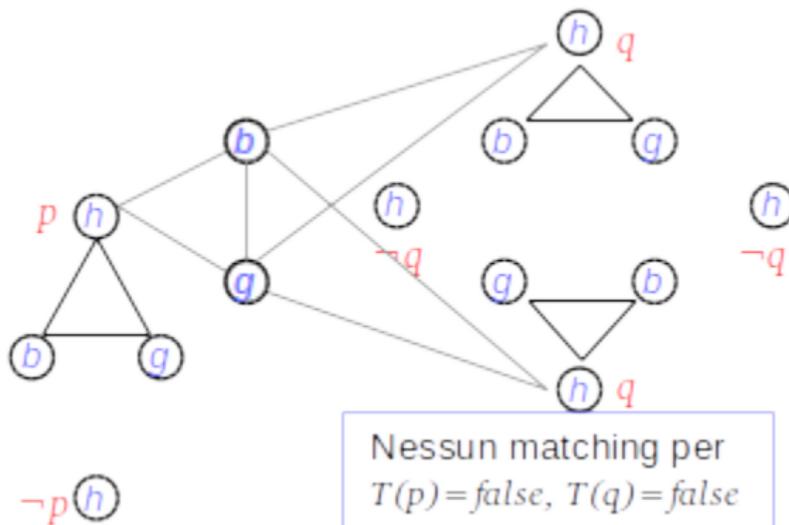
- Esempio completo: riduzione di $\phi = (p \vee q \vee q) \wedge (\neg p \vee \neg q \vee \neg q)$



TRIPARTITE MATCHING è NP-completo

Riduzione 3-SAT \rightarrow TRIPARTITE MATCHING

- Esempio completo: riduzione di $\phi = (p \vee q \vee q) \wedge (\neg p \vee \neg q \vee \neg q)$



TRIPARTITE MATCHING è NP-completo

Riduzione 3-SAT \rightarrow TRIPARTITE MATCHING

- Si può dimostrare che la riduzione è corretta
- e che lo spazio per costruire i gadget si riduce agli indici di ragazzi, ragazze e case
 - che sono proporzionali al numero di letterali nelle clausole
 - quindi $O(\log n)$

1/2 QED (hardness)

TRIPARTITE MATCHING è NP-completo

Appartenenza a NP

- Algoritmo nondeterministico:
 - 1 Generare nondeterministicamente il candidato a matching (sottinsieme delle triple T)
 - scandire l'input e per ogni tripla scegliere se tenerla (copiarla su nastro ausiliario) o scartarla ($O(n)$)
 - 2 Controllare se il candidato è un matching
 - scandire l'input e per ogni elemento (boy, girl, house) verificare che compaia una volta sola sul nastro ausiliario ($O(n^2)$)

QED

- Qui il witness è il matching.
 - La relazione $istanze \times witness$ è polynomially balanced perchè il witness è una sottstringa dell'input
 - Il punto 2 mostra che la relazione è polynomially decidable

TRIPARTITE MATCHING è NP-completo

Appartenenza a NP

- Algoritmo nondeterministico:
 - 1 Generare nondeterministicamente il candidato a matching (sottinsieme delle triple T)
 - scandire l'input e per ogni tripla scegliere se tenerla (copiarla su nastro ausiliario) o scartarla ($O(n)$)
 - 2 Controllare se il candidato è un matching
 - scandire l'input e per ogni elemento (boy, girl, house) verificare che compaia una volta sola sul nastro ausiliario ($O(n^2)$)

QED

- Qui il witness è il matching.
 - La relazione $istanze \times witness$ è polynomially balanced perchè il witness è una sottostringa dell'input
 - Il punto 2 mostra che la relazione è polynomially decidable

Problemi che generalizzano TRIPARTITE MATCHING

SET COVERING e simili

Definizione: SET COVERING

Dati un insieme finito U , una famiglia $F = \{S_1, \dots, S_n\}$ di sottinsiemi di U , e un intero B ,
esistono B elementi di F la cui unione è U ?
(versione decisionale di problema di minimizzazione)

Definizione: EXACT COVER BY 3-SETS

SET COVERING in cui $|U| = 3m$, $|S_i| = 3$ ($i = 1, \dots, n$).

Domanda: esistono m elementi di F (disgiunti) la cui unione è U ?

- Nota: EXACT COVER BY 3-SETS è un caso particolare di SET COVERING in cui $|U| = 3m$, $|S_i| = 3$ ($i = 1, \dots, n$) e $B = m$

SET COVERING e simili

Definizione: SET COVERING

Dati un insieme finito U , una famiglia $F = \{S_1, \dots, S_n\}$ di sottinsiemi di U , e un intero B ,
esistono B elementi di F la cui unione è U ?
(versione decisionale di problema di minimizzazione)

Definizione: EXACT COVER BY 3-SETS

SET COVERING in cui $|U| = 3m$, $|S_i| = 3$ ($i = 1, \dots, n$).
Domanda: esistono m elementi di F (disgiunti) la cui unione è U ?

- Nota: EXACT COVER BY 3-SETS è un caso particolare di SET COVERING in cui $|U| = 3m$, $|S_i| = 3$ ($i = 1, \dots, n$) e $B = m$
- Se EXACT COVER BY 3-SETS \in NP \Rightarrow SET COVERING \in NP

SET COVERING e simili

Definizione: SET COVERING

Dati un insieme finito U , una famiglia $F = \{S_1, \dots, S_n\}$ di sottinsiemi di U , e un intero B ,
esistono B elementi di F la cui unione è U ?
(versione decisionale di problema di minimizzazione)

Definizione: EXACT COVER BY 3-SETS

SET COVERING in cui $|U| = 3m$, $|S_i| = 3$ ($i = 1, \dots, n$).
Domanda: esistono m elementi di F (disgiunti) la cui unione è U ?

- Nota: EXACT COVER BY 3-SETS è un caso particolare di SET COVERING in cui $|U| = 3m$, $|S_i| = 3$ ($i = 1, \dots, n$) e $B = m$
- Se EXACT COVER BY 3-SETS \in NP \Rightarrow SET COVERING \in NP

SET COVERING e simili

Definizione: SET COVERING

Dati un insieme finito U , una famiglia $F = \{S_1, \dots, S_n\}$ di sottinsiemi di U , e un intero B ,
esistono B elementi di F la cui unione è U ?
(versione decisionale di problema di minimizzazione)

Definizione: EXACT COVER BY 3-SETS

SET COVERING in cui $|U| = 3m$, $|S_i| = 3$ ($i = 1, \dots, n$).
Domanda: esistono m elementi di F (disgiunti) la cui unione è U ?

- Nota: EXACT COVER BY 3-SETS è un caso particolare di SET COVERING in cui $|U| = 3m$, $|S_i| = 3$ ($i = 1, \dots, n$) e $B = m$
- Se EXACT COVER BY 3-SETS \in NP \Rightarrow SET COVERING \in NP

EXACT COVER BY 3-SETS è NP-completo

- Hardness: banale riduzione da TRIPARTITE MATCHING
 - che è un caso particolare di EXACT COVER BY 3-SETS
 - porre $U = B \cup G \cup H$
 - e $F = \{\{b, g, h\} \mid \langle b, g, h \rangle \in T\}$

* Membership

- scegli nondeterministicamente gli m insiemi
- verifica che l'unione copra U
- facile vedere che il tempo è polinomiale

EXACT COVER BY 3-SETS è NP-completo

- Hardness: banale riduzione da TRIPARTITE MATCHING
 - che è un caso particolare di EXACT COVER BY 3-SETS
 - porre $U = B \cup G \cup H$
 - e $F = \{\{b, g, h\} \mid \langle b, g, h \rangle \in T\}$
- Membership
 - 1 scegli nondeterministicamente gli m insiemi
 - 2 verifica che l'unione copra U
 - 3 facile vedere che il tempo è polinomiale

SET COVERING è **NP**-completo

- La hardness segue subito da quella di EXACT COVER BY 3-SETS (vedi slides precedenti)
- Mostrare l'appartenenza a **NP** per esercizio

SET PACKING è NP-completo

Definizione: SET PACKING

Dati i soliti U , $F = \{S_1, \dots, S_n\}$, e un intero K , dire se esistono K insiemi disgiunti in F

- È sempre una generalizzazione di TRIPARTITE MATCHING:
 - porre $U = B \cup G \cup H$,
 - $F = \{\{b, g, h\} \mid \langle b, g, h \rangle \in T\}$
 - e $K = |B| = |G| = |H|$
 - se gli S_i sono disgiunti, tutti i ragazzi, le ragazze e le case sono "impegnati"
- Appartenenza a NP per esercizio

SET PACKING è NP-completo

Definizione: SET PACKING

Dati i soliti U , $F = \{S_1, \dots, S_n\}$, e un intero K , dire se esistono K insiemi disgiunti in F

- È sempre una generalizzazione di TRIPARTITE MATCHING:
 - porre $U = B \cup G \cup H$,
 - $F = \{\{b, g, h\} \mid \langle b, g, h \rangle \in T\}$
 - e $K = |B| = |G| = |H|$
 - se gli S_i sono disgiunti, tutti i ragazzi, le ragazze e le case sono “impegnati”
- Appartenenza a **NP** per esercizio

INTEGER PROGRAMMING è NP-completo

Definizione di INTEGER PROGRAMMING

Dato un sistema di disequazioni lineari a coefficienti interi in n variabili, dire se ha una soluzione intera.

- Hardness: riduzione banale da SET COVERING
 - matrice binaria A di dim. $|U| \times |F|$:
 $A_{i,j} = 1$ sse l' i -esimo elemento di U appartiene a S_j
 - variabili binarie x_j ($j = 1, \dots, |F|$):
 $x_j = 1$ sse S_j appartiene alla soluzione
 - istanza di INTEGER PROGRAMMING risultante:
 - $Ax \geq \mathbf{1}$ (vincolo di copertura)
 - $\sum_{j=1}^n x_j \leq B$ (vincolo di budget)
 - $0 \leq x_i \leq 1$

■ Appartenenza a NP: non banale (e non la vediamo)

INTEGER PROGRAMMING è NP-completo

Definizione di INTEGER PROGRAMMING

Dato un sistema di disequazioni lineari a coefficienti interi in n variabili, dire se ha una soluzione intera.

- Hardness: riduzione banale da SET COVERING
 - matrice binaria A di dim. $|U| \times |F|$:
 $A_{i,j} = 1$ sse l' i -esimo elemento di U appartiene a S_j
 - variabili binarie x_j ($j = 1, \dots, |F|$):
 $x_j = 1$ sse S_j appartiene alla soluzione
 - istanza di INTEGER PROGRAMMING risultante:
 - $Ax \geq \mathbf{1}$ (vincolo di copertura)
 - $\sum_{j=1}^n x_j \leq B$ (vincolo di budget)
 - $0 \leq x_i \leq 1$

■ Appartenenza a NP: non banale (e non la vediamo)

INTEGER PROGRAMMING è NP-completo

Definizione di INTEGER PROGRAMMING

Dato un sistema di disequazioni lineari a coefficienti interi in n variabili, dire se ha una soluzione intera.

- Hardness: riduzione banale da SET COVERING
 - matrice binaria A di dim. $|U| \times |F|$:
 $A_{i,j} = 1$ sse l' i -esimo elemento di U appartiene a S_j
 - variabili binarie x_j ($j = 1, \dots, |F|$):
 $x_j = 1$ sse S_j appartiene alla soluzione
 - istanza di INTEGER PROGRAMMING risultante:
 - $Ax \geq \mathbf{1}$ (vincolo di copertura)
 - $\sum_{j=1}^n x_j \leq B$ (vincolo di budget)
 - $0 \leq x_i \leq 1$
- Appartenenza a **NP**: non banale (e non la vediamo)

Esercizio e commenti

- Dare prova alternativa di hardness riducendo SAT
 - le variabili x_i corrispondono alle proposizioni di ϕ
- È interessante notare che se togliamo il vincolo che la soluzione sia intera, allora il problema risultante (LINEAR PROGRAMMING) è in **P**!

Esercizio e commenti

- Dare prova alternativa di hardness riducendo SAT
 - le variabili x_i corrispondono alle proposizioni di ϕ
- È interessante notare che se togliamo il vincolo che la soluzione sia intera, allora il problema risultante (LINEAR PROGRAMMING) è in **P**!

KNAPSACK

Il problema della zaino

Definizione di KNAPSACK

Dati n oggetti $i = 1, \dots, n$

ciascuno con un valore v_i e un peso (weight) w_i

e dati un limite di peso $W \in \mathbb{N}$ e un intero $K \in \mathbb{N}$,

dire se esiste $S \subseteq \{1, \dots, n\}$ tale che

- $\sum_{i \in S} w_i \leq W$ (il limite di peso è rispettato)
 - $\sum_{i \in S} v_i \geq K$ (il valore raggiunge la soglia specificata)
-
- È la versione decisionale del problema di ottimizzazione:
massimizzare il valore rispettando il limite di peso

KNAPSACK

Il problema della zaino

- È un caso particolare di INTEGER PROGRAMMING:
- Siano $\mathbf{w} = (w_1, \dots, w_n)$ e $\mathbf{v} = (v_1, \dots, v_n)$
- Il sistema è
 - $0 \leq x_i \leq 1 \ (i = 1, \dots, n) \ [x_i = 1 \text{ sse } i \in S]$
 - $\mathbf{w}x \leq W$
 - $\mathbf{v}x \geq K$

KNAPSACK

Il problema della zaino

- C'è un caso particolare di KNAPSACK che è già **NP** completo:
- $w_i = v_i$ ($i = 1, \dots, n$) e $K = W$
 - quindi $K \leq \sum_{i \in S} v_i = \sum_{i \in S} w_i \leq W = K$
- Il problema diventa:
 - dati gli interi w_1, \dots, w_n
 - dire se esiste $S \subseteq \{w_1, \dots, w_n\}$ tale che
 - $\sum \{w_i \mid w_i \in S\} = K$
- ovvero: esiste un sottinsieme di $\{w_1, \dots, w_n\}$ che somma esattamente a K ?

KNAPSACK

Il problema della zaino

- C'è un caso particolare di KNAPSACK che è già **NP** completo:
- $w_i = v_i$ ($i = 1, \dots, n$) e $K = W$
 - quindi $K \leq \sum_{i \in S} v_i = \sum_{i \in S} w_i \leq W = K$
- Il problema diventa:
 - dati gli interi w_1, \dots, w_n
 - dire se esiste $S \subseteq \{w_1, \dots, w_n\}$ tale che
 - $\sum \{w_i \mid w_i \in S\} = K$
- ovvero: esiste un sottinsieme di $\{w_1, \dots, w_n\}$ che somma esattamente a K ?

KNAPSACK è NP-completo

Preliminari: rappresentare unioni di insiemi con somme di interi

- Rappresentiamo unioni di insiemi con somme di interi. Esempio:
 - $U = \{1, 2, 3, 4\}$
 - $S_1 = \{1\}$, $S_2 = \{2\}$, $S_3 = \{3\}$, $S_4 = \{3, 4\}$, $S_5 = \{1, 3\}$
- Rappresentiamo gli S_j con vettori di bit (che sono anche interi)
 - $S_1 = 0001 = 1 = w_1$, $S_2 = 0010 = 2 = w_2$,
 $S_3 = 0100 = 8 = w_3$, $S_4 = 1100 = 12 = w_4$,
 $S_5 = 0101 = 5 = w_5$
- Rappresentazione di $S_i \cup S_j$ con $w_i + w_j$

KNAPSACK è NP-completo

Preliminari: rappresentare unioni di insiemi con somme di interi

- Rappresentiamo unioni di insiemi con somme di interi. Esempio:
 - $U = \{1, 2, 3, 4\}$
 - $S_1 = \{1\}$, $S_2 = \{2\}$, $S_3 = \{3\}$, $S_4 = \{3, 4\}$, $S_5 = \{1, 3\}$
- Rappresentiamo gli S_i con vettori di bit (che sono anche interi)
 - $S_1 = 0001 = 1 = w_1$, $S_2 = 0010 = 2 = w_2$,
 $S_3 = 0100 = 8 = w_3$, $S_4 = 1100 = 12 = w_4$,
 $S_5 = 0101 = 5 = w_5$
- Rappresentazione di $S_i \cup S_j$ con $w_i + w_j$

$$\begin{array}{r}
 S_1 \cup S_2 = \{1, 2\} \\
 \begin{array}{r}
 S_1 \rightsquigarrow 0001 = 1 = w_1 \\
 S_2 \rightsquigarrow 0010 = 2 = w_2 \\
 \hline
 \text{somma} = 0011 = 3 = w_1 + w_2
 \end{array}
 \end{array}$$

KNAPSACK è NP-completo

Preliminari: rappresentare unioni di insiemi con somme di interi

- Rappresentiamo unioni di insiemi con somme di interi. Esempio:
 - $U = \{1, 2, 3, 4\}$
 - $S_1 = \{1\}$, $S_2 = \{2\}$, $S_3 = \{3\}$, $S_4 = \{3, 4\}$, $S_5 = \{1, 3\}$
- Rappresentiamo gli S_i con vettori di bit (che sono anche interi)
 - $S_1 = 0001 = 1 = w_1$, $S_2 = 0010 = 2 = w_2$,
 $S_3 = 0100 = 4 = w_3$, $S_4 = 1100 = 12 = w_4$,
 $S_5 = 0101 = 5 = w_5$
- Rappresentazione di $S_i \cup S_j$ con $w_i + w_j$

$$\begin{array}{r}
 S_1 \cup S_3 = \{1, 3\} \\
 \begin{array}{r}
 S_1 \rightsquigarrow 0001 = 1 = w_1 \\
 S_3 \rightsquigarrow 0100 = 4 = w_3 \\
 \hline
 \text{somma} = 0101 = 5 = w_1 + w_3
 \end{array}
 \end{array}$$

KNAPSACK è NP-completo

Preliminari: rappresentare unioni di insiemi con somme di interi

- Rappresentiamo unioni di insiemi con somme di interi. Esempio:
 - $U = \{1, 2, 3, 4\}$
 - $S_1 = \{1\}$, $S_2 = \{2\}$, $S_3 = \{3\}$, $S_4 = \{3, 4\}$, $S_5 = \{1, 3\}$
- Rappresentiamo gli S_i con vettori di bit (che sono anche interi)
 - $S_1 = 0001 = 1 = w_1$, $S_2 = 0010 = 2 = w_2$,
 $S_3 = 0100 = 8 = w_3$, $S_4 = 1100 = 12 = w_4$,
 $S_5 = 0101 = 5 = w_5$
- Rappresentazione di $S_i \cup S_j$ con $w_i + w_j$

$$\begin{array}{r}
 S_2 \cup S_4 = \{2, 3, 4\} \quad \begin{array}{r}
 S_2 \rightsquigarrow 0010 = 2 = w_2 \\
 S_4 \rightsquigarrow 1100 = 12 = w_4 \\
 \hline
 \text{somma} = 1110 = 14 = w_1 + w_4
 \end{array}
 \end{array}$$

KNAPSACK è NP-completo

Preliminari: rappresentare unioni di insiemi con somme di interi

- Rappresentiamo unioni di insiemi con somme di interi. Esempio:

- $U = \{1, 2, 3, 4\}$

- $S_1 = \{1\}, S_2 = \{2\}, S_3 = \{3\}, S_4 = \{3, 4\}, S_5 = \{1, 3\}$

- Rappresentiamo gli S_i con vettori di bit (che sono anche interi)

- $S_1 = 0001 = 1 = w_1, S_2 = 0010 = 2 = w_2,$

- $S_3 = 0100 = 8 = w_3, S_4 = 1100 = 12 = w_4,$

- $S_5 = 0101 = 5 = w_5$

- Rappresentazione di $S_i \cup S_j$ con $w_i + w_j$ *ok, ma senza riporti...*

$$\begin{array}{r}
 S_2 \cup S_4 = \{2, 3, 4\} \\
 \begin{array}{r}
 S_2 \rightsquigarrow 0010 = 2 = w_2 \\
 S_4 \rightsquigarrow 1100 = 12 = w_4 \\
 \hline
 \text{somma} = 1110 = 14 = w_1 + w_4
 \end{array}
 \end{array}$$

KNAPSACK è NP-completo

Preliminari: rappresentare unioni di insiemi con somme di interi

- Problema: in presenza di riporti non funziona più

$$\begin{array}{r}
 S_1 \cup S_5 = \{1, 3\} \quad S_1 \rightsquigarrow 0001 = 1 = w_1 \\
 \quad \quad \quad \quad \quad S_5 \rightsquigarrow 0101 = 5 = w_5 \\
 \hline
 \text{somma} = 0110 = 6 \rightsquigarrow \{2, 3\}
 \end{array}$$

- Bugfix: cambiare base per evitare i riporti
- Abbiamo 5 insiemi S_i . Anche se tutti contenessero 1, la prima colonna sommerebbe a 5 \Rightarrow usando base 6 evitiamo il riporto

$$\begin{array}{r}
 S_1 \cup S_5 = \{1, 3\} \quad S_1 \rightsquigarrow 0001 = 1 = w_1 \\
 \quad \quad \quad \quad \quad S_5 \rightsquigarrow 0101 = 37 = w_5 \\
 \hline
 \text{somma} = 0102 = 38 = w_1 + w_5
 \end{array}$$

KNAPSACK è NP-completo

Preliminari: rappresentare unioni di insiemi con somme di interi

- Problema: in presenza di riporti non funziona più

$$\begin{array}{r}
 S_1 \cup S_5 = \{1, 3\} \\
 \begin{array}{r}
 S_1 \rightsquigarrow 0001 = 1 = w_1 \\
 S_5 \rightsquigarrow 0101 = 5 = w_5 \\
 \hline
 \text{somma} = 0110 = 6 \rightsquigarrow \{2, 3\}
 \end{array}
 \end{array}$$

- Bugfix: cambiare base per evitare i riporti
- Abbiamo 5 insiemi S_i . Anche se tutti contenessero 1, la prima colonna sommerebbe a 5 \Rightarrow usando **base 6** evitiamo il riporto

$$\begin{array}{r}
 S_1 \cup S_5 = \{1, 3\} \\
 \begin{array}{r}
 S_1 \rightsquigarrow 0001 = 1 = w_1 \\
 S_5 \rightsquigarrow 0101 = 37 = w_5 \\
 \hline
 \text{somma} = 0102 = 38 = w_1 + w_5
 \end{array}
 \end{array}$$

KNAPSACK è NP-completo

Preliminari: rappresentare unioni di insiemi con somme di interi

- Interpretazione delle somme:
- Le posizioni delle cifre non zero indicano i membri dell'unione

$$\begin{array}{r}
 S_1 \rightsquigarrow 0001 = 1 = w_1 \\
 S_3 \rightsquigarrow 0100 = 36 = w_3 \\
 S_5 \rightsquigarrow 0101 = 37 = w_5 \\
 \hline
 \text{somma} = 0202 = 74 \rightsquigarrow \{1, 3\}
 \end{array}$$

$S_1 \cup S_3 \cup S_5 = \{1, 3\}$

KNAPSACK è NP-completo

Preliminari: rappresentare unioni di insiemi con somme di interi

- Interpretazione delle somme:
- Le cifre sono tutte $\leq 1 \Leftrightarrow$ gli insiemi sono disgiunti

$$\begin{array}{r}
 S_1 \cup S_3 \cup S_5 = \{1, 3\} \\
 \begin{array}{r}
 S_1 \rightsquigarrow 0001 = 1 = w_1 \\
 S_3 \rightsquigarrow 0100 = 36 = w_3 \\
 S_5 \rightsquigarrow 0101 = 37 = w_5 \\
 \hline
 \text{somma} = 0202 = 74 \rightsquigarrow \{1, 3\}
 \end{array}
 \end{array}$$

KNAPSACK è NP-completo

Preliminari: rappresentare unioni di insiemi con somme di interi

- Interpretazione delle somme:
- Le cifre sono tutte $\leq 1 \Leftrightarrow$ gli insiemi sono disgiunti

$$\begin{array}{rclclcl}
 S_1 & \rightsquigarrow & 0001 & = & 1 & = & w_1 \\
 S_2 & \rightsquigarrow & 0010 & = & 6 & = & w_2 \\
 S_3 & \rightsquigarrow & 0100 & = & 36 & = & w_3 \\
 \hline
 \text{somma} & = & 0111 & = & 43 & \rightsquigarrow & \{1, 2, 3\}
 \end{array}$$

$S_1 \cup S_2 \cup S_3 = \{1, 2, 3\}$

KNAPSACK è NP-completo

Preliminari: rappresentare unioni di insiemi con somme di interi

- Interpretazione delle somme:
- Tutte le cifre sono 1 \Leftrightarrow gli insiemi sono una **partizione** di U

$$\begin{array}{rcccccccc}
 S_1 & \rightsquigarrow & 0001 & = & 1 & = & w_1 \\
 S_2 & \rightsquigarrow & 0010 & = & 6 & = & w_2 \\
 S_4 & \rightsquigarrow & 1100 & = & 252 & = & w_4 \\
 \hline
 \text{somma} & = & 1111 & = & 259 & \rightsquigarrow & \{1, 2, 3, 4\}
 \end{array}$$

KNAPSACK è NP-completo

Parte I – Riduzione di EXACT COVER BY 3-SETS

- Prendiamo qualunque istanza di EXACT COVER BY 3-SETS
 - $U = \{1, 2, \dots, 3m\}$, $F = \{S_1, \dots, S_n\}$, $S_i \subseteq U$, $|S_i| = 3$
- Rappresentiamo gli S_i in base $(n+1)$, come nelle slide precedenti

$$w_i = \sum_{j \in S_i} (n+1)^{j-1}$$

- Le soluzioni sono insiemi che formano una partizione di U , quindi la somma, in base $(n+1)$, deve essere $\underbrace{11\dots 1}_n$, cioè

$$K = \sum_{j=1}^{3m} (n+1)^{j-1}$$

- Chiaramente un exact cover esiste sse un sottinsieme di $\{w_1, \dots, w_n\}$ somma esattamente a K (il caso particolare di KNAPSACK)

KNAPSACK è NP-completo

Parte I – Riduzione di EXACT COVER BY 3-SETS

- Prendiamo qualunque istanza di EXACT COVER BY 3-SETS
 - $U = \{1, 2, \dots, 3m\}$, $F = \{S_1, \dots, S_n\}$, $S_i \subseteq U$, $|S_i| = 3$
- Rappresentiamo gli S_i in base $(n+1)$, come nelle slide precedenti

$$w_i = \sum_{j \in S_i} (n+1)^{j-1}$$

- Le soluzioni sono insiemi che formano una partizione di U , quindi la somma, in base $(n+1)$, deve essere $\underbrace{11\dots1}_n$, cioè

$$K = \sum_{j=1}^{3m} (n+1)^{j-1}$$

- Chiaramente un exact cover esiste sse un sottinsieme di $\{w_1, \dots, w_n\}$ somma esattamente a K (il caso particolare di KNAPSACK)

KNAPSACK è NP-completo

Parte I – Riduzione di EXACT COVER BY 3-SETS

- Prendiamo qualunque istanza di EXACT COVER BY 3-SETS
 - $U = \{1, 2, \dots, 3m\}$, $F = \{S_1, \dots, S_n\}$, $S_i \subseteq U$, $|S_i| = 3$
- Rappresentiamo gli S_i in base $(n + 1)$, come nelle slide precedenti

$$w_i = \sum_{j \in S_i} (n + 1)^{j-1}$$

- Le soluzioni sono insiemi che formano una partizione di U , quindi la somma, in base $(n + 1)$, deve essere $\underbrace{11\dots1}_n$, cioè

$$K = \sum_{j=1}^{3m} (n + 1)^{j-1}$$

- Chiaramente un exact cover esiste sse un sottinsieme di $\{w_1, \dots, w_n\}$ somma esattamente a K (il caso particolare di KNAPSACK)

KNAPSACK è NP-completo

Parte I – Riduzione di EXACT COVER BY 3-SETS

- Prendiamo qualunque istanza di EXACT COVER BY 3-SETS
 - $U = \{1, 2, \dots, 3m\}$, $F = \{S_1, \dots, S_n\}$, $S_i \subseteq U$, $|S_i| = 3$
- Rappresentiamo gli S_i in base $(n+1)$, come nelle slide precedenti

$$w_i = \sum_{j \in S_i} (n+1)^{j-1}$$

- Le soluzioni sono insiemi che formano una partizione di U , quindi la somma, in base $(n+1)$, deve essere $\underbrace{11\dots 1}_n$, cioè

$$K = \sum_{j=1}^{3m} (n+1)^{j-1}$$

- Chiaramente un exact cover esiste sse **un sottinsieme di $\{w_1, \dots, w_n\}$ somma esattamente a K** (il caso particolare di KNAPSACK)

KNAPSACK è NP-completo

Parte I – Riduzione di EXACT COVER BY 3-SETS

- Per dimostrare che la traduzione si può fare in spazio logaritmico occorre un algoritmo per l'esponenziazione in spazio $\log n$
 - ripetere $ris = ris \cdot (n + 1)$ per j volte genera numeri ris di lunghezza $O(n)$ perchè $j = O(n)$

Esponenziazione in spazio logaritmico

Proprietà 1

- Useremo un algoritmo ricorsivo
- Per mantenere lo stack di attivazione entro $O(\log n)$ dividiamo l'esponente per 2 ad ogni chiamata ricorsiva

$$b^n = \begin{cases} (b^{n/2})^2 & \text{se } n \text{ pari} \\ b \cdot b^{n-1} & \text{se } n \text{ dispari} \end{cases}$$

Esponenziazione in spazio logaritmico

Proprietà 2

- Poi dobbiamo elevare al quadrato in spazio logaritmico
- Problema generale: calcolare $r = a \cdot b$ in spazio logaritmico
 - $r = (r_{2n-2} \dots r_0)_2$, $a = (a_{n-1} \dots a_0)_2$, $b = (b_{n-1} \dots b_0)_2$
 - $a = (a_{n-1}2^{n-1} + \dots + a_02^0)$
 - $b = (b_{n-1}2^{n-1} + \dots + b_02^0)$
 - $r = (\sum_{j+k=2n-1} a_j a_k)2^{2n-2} + \dots + (\sum_{j+k=0} a_j a_k)2^0$
- Nota: i termini di grado $\geq i + 1$ non contribuiscono a r_i
- Tutti quelli di grado inferiore vi contribuiscono direttamente o attraverso i riporti

Esponenziazione in spazio logaritmico

Proprietà 2

- Calcolo di $r = a \cdot b$ in spazio logaritmico¹
 - $r = (r_{2n-1} \dots r_0)_2$, $a = (a_{n-1} \dots a_0)_2$, $b = (b_{n-1} \dots b_0)_2$

$$h_i = c_{i-1} + \sum_{j+k=i} a_j b_k$$

$$r_i = h_i \bmod 2$$

$$c_i = \lfloor h_i/2 \rfloor \quad (c_0 = 0)$$

- Claim: $c_i \leq n$ e $h_i \leq 2n + 1$ (per induzione)

¹https://en.wikipedia.org/wiki/Multiplication_algorithmSpace_complexity. □ **Attenzione:** mancano riferimenti

Esponenziazione in spazio logaritmico

Algoritmo

```
exp(b,n,i) (* base, esponente, bit prodotto*)
if n pari then
  h = c0 = 0
  for l = 0, .., i
    h = ⌊h/2⌋ + ∑j+k=l exp(b, n/2, j) · exp(b, n/2, k)
  return h mod 2
else (n dispari)
  h = c0 = 0
  for l = 0, .., i
    h = ⌊h/2⌋ + ∑j+k=l bj · exp(b, n - 1, k)
  return h mod 2
end
```

KNAPSACK è NP-completo

Parte II – Appartenenza a NP

- Solito algoritmo generate-and-test
 - 1 selezionare nondeterministicamente un sottinsieme degli oggetti
 - 2 controllare deterministicamente se la somma dei loro pesi è $\leq W$ e se la somma dei loro valori è $\geq K$

QED

Discussione semiformale:
Algoritmi pseudopolinomiali
e **NP**-completezza “forte”

Risoluzione di KNAPSACK

Teorema

KNAPSACK \in **TIME**(nW), dove n è il numero di oggetti e W il limite di peso

- Prova: Calcoliamo $V(w, i)$: il valore massimo che si può ottenere con i primi i oggetti arrivando esattamente al peso w
 - ▣ porre $V(w, 0) = 0$ per tutti i $w \leq W$
 - ▣ notare che $V(w, i+1) = \max\{V(w, i), w_{i+1} + V(w - w_{i+1}, i)\}$
- La risposta è "yes" sse la tabella V contiene un valore $\geq K$
- Poiché la tabella ha $(n+1)(W+1)$ celle, il tempo richiesto è $O(nW)$.

QED

Risoluzione di KNAPSACK

Teorema

KNAPSACK \in **TIME**(nW), dove n è il numero di oggetti e W il limite di peso

- **Prova:** Calcoliamo $V(w, i)$: il valore massimo che si può ottenere con i primi i oggetti arrivando *esattamente* al peso w
 - 1 porre $V(w, 0) = 0$ per tutti i $w \leq W$
 - 2 notare che $V(w, i + 1) = \max\{V(w, i), v_{i+1} + V(w - w_{i+1}, i)\}$

La risposta è "yes" se la tabella V contiene un valore $\geq K$

Poichè la tabella ha $(n + 1)(W + 1)$ celle, il tempo richiesto è $O(nW)$

QED

Risoluzione di KNAPSACK

Teorema

KNAPSACK \in **TIME**(nW), dove n è il numero di oggetti e W il limite di peso

- **Prova:** Calcoliamo $V(w, i)$: il valore massimo che si può ottenere con i primi i oggetti arrivando *esattamente* al peso w
 - 1 porre $V(w, 0) = 0$ per tutti i $w \leq W$
 - 2 notare che $V(w, i + 1) = \max\{V(w, i), v_{i+1} + V(w - w_{i+1}, i)\}$
- La risposta è “yes” sse la tabella V contiene un valore $\geq K$

* Poiché la tabella ha $(n + 1)(W + 1)$ celle, il tempo richiesto è $O(nW)$

QED

Risoluzione di KNAPSACK

Teorema

KNAPSACK \in **TIME**(nW), dove n è il numero di oggetti e W il limite di peso

- **Prova:** Calcoliamo $V(w, i)$: il valore massimo che si può ottenere con i primi i oggetti arrivando *esattamente* al peso w
 - 1 porre $V(w, 0) = 0$ per tutti i $w \leq W$
 - 2 notare che $V(w, i + 1) = \max\{V(w, i), v_{i+1} + V(w - w_{i+1}, i)\}$
- La risposta è “yes” sse la tabella V contiene un valore $\geq K$
- Poichè la tabella ha $(n + 1)(W + 1)$ celle, il tempo richiesto è $O(nW)$

QED

L'algoritmo per KNAPSACK è pseudopolinomiale

- Bisogna distinguere tra (il valore) W e la sua *rappresentazione* \underline{W} : in notazione posizionale

$$W = O(2^{|\underline{W}|})$$

- Quindi l'algoritmo usa tempo esponenziale e la questione $\mathbf{P} \stackrel{?}{=} \mathbf{NP}$ resta aperta
- Se ci restringiamo a pesi "piccoli" ($|\underline{W}| = O(\log n)$), allora KNAPSACK ricade in \mathbf{P}
 - ma naturalmente la riduzione da EXACT COVER BY 3-SETS usa pesi "grossi", con $|\underline{W}| = O(n)$
 - il *valore* di W è esponenziale nella dimensione dell'istanza di EXACT COVER BY 3-SETS

L'algoritmo per KNAPSACK è pseudopolinomiale

- Bisogna distinguere tra (il valore) W e la sua *rappresentazione* \underline{W} : in notazione posizionale

$$W = O(2^{|\underline{W}|})$$

- Quindi l'algoritmo usa tempo esponenziale e la questione $\mathbf{P} \stackrel{?}{=} \mathbf{NP}$ resta aperta
- Se ci restringiamo a pesi "piccoli" ($|\underline{W}| = O(\log n)$), allora KNAPSACK ricade in \mathbf{P}
 - ma naturalmente la riduzione da EXACT COVER BY 3-SETS usa pesi "grossi", con $|\underline{W}| = O(n)$
 - il *valore* di W è esponenziale nella dimensione dell'istanza di EXACT COVER BY 3-SETS

Confronto con altri problemi **NP**-completi

- Le altre riduzioni generavano **numeri piccoli** (polinomiali nell'input) diversamente da quella per **KNAPSACK** che genera numeri esponenzialmente grandi:
- Nella riduzione per **SAT**, le proposizioni erano in numero polinomiale quindi la loro rappresentazione era logaritmica
- Nella riduzione per **TSP(D)**, (da **HAMILTON PATH**) le distanze d_{ij} valevano 1 o 2 (rappresentazione costante)
- Nella riduzione per **CLIQUE**, (da **INDEPENDENT SET**), K resta lo stesso e $K \leq n$
- Nella riduzione per **TRIPARTITE MATCHING**, (da **SAT**), il numero di boys, girls, homes è proporzionale al numero di proposizioni, quindi i valori degli indici restano in $O(n)$ (rappresentazione logaritmica)

Confronto con altri problemi NP-completi

- Le altre riduzioni generavano **numeri piccoli** (polinomiali nell'input) diversamente da quella per KNAPSACK che genera numeri esponenzialmente grandi:
- Nella riduzione per SAT, le proposizioni erano in numero polinomiale quindi la loro rappresentazione era logaritmica
- Nella riduzione per TSP(D), (da HAMILTON PATH) le distanze d_{ij} valevano 1 o 2 (rappresentazione costante)
- Nella riduzione per CLIQUE, (da INDEPENDENT SET), K resta lo stesso e $K \leq n$
- Nella riduzione per TRIPARTITE MATCHING, (da SAT), il numero di boys, girls, homes è proporzionale al numero di proposizioni, quindi i valori degli indici restano in $O(n)$ (rappresentazione logaritmica)

Confronto con altri problemi NP-completi

- Le altre riduzioni generavano **numeri piccoli** (polinomiali nell'input) diversamente da quella per KNAPSACK che genera numeri esponenzialmente grandi:
- Nella riduzione per SAT, le proposizioni erano in numero polinomiale quindi la loro rappresentazione era logaritmica
- Nella riduzione per TSP(D), (da HAMILTON PATH) le distanze d_{ij} valevano 1 o 2 (rappresentazione costante)
- Nella riduzione per CLIQUE, (da INDEPENDENT SET), K resta lo stesso e $K \leq n$
- Nella riduzione per TRIPARTITE MATCHING, (da SAT), il numero di boys, girls, homes è proporzionale al numero di proposizioni, quindi i valori degli indici restano in $O(n)$ (rappresentazione logaritmica)

Confronto con altri problemi NP-completi

- Le altre riduzioni generavano **numeri piccoli** (polinomiali nell'input) diversamente da quella per KNAPSACK che genera numeri esponenzialmente grandi:
- Nella riduzione per SAT, le proposizioni erano in numero polinomiale quindi la loro rappresentazione era logaritmica
- Nella riduzione per TSP(D), (da HAMILTON PATH) le distanze d_{ij} valevano 1 o 2 (rappresentazione costante)
- Nella riduzione per CLIQUE, (da INDEPENDENT SET), K resta lo stesso e $K \leq n$
- Nella riduzione per TRIPARTITE MATCHING, (da SAT), il numero di boys, girls, homes è proporzionale al numero di proposizioni, quindi i valori degli indici restano in $O(n)$ (rappresentazione logaritmica)

Strong NP-completeness

- Problemi che restano **NP**-completi anche se i numeri/indici coinvolti sono “piccoli”
 - equivalentemente: se anche li scrivessimo in unario
 - ad es. tutti quelli della slide precedente
 - invece **KNAPSACK** ricadrebbe in **P**
- Se un problema “strongly **NP**-complete” avesse una soluzione pseudopolinomiale, allora sarebbe anche *effettivamente polinomiale* (conseguenza: **P** = **NP**)
- Quelli con algoritmi pseudopolinomiali si prestano ad approssimazioni “efficienti” arbitrariamente precise
 - illustrate in *Ottimizzazione combinatoria*

Strong NP-completeness

- Problemi che restano **NP**-completi anche se i numeri/indici coinvolti sono “piccoli”
 - equivalentemente: se anche li scrivessimo in unario
 - ad es. tutti quelli della slide precedente
 - invece **KNAPSACK** ricadrebbe in **P**
- Se un problema “strongly **NP**-complete” avesse una soluzione pseudopolinomiale, allora sarebbe anche *effettivamente polinomiale* (conseguenza: **P** = **NP**)
- Quelli con algoritmi pseudopolinomiali si prestano ad approssimazioni “efficienti” arbitrariamente precise
 - illustrate in *Ottimizzazione combinatoria*

Strong NP-completeness

- Problemi che restano **NP**-completi anche se i numeri/indici coinvolti sono “piccoli”
 - equivalentemente: se anche li scrivessimo in unario
 - ad es. tutti quelli della slide precedente
 - invece **KNAPSACK** ricadrebbe in **P**
- Se un problema “strongly **NP**-complete” avesse una soluzione pseudopolinomiale, allora sarebbe anche *effettivamente polinomiale* (conseguenza: **P** = **NP**)
- Quelli con algoritmi pseudopolinomiali si prestano ad approssimazioni “efficienti” arbitrariamente precise
 - illustrate in *Ottimizzazione combinatoria*

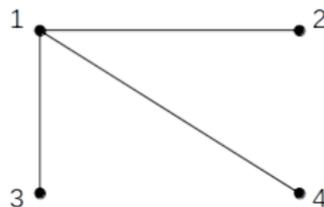
Capitolo di riferimento

Papadimitriou

- Parte 3, Capitolo 9
 - solo i problemi e i risultati riportati esplicitamente nelle slides

Esercizio 1

Dato il grafo



- 1 Dire quali sono
 - gli insiemi indipendenti
 - i clique
 - i *node cover*
- 2 Fornire un certificato succinto per l'istanza di NODE COVER costituita da questo grafo e $K = 2$

Esercizio 2

Premessa

Frammento di Schönfinkel-Bernays

Formule della logica del primo ordine

- senza simboli di funzione
- senza eguaglianza
- in forma prenessa $\exists x_1 \dots \exists x_k \forall y_1 \dots \forall y_\ell \phi$

Teorema

SCHÖNFINKEL-BERNAYS SAT (cioè decidere se una formula del frammento è soddisfacibile) è **NEXP**-completo

[**NEXP**=Nondeterministic EXponential time]

Esercizio 2

Dire se esistono riduzioni tra i seguenti problemi

- SAT e TSP(D)
- HAMILTON PATH e SET COVER
- CLIQUE e 2-SAT
- SCHÖNFINKEL-BERNAYS SAT e 2-SAT
- MAX FLOW e 3-COLORING

Considerare entrambe le direzioni.

Risposte possibili: “sì”, “no”, “solo se $P = NP$ ”

Esercizio 3

- Specificare un formato per i certificati succinti del 3-COLORING
- Mostrare un certificato per il grafo

